

Manuel technique KNX

Détecteur de présence KNX / Busch-Guard® Sky KNX

Détecteur de présence Busch
Mini KNX

6131/20-xxx-500



Détecteur de présence Busch
mini premium KNX

6131/21-xxx-500



Détecteur de présence Busch
KNX

6131/30-xxx-500



Détecteur de présence Busch
Premium KNX

6131/31-xxx-500



Busch-Guard Sky KNX

6131/40-24-500

Détecteur de présence Busch
Corridor KNX

6131/50-xxx-500

Détecteur de présence Busch
Corridor Premium KNX

6131/51-xxx-500

1	Remarques sur les instructions de service	14
2	Sécurité.....	15
2.1	Symboles utilisés.....	15
2.2	Utilisation conforme	16
2.3	Utilisation non conforme	16
2.4	Groupe cible / qualification du personnel	17
2.4.1	Utilisation	17
2.4.2	Installation, mise en service et maintenance.....	17
2.5	Consignes de sécurité.....	18
3	Consignes relatives à la protection de l'environnement.....	19
4	Description du produit.....	20
4.1	Présentation de l'appareil	20
4.2	Étendue de livraison	21
4.3	Aperçu des types.....	22
4.4	Récapitulatif des fonctions.....	23
4.4.1	Détecteur de présence Busch Mini KNX	23
4.4.2	Détecteur de présence Busch KNX.....	24
4.4.3	Busch-Guard Sky KNX	25
4.4.4	Détecteur de présence Busch Corridor, KNX.....	26
4.5	Description des fonctions	27
4.5.1	Différence entre les détecteurs de mouvement et les détecteurs de présence :	27
4.5.2	Détecteur de présence Busch KNX / détecteur de présence Busch Mini KNX.....	28
4.5.3	Détecteur de présence Busch KNX / détecteur de présence Busch premium KNX	29
4.5.4	Eclairage continu	30
	Commutateur d'éclairage continu	30
	Régulateur d'éclairage continu	32
4.6	Plage de détection.....	33
4.6.1	Plage de détection intérieure (personnes assises).....	33
4.6.2	Plage de détection extérieure (personnes se déplaçant)	34
5	Caractéristiques techniques.....	36
5.1	Aperçu	36
5.2	Dimensions.....	37
5.2.1	Détecteur de présence Busch Mini KNX (6131/20-xxx-500) / détecteur de présence Busch Mini premium KNX (6131/21-xxx-500)	37
5.2.2	Détecteur de présence Busch KNX (6131/30-xxx-500) / détecteur de présence Busch premium KNX (6131/31-xxx-500)	37
5.2.3	Busch-Guard Sky KNX (6131/40-24-500)	38
5.2.4	Détecteur de présence Busch Corridor, KNX (6131/50-xxx-500) / détecteur de présence Busch Corridor premium, KNX (6131/51-xxx-500)	38
5.3	Raccordement électrique.....	39

6	Montage	40
6.1	Plage de détection.....	40
6.1.1	Détecteur de présence Busch Mini KNX (6131/20-xxx-500) / détecteur de présence Busch Mini premium KNX (6131/21-xxx-500).....	40
6.1.2	Détecteur de présence Busch KNX (6131/30-xxx-500) / détecteur de présence Busch premium KNX (6131/31-xxx-500).....	41
6.1.3	Busch-Guard Sky KNX (6131/40-24-500).....	42
6.1.4	Détecteur de présence Busch Corridor, KNX (6131/50-xxx-500) / détecteur de présence Busch Corridor premium, KNX (6131/51-xxx-500).....	43
6.2	Sources de perturbations.....	44
6.3	Exemples de positionnement du détecteur de présence Busch Corridor KNX et du détecteur de présence Busch Corridor premium KNX.....	45
6.3.1	Zone anti-fumées - couloir d'évacuation à une porte (15 m max.) avec un détecteur de présence.....	45
6.3.2	Zone anti-fumées - couloir normal à deux portes (30 m max.) avec un détecteur de présence.....	45
6.3.3	Zone anti-fumées - couloir normal à deux portes (30 m max.) avec deux détecteurs de présence.....	46
6.4	Montage.....	47
6.4.1	Pose au plafond « encastrée » (par exemple, en cas de faux-plafonds).....	47
6.4.2	Pose au plafond « apparente » avec boîtier apparent (boîtier en option, numéro d'article 6131/x9).....	49
6.4.3	Pose au plafond « apparente » sur une boîte d'encastrement VDE avec une bague intermédiaire (bague intermédiaire en option, numéro d'article 6131/38-xxx) (à l'exception de 6131/20-xxx-500 + 6131/21-xxx-500).....	52
6.5	Démontage.....	54
7	Mise en service	55
7.1	Matériel.....	55
7.2	Logiciel.....	55
7.2.1	Etapes de préparation.....	55
7.2.2	Affectation de l'adresse physique.....	56
7.2.3	Affectation des adresses de groupe.....	56
7.2.4	Sélectionner une application logicielle.....	56
7.2.5	Description des applications logicielles.....	56
7.2.6	Remarques sur l'étalonnage du régulateur d'éclairage interne.....	57
	Utiliser objets d'adaptation de la luminosité.....	58
7.2.7	Autres remarques.....	60
	Valeur de consigne.....	60
	Sorties.....	60
	Exemple :.....	60
8	Possibilités de mise à jour	61
9	Utilisation	62
9.1	Commande par le biais de la télécommande IR.....	62
9.2	Code RC-5.....	62
10	Maintenance	63
10.1	Nettoyage.....	63

11	Descriptions d'applications/de paramètres	64
11.1	Programme d'application.....	64
11.2	Présentation des applications.....	64
11.3	Application « Détecteur »	65
11.3.1	Paramètres généraux — Type de sortie.....	65
11.3.2	Paramètres généraux — Entrée esclave.....	65
11.3.3	Paramètres généraux — La sortie est de type	65
11.3.4	Paramètres généraux — Objet de sortie envoie en cas de.....	66
11.3.5	Paramètres généraux — Valeur pour la mise en marche	66
11.3.6	Paramètres généraux — Envoyer périodiquement la valeur pour la mise en marche	66
11.3.7	Paramètres généraux — Temps de répétition cyclique (hh:mm:ss).....	67
11.3.8	Paramètres généraux — Valeur pour la mise à l'arrêt.....	67
11.3.9	Paramètres généraux — Envoyer périodiquement la valeur de mise à l'arrêt	67
11.3.10	Paramètres généraux — Temps de répétition cyclique (hh:mm:ss).....	67
11.3.11	Paramètres généraux — Temps de fonctionnement (hh:mm:ss).....	67
11.3.12	Paramètres généraux — Seuil de luminosité interne (Lux).....	68
11.3.13	Paramètres généraux — Sensibilité du détecteur	68
11.3.14	Paramètres généraux — Afficher paramètres étendus	68
11.3.15	Paramètres avancés — Mode de fonctionnement	69
11.3.16	Paramètres avancés — Utiliser la mise à l'arrêt en deux étapes	70
11.3.17	Paramètres avancés — Valeur pour luminosité réduite (%).....	70
11.3.18	Paramètres avancés — Temps de post-fonctionnement luminosité réduite (hh:mm:ss).....	70
11.3.19	Paramètres avancés — Utiliser la mise à l'arrêt forcée.....	71
11.3.20	Paramètres avancés — Utiliser objet pour temps de post-fonctionnement	71
11.3.21	Paramètres avancés — Utiliser objet pour temps de post-fonctionnement pour luminosité réd.....	71
11.3.22	Paramètres avancés — Utiliser objet pour mode d'essai	72
11.3.23	Paramètres avancés — Utiliser l'objet état actionneur	72
11.3.24	Paramètres avancés — Utiliser État manuel Arrêt/Marche	72
11.3.25	Paramètres avancés — Temps mort (ss.fff).....	73
11.3.26	Paramètres avancés — Ecraser les réglages en cas de téléchargement.....	73
11.3.27	Paramètre de luminosité — Utiliser objet pour détection indépendante de la luminosité	74
11.3.28	Paramètre de luminosité — Activer la détection indépendante de la luminosité avec	74
11.3.29	Paramètre de luminosité — Détection indépendante de la luminosité après le retour de tension de bus.....	74
11.3.30	Paramètre de luminosité — Entrée esclave prend en compte la luminosité	74
11.3.31	Paramètre de luminosité — Luminosité utilisée	75
11.3.32	Paramètre de luminosité — Utiliser objet pour seuil de luminosité interne	75
11.3.33	Paramètre de luminosité — Utiliser objet pour seuil de luminosité externe	76
11.3.34	Paramètre de luminosité — Seuil de luminosité externe (Lux).....	76
11.3.35	Paramètres de bouton-poussoir externe — Utiliser objet Bouton-poussoir externe	77
11.3.36	Paramètres de bouton-poussoir externe — Bouton-poussoir externe se déclenche avec	77
11.3.37	Paramètres de bouton-poussoir externe — Utiliser objet Commutation mode manuel	77
11.3.38	Paramètres de bouton-poussoir externe — Mode manuel activé avec.....	78
11.3.39	Sélection du capteur — Utiliser capteur 1..4	78
11.3.40	Sensibilité capteur 1/2 ou 3/4	78

11.3.41	Validation — Utiliser indicateur d'objet de validation	79
11.3.42	Validation — Validation avec	79
11.3.43	Validation — Après rétablissement de la tension de bus, l'indicateur est	79
11.3.44	Validation — Sortie envoie en cas de validation.....	80
11.3.45	Validation — Sortie envoie en cas de blocage	80
11.3.46	Paramètres avancés (Surveillance) — Fenêtre de délai de surveillance	81
11.3.47	Paramètres avancés (Surveillance) — Activité minimale dans la fenêtre du délai de surveillance	81
11.3.48	Paramètres avancés (Surveillance) — Temps mort (ss.fff).....	81
11.3.49	Paramètres avancés (Surveillance) — Ecraser les réglages en cas de téléchargement.....	82
11.4	Application « Commutateur d'éclairage continu »	83
11.4.1	Paramètres généraux — La sortie est de type	83
11.4.2	Paramètres généraux — Envoyer périodiquement la valeur pour la mise en marche	83
11.4.3	Paramètres généraux — Temps de répétition cyclique (hh:mm:ss).....	84
11.4.4	Paramètres généraux — Valeur pour la mise en marche sortie 1.....	84
11.4.5	Paramètres généraux — Valeur pour la mise à l'arrêt sortie 1.....	84
11.4.6	Paramètres généraux — Seuil de luminosité (lux)	84
11.4.7	Paramètres généraux — Hystérésis (%)	85
11.4.8	Paramètres généraux — Temps de fonctionnement (hh:mm:ss).....	85
11.4.9	Paramètres généraux — Lampe utilisée	85
11.4.10	Paramètres généraux — Sensibilité du détecteur	86
11.4.11	Paramètres généraux — Afficher paramètres étendus	86
11.4.12	Paramètres avancés — Mode de fonctionnement	87
11.4.13	Paramètres avancés — Détection de mouvement utilisée.....	87
11.4.14	Paramètres avancés — Envoi par l'esclave	87
11.4.15	Paramètres avancés — Utiliser la sortie 2.....	88
11.4.16	Paramètres avancés — Valeur pour la mise en marche sortie 2	88
11.4.17	Paramètres avancés — Valeur pour la mise à l'arrêt sortie 2	89
11.4.18	Paramètres avancés — Luminosité utilisée.....	89
11.4.19	Paramètres avancés — Utiliser objet pour temps de post-fonctionnement	89
11.4.20	Paramètres avancés — Utiliser objet pour seuil de luminosité	90
11.4.21	Paramètres avancés — Utiliser objet Enregistrer seuil de luminosité	90
11.4.22	Paramètres avancés — Utiliser objet pour luminosité réelle	90
11.4.23	Paramètres avancés — Envoyer la luminosité réelle de manière cyclique.....	90
11.4.24	Paramètres avancés — Luminosité réelle est envoyée toutes les (hh:mm:ss).....	91
11.4.25	Paramètres avancés — Utiliser objet pour Automatique/Manuel Arrêt	91
11.4.26	Paramètres avancés — Sortie du mode Arrêt manuel après (hh:mm).....	91
11.4.27	Paramètres avancés — Temps mort (ss.fff).....	91
11.4.28	Paramètres avancés — Utiliser objet État de la régulation	92
11.4.29	Paramètres avancés — Ecraser les réglages en cas de téléchargement.....	92
11.4.30	Sélection du capteur — Utiliser capteur 1..4	93
11.4.31	Sensibilité capteur 1/2 ou 3/4	93
11.4.32	Validation — Utiliser objet de validation détecteur de présence	94
11.4.33	Validation — Validation avec	94
11.4.34	Validation — Après rétablissement de la tension de bus, l'appareil est	94
11.4.35	Validation — Comportement de sortie en cas de validation.....	94
11.4.36	Validation — Sortie envoie en cas de blocage	95

11.5	Application « Régulateur d'éclairage continu »	96
11.5.1	Paramètres généraux — La sortie est de type	96
11.5.2	Paramètres généraux — Limite inférieure sortie 1 (%)	96
11.5.3	Paramètres généraux — Limite supérieure sortie 1 (%)	96
11.5.4	Paramètres généraux — Régulation démarre à (%)	96
11.5.5	Paramètres généraux — Vitesse de réglage (mm:ss).....	97
11.5.6	Paramètres généraux — Valeur de consigne de luminosité (Lux)	97
11.5.7	Paramètres généraux — Hystérésis (%)	97
11.5.8	Paramètres généraux — Temps de fonctionnement (hh:mm:ss).....	98
11.5.9	Paramètres généraux — Valeur pour la mise à l'arrêt (%)	98
11.5.10	Paramètres généraux — Sensibilité du détecteur	98
11.5.11	Paramètres généraux — Afficher paramètres étendus	99
11.5.12	Paramètres avancés — Mode de fonctionnement	99
11.5.13	Paramètres avancés — Utiliser la mise à l'arrêt en deux étapes	100
11.5.14	Paramètres avancés — Valeur pour luminosité réduite (%).....	100
11.5.15	Paramètres avancés — Temps de post-fonctionnement luminosité réduite (hh:mm:ss).....	100
11.5.16	Paramètres avancés — Envoi par l'esclave	101
11.5.17	Paramètres avancés — Luminosité utilisée.....	101
11.5.18	Paramètres avancés — Pas de variation plus clair (1..15).....	101
11.5.19	Paramètres avancés — Pas de variation plus sombre (1..15)	101
11.5.20	Paramètres avancés — Utiliser la sortie 2.....	102
11.5.21	Paramètres avancés — Limite inférieure sortie 2 (%)	102
11.5.22	Paramètres avancés — Limite supérieure sortie 2 (%)	102
11.5.23	Paramètres avancés — Facteur de proportionnalité sortie 2 / sortie 1 (%).....	102
11.5.24	Paramètres avancés — Utiliser objet pour temps de post-fonctionnement	103
11.5.25	Paramètres avancés — Utiliser objet pour valeur de consigne de luminosité	103
11.5.26	Paramètres avancés — Utiliser objet Enregistrer valeur de consigne de luminosité	103
11.5.27	Paramètres avancés — Utiliser objet pour luminosité réelle	104
11.5.28	Paramètres avancés — Envoyer la luminosité réelle de manière cyclique	104
11.5.29	Paramètres avancés — Envoi de la luminosité réelle toutes les (hh:mm:ss).....	104
11.5.30	Paramètres avancés — Utiliser objet pour étalonnage de la luminosité	104
11.5.31	Paramètres avancés — Adaptation de la vitesse de réglage par entrées de store	105
11.5.32	Paramètres avancés — Temps de déplacement complet store/volet roulant (hh:mm:ss)	105
11.5.33	Paramètres avancés — Pas de variation plus clair (1..15).....	105
11.5.34	Paramètres avancés — Pas de variation plus sombre (1..15)	105
11.5.35	Paramètres avancés — Vitesse de régulation (mm:ss)	106
11.5.36	Paramètres avancés — Filtre de la luminosité réelle	106
11.5.37	Paramètres avancés — Sortie du mode Variateur manuel après (hh:mm).....	106
11.5.38	Paramètres avancés — Sortie du mode Arrêt manuel après (hh:mm).....	106
11.5.39	Paramètres avancés — Temps mort (ss.fff)	107
11.5.40	Paramètres avancés — Utiliser objet État de la régulation	107
11.5.41	Paramètres avancés — Ecraser les réglages en cas de téléchargement.....	107
11.5.42	Sélection du capteur — Utiliser capteur 1..4	108
11.5.43	Validation — Objet de validation détecteur de présence.....	108
11.5.44	Validation — Validation avec	108
11.5.45	Validation — Après rétablissement de la tension de bus, le détecteur de présence est.....	108
11.5.46	Validation — Sortie envoi en cas de validation la.....	109
11.5.47	Validation — Sortie envoi en cas de blocage	109

11.6	Application « CVC »	110
11.6.1	Paramètres généraux — La sortie est de type	110
11.6.2	Paramètres généraux — Utiliser l'entrée esclave	111
11.6.3	Paramètres généraux — Envoi par l'esclave	111
11.6.4	Paramètres généraux — Valeur pour la mise en marche	111
11.6.5	Paramètres généraux — Valeur pour la mise à l'arrêt	112
11.6.6	Paramètres généraux — Durée de temporisation à l'enclenchement (hh:mm:ss)	112
11.6.7	Paramètres généraux — Temps de fonctionnement (hh:mm:ss)	112
11.6.8	Paramètres généraux — Sensibilité du détecteur	113
11.6.9	Paramètres généraux — Afficher paramètres étendus	113
11.6.10	Paramètres avancés — Mode de fonctionnement	114
11.6.11	Paramètres avancés — Sensibilité de mise en marche	114
11.6.12	Paramètres avancés — Objet pour la temporisation d'activation	114
11.6.13	Paramètres avancés — Utiliser objet pour temps de post-fonctionnement	115
11.6.14	Paramètres avancés — Utiliser l'objet pour la position forcée	115
11.6.15	Paramètres avancés — Valeur en cas de position forcée	115
11.6.16	Paramètres avancés — Ecraser les réglages en cas de téléchargement	116
11.6.17	Sélection du capteur — Utiliser capteur 1..4	116
11.6.18	Validation — Utiliser objet de validation	116
11.6.19	Validation — Validation avec	116
11.6.20	Validation — Après rétablissement de la tension de bus, l'appareil est	117
11.6.21	Validation — Sortie envoie en cas de validation	117
11.6.22	Validation — Sortie envoie en cas de blocage	117
11.7	Application « Détection de la luminosité »	118
11.7.1	Paramètres généraux — Envoi de la luminosité toutes les (hh:mm:ss)	118
11.7.2	Paramètres généraux — Utiliser objet pour LED	118
11.7.3	Paramètres généraux — Correction de la luminosité interne	118
11.7.4	Paramètres généraux — Afficher paramètres étendus	119
11.7.5	Paramètres avancés — Utiliser luminosité interne	119
11.7.6	Paramètres avancés — Nombre d'objets de mesure de la luminosité externe	119
11.8	Application «Objet thermostat d'ambiance»	120
11.8.1	Général — Fonction de l'appareil	120
11.8.2	Général — Fonction du régulateur	120
11.8.3	Général — Mode de fonctionnement après réinitialisation	121
11.8.4	Général — Fonctions supplémentaires	121
11.8.5	Général — Envoyer « En service » de manière cyclique (min)	122
11.8.6	Régulation du chauffage	122
11.8.7	Régulation du chauffage — Type de valeur calibrée	122
11.8.8	Régulation du chauffage — Type de chauffage	123
11.8.9	Régulation du chauffage — Partie P (x 0,1°C)	123
11.8.10	Régulation du chauffage — Partie I (min.)	124
11.8.11	Régulation du chauffage — Réglages avancés	124

11.8.12	Niveau de base Chauffage	125
11.8.13	Niveau de base Chauffage — Objet d'état de chauffage	125
11.8.14	Niveau de base Chauffage — Sens d'application de la valeur calibrée	125
11.8.15	Niveau de base Chauffage — Hystérésis (x 0,1°C)	125
11.8.16	Niveau de base Chauffage — Différence de valeur calibrée pour l'envoi de la valeur calibrée de chauffage.....	126
11.8.17	Niveau de base Chauffage — Envoi cyclique de la valeur calibrée (min)	126
11.8.18	Niveau de base chauffage — Cycle PWM de chauffage (min)	126
11.8.19	Niveau de base Chauffage — Valeur calibrée max. (0..255)	127
11.8.20	Niveau de base Chauffage — Charge de base valeur calibrée min. (0..255)	127
11.8.21	Régulation niveau supplémentaire chauffage.....	128
11.8.22	Régulation niveau supplémentaire chauffage — Type de valeur calibrée	128
11.8.23	Régulation niveau supplémentaire chauffage — Type de chauffage auxiliaire.....	129
11.8.24	Régulation niveau supplémentaire chauffage — Partie P (x 0,1 °C)	129
11.8.25	Régulation niveau supplémentaire chauffage — Partie intégrale (min.)	129
11.8.26	Régulation niveau supplémentaire chauffage — Différence de température par rapport au niveau de base (x 0,1 °C).....	130
11.8.27	Régulation niveau supplémentaire chauffage — Réglages avancés	130
11.8.28	Etape supplémentaire de chauffage	131
11.8.29	Etape supplémentaire de chauffage — Sens d'application de la valeur calibrée.....	131
11.8.30	Etape supplémentaire de chauffage — Hystérésis (x 0,1°C).....	131
11.8.31	Etape supplémentaire de chauffage — Différence de valeur calibrée pour l'envoi de la valeur calibrée de chauffage.....	131
11.8.32	Etape supplémentaire de chauffage — Envoi cyclique de la valeur calibrée (min).....	132
11.8.33	Etape supplémentaire de chauffage — Valeur calibrée max. (0..255).....	132
11.8.34	Etape supplémentaire de chauffage — Charge de base valeur calibrée min. (0..255).....	132
11.8.35	Régulation du refroidissement	133
11.8.36	Régulation du refroidissement — Type de valeur calibrée	133
11.8.37	Régulation du refroidissement — Type de refroidissement.....	134
11.8.38	Régulation du refroidissement — Partie P (x 0,1°C)	134
11.8.39	Régulation du refroidissement — Partie I (min.).....	134
11.8.40	Régulation du refroidissement — Réglages avancés.....	135
11.8.41	Niveau de base Refroidissement.....	135
11.8.42	Niveau de base Refroidissement — Objet d'état de refroidissement	135
11.8.43	Niveau de base Refroidissement — Sens d'application de la valeur calibrée.....	135
11.8.44	Niveau de base Refroidissement — Hystérésis (x 0,1°C).....	135
11.8.45	Niveau de base Refroidissement — Différence de valeur calibrée pour l'envoi de la valeur calibrée de refroidissement	136
11.8.46	Niveau de base Refroidissement — Envoi cyclique de la valeur calibrée (min)	136
11.8.47	Niveau de base Refroidissement — Cycle PWM de refroidissement (min)	136
11.8.48	Niveau de base Refroidissement — Valeur calibrée max. (0..255).....	137
11.8.49	Niveau de base Refroidissement — Charge de base valeur calibrée min. (0..255).....	137
11.8.50	Régulation niveau supplémentaire refroidissement.....	138
11.8.51	Régulation niveau supplémentaire refroidissement — Type de refroidissement	139
11.8.52	Régulation niveau supplémentaire refroidissement — Partie P (x 0,1°C).....	139
11.8.53	Régulation niveau supplémentaire refroidissement — Partie intégrale (min.)	139
11.8.54	Régulation niveau supplémentaire refroidissement — Réglages avancés	140

11.8.55	Etape supplémentaire de refroidissement	140
11.8.56	Etape supplémentaire de refroidissement — Sens d'application de la valeur calibrée.....	140
11.8.57	Etape supplémentaire de refroidissement — Hystérésis (x 0,1 °C).....	140
11.8.58	Etape supplémentaire de refroidissement — Différence de valeur calibrée pour l'envoi de la valeur calibrée de refroidissement.....	141
11.8.59	Etape supplémentaire de refroidissement — Envoi cyclique de la valeur calibrée (min).....	141
11.8.60	Etape supplémentaire de refroidissement — Valeur calibrée max. (0..255).....	141
11.8.61	Etape supplémentaire de refroidissement — Charge de base valeur calibrée min. (0..255).....	142
11.8.62	Réglages charge de base.....	142
11.8.63	Réglages charge de base — Charge de base valeur calibrée min > 0	142
11.8.64	Mode chauffage et refroidissement combiné.....	143
11.8.65	Mode chauffage et refroidissement combiné — Commutation de chauffage/refroidissement.....	143
11.8.66	Mode chauffage et refroidissement combiné — Mode de fonctionnement suite à une réinitialisation.....	143
11.8.67	Mode chauffage et refroidissement combiné — Emission de la valeur réglée de chauffage et de refroidissement	144
11.8.68	Mode chauffage et refroidissement combiné — Emission de la valeur réglée de l'étape supplémentaire de chauffage et de refroidissement.....	144
11.8.69	Réglages des valeurs de consigne.....	145
11.8.70	Réglages des valeurs de consigne — Valeur de consigne Confort = valeur de consigne de refroidissement en mode Confort	145
11.8.71	Réglages des valeurs de consigne — Hystérésis pour commutation chauffage/refroidissement (x 0,1 °C)	145
11.8.72	Réglages des valeurs de consigne — Température de consigne chauffage et refroidissement Confort (°C)	146
11.8.73	Réglages des valeurs de consigne — Température de consigne chauffage Confort (°C)	146
11.8.74	Réglages des valeurs de consigne — Abaissement chauffage Veille (°C).....	146
11.8.75	Réglages des valeurs de consigne — Abaissement chauffage Eco (°C)	146
11.8.76	Réglages des valeurs de consigne — Température de consigne protection antigel (°C).....	147
11.8.77	Réglages des valeurs de consigne — Température de consigne refroidissement Confort (°C).....	147
11.8.78	Réglages des valeurs de consigne — Augmentation refroidissement Veille (°C)	147
11.8.79	Réglages des valeurs de consigne — Augmentation refroidissement Eco (°C)	148
11.8.80	Réglages des valeurs de consigne — Température de consigne de la protection contre les surchauffes (°C).....	148
11.8.81	Réglages des valeurs de consigne — Affichage montre.....	148
11.8.82	Réglages des valeurs de consigne — Envoyer la valeur de consigne actuelle	148
11.8.83	Réglages des valeurs de consigne — envoi cyclique de la température de consigne actuelle (min).....	149
11.8.84	Réglage de la valeur de consigne	149
11.8.85	Réglage de la valeur de consigne — Augmentation manuelle max. en mode chauffage (0 – 15 °C).....	149
11.8.86	Réglage de la valeur de consigne — Abaissement manuel max. en mode chauffage (0 - 15 °C).....	149
11.8.87	Réglage de la valeur de consigne — Augmentation manuelle max. en mode refroidissement (0 – 15 °C)	150
11.8.88	Réglage de la valeur de consigne — Abaissement manuel max. en mode refroidissement (0 – 15 °C)	150
11.8.89	Réglage de la valeur de consigne — Réinitialisation du réglage manuel en cas de réception d'une valeur de consigne de base.....	150
11.8.90	Réglage de la valeur de consigne — Réinitialisation de l'ajustage manuel en cas de changement de mode de fonctionnement	151
11.8.91	Réglage de la valeur de consigne — Réinitialisation de l'ajustage manuel via objet.....	151
11.8.92	Réglage de la valeur de consigne — Enregistrer commande sur place de manière durable	151

11.8.93	Détection de la température — Entrées de la détection de la température	152
11.8.94	Détection de la température — Entrées de la détection de la température pondérée	152
11.8.95	Détection de la température — Pondération de la mesure interne (0..100 %).....	152
11.8.96	Détection de la température — Pondération de la mesure externe (0..100 %).....	152
11.8.97	Détection de la température — Pondération de la mesure externe 2 (0..100 %).....	153
11.8.98	Détection de la température — Envoi cyclique de la température réelle actuelle (min).....	153
11.8.99	Détection de la température — Différence de valeur pour l'envoi de la température réelle (x 0,1°C)	153
11.8.100	Détection de la température — Valeur de compensation pour la mesure de la température interne (x 0,1°C)	153
11.8.101	Détection de la température — Délai de surveillance détection de la température (0 = aucune surveillance) (min).....	154
11.8.102	Détection de la température — Mode de fonctionnement en cas de défaut	154
11.8.103	Détection de la température — Valeur réglée en cas de défaut (0 - 255).....	154
11.8.104	Fonctions d'alarme.....	155
11.8.105	Fonctions d'alarme — Alarme d'eau de condensation	155
11.8.106	Fonctions d'alarme — Alarme de point de rosée.....	155
11.8.107	Fonctions d'alarme — Température alarme antigél état CVC et RHCC (°C).....	156
11.8.108	Fonctions d'alarme — Température alarme surchauffe état RHCC (°C).....	156
11.8.109	Réglages du ventilo-convecteur — Vitesses du ventilateur	157
11.8.110	Réglages du ventilo-convecteur — Vitesses du ventilateur — Nombre de vitesses du ventilateur	157
11.8.111	Réglages du ventilo-convecteur — Vitesses du ventilateur — Format de la sortie de la vitesse	157
11.8.112	Réglages du ventilo-convecteur — Vitesses du ventilateur — Sortie de vitesse	158
11.8.113	Réglages du ventilo-convecteur — Vitesses du ventilateur — Vitesse la plus basse réglable manuellement	158
11.8.114	Réglages du ventilo-convecteur — Vitesses du ventilateur — Evaluation de l'état de vitesse	158
11.8.115	Réglages du ventilo-convecteur — Chauffage	159
11.8.116	Réglages du ventilo-convecteur — Chauffage — Vitesse du ventilateur 1-5 jusqu'à valeur calibrée (0 - 255) chauffage.....	159
11.8.117	Réglages du ventilo-convecteur — Chauffage — Limitation de vitesse du ventilateur chauffage en mode Eco.....	159
11.8.118	Réglages du ventilo-convecteur — Chauffage — Vitesse max. du ventilateur de chauffage en cas de fonctionnement en mode Eco.....	159
11.8.119	Réglages du ventilo-convecteur — Refroidissement.....	160
11.8.120	Réglages du ventilo-convecteur — Refroidissement — Vitesse du ventilateur 1- 5 jusqu'à valeur calibrée (0 - 255) refroidissement.....	160
11.8.121	Réglages du ventilo-convecteur — Refroidissement — Limitation de vitesse du ventilateur de refroidissement en cas de fonctionnement en mode Eco.....	160
11.8.122	Réglages du ventilo-convecteur — Refroidissement — Vitesse max. du ventilateur de refroidissement en cas de fonctionnement en mode Eco.....	160
11.8.123	Compensation d'été.....	161
11.8.124	Compensation d'été — Compensation d'été	161
11.8.125	Compensation d'été — Température d'entrée (inférieure) pour la compensation estivale (°C).....	162
11.8.126	Compensation d'été — Décalage de la température de consigne à l'entrée dans la compensation estivale (x 0,1°C)	162
11.8.127	Compensation d'été — Température de sortie (supérieure) pour la compensation estivale (°C).....	163
11.8.128	Compensation d'été — Décalage de la température de consigne à la sortie de la compensation estivale (x 0,1°C)	163

11.9	Application « Fonctions IR (blanc) »	164
11.9.1	Touche 1 à 5 (gauche / droite) / touche Mémo M1 / M2.....	164
11.10	Application « Fonctions IR (bleu) »	164
11.10.1	Touche 1 à 5 (gauche / droite) / touche Mémo M1 / M2.....	164
11.11	Application « Fonctions logiques »	165
11.11.1	Canal 1 à 5.....	165
11.12	Objets de communication — Détecteur de présence — Maître	167
11.12.1	Px : Commutation mode manuel	167
11.12.2	Px : Bouton-poussoir externe	167
11.12.3	Px : Activer mode test.....	167
11.12.4	Px : Temps de post-fonctionnement luminosité réduite.....	167
11.13	Objets de communication — Détecteur de présence — Esclave	168
11.13.1	Px : Validation Mouvement	168
11.13.2	Px : État de l'actionneur	168
11.13.3	Px : Détection indépendante de la luminosité.....	168
11.13.4	Px : Luminosité externe	168
11.13.5	Px : Seuil de luminosité externe	168
11.13.6	Px : Seuil de luminosité interne	169
11.13.7	Px : Mouvement (Esclave).....	169
11.14	Objets de communication — Détecteur de présence — Surveillance.....	170
11.14.1	Px : Validation Mouvement	170
11.14.2	Px : Surveillance	170
11.15	Objets de communication — Détecteur de présence — Commutateur d'éclairage continu.....	171
11.15.1	P1 : Sortie 1	171
11.15.2	Px : Sortie 2	171
11.15.3	Px: Automatique / Manuel Arrêt.....	171
11.15.4	Px : Esclave	172
11.15.5	Px : Luminosité externe	172
11.15.6	Px : Validation Présence.....	172
11.15.7	Px : Temps de post-fonctionnement.....	172
11.15.8	Px : Seuil de luminosité	172
11.15.9	Px : Enregistrer seuil de luminosité	173
11.15.10	Px : Luminosité réelle.....	173
11.15.11	Px : État de la régulation.....	173

11.16	Objets de communication — Détecteur de présence — Régulateur d'éclairage continu	174
11.16.1	Px : Sortie 1	174
11.16.2	Px : Sortie 2	174
11.16.3	Px: Automatique / Manuel Arrêt.....	174
11.16.4	Px : Variation relative (variateur)	174
11.16.5	Px : Valeur (variateur).....	174
11.16.6	Px : Esclave	175
11.16.7	Px : Luminosité externe	175
11.16.8	Px : Validation Présence.....	175
11.16.9	Px : Temps de post-fonctionnement.....	175
11.16.10	Px : Valeur de consigne de luminosité.....	175
11.16.11	Px: Enregistrer valeur de consigne de luminosité	176
11.16.12	Px : Luminosité réelle.....	176
11.16.13	Px : Déplacer/ajuster le store.....	176
11.16.14	Px : Déplacer store en position.....	176
11.16.15	Px : Temps de post-fonctionnement luminosité réduite.....	177
11.16.16	Px: État de la régulation.....	177
11.16.17	Px : Étalonnage de la luminosité	177
11.17	Objets de communication — Détecteur de présence — CVC.....	178
11.17.1	P3 : CVC.....	178
11.17.2	P3 : Esclave	178
11.17.3	P3 : Validation chauffage-Climatisation-Ventilation.....	178
11.17.4	P3 : Temps de post-fonctionnement.....	178
11.17.5	P3 : Temporisation d'activation.....	179
11.17.6	P3 : Position forcée.....	179
11.18	Objets de communication — Détecteur de présence — Détection de la luminosité	180
11.18.1	BR : Luminosité.....	180
11.18.2	BR : Alarme.....	180
11.18.3	BR : Luminosité externe 1	180
11.18.4	BR : Luminosité externe 2	180
11.18.5	BR : Adaptation de la luminosité (lumière du jour)	180
11.18.6	BR : Adaptation de la luminosité (sortie 1)	181
11.18.7	BR : Adaptation de la luminosité (sortie 2)	181
11.18.8	BR : LED	181
11.19	Objets de communication — RTC objet	182
11.19.1	Valeur réglée de chauffage.....	182
11.19.2	Etape supplémentaire de chauffage.....	182
11.19.3	Valeur réglée de refroidissement.....	182
11.19.4	Etape supplémentaire de refroidissement	183
11.19.5	Régulation marche / arrêt	183
11.19.6	Température réelle.....	184
11.19.7	Température réelle externe	184
11.19.8	Température réelle externe 2	184
11.19.9	Défaut de la température réelle	185
11.19.10	Température réelle locale	185
11.19.11	Valeur de consigne actuelle.....	185
11.19.12	Mode de fonctionnement	186
11.19.13	Mode de fonctionnement prioritaire	186

11.19.14	Contact de fenêtre	187
11.19.15	Détecteurs de présence.....	187
11.19.16	État du chauffage.....	187
11.19.17	État du refroidissement	188
11.19.18	Charge de base	188
11.19.19	Commutation chauffage / refroidissement	188
11.19.20	Ventilo-convecteur Manuel	189
11.19.21	Ventilo-convecteur Vitesse	189
11.19.22	État vitesse ventilo-convecteur	190
11.19.23	Vitesse de ventilateur 1.....	190
11.19.24	Vitesse de ventilateur 2.....	190
11.19.25	Vitesse de ventilateur 3.....	190
11.19.26	Vitesse de ventilateur 4.....	190
11.19.27	Vitesse de ventilateur 5.....	191
11.19.28	Valeur de consigne de base	191
11.19.29	Réinitialiser valeurs de consigne manuelles.....	191
11.19.30	Alarme de point de rosée.....	191
11.19.31	Alarme d'eau de condensation	192
11.19.32	Température extérieure pour compensation estivale	192
11.19.33	Compensation estivale active	192
11.19.34	Valeur de consigne atteinte	193
11.19.35	Fahrenheit.....	193
11.19.36	Rétroéclairage de l'affichage	193
11.19.37	Demande marche/arrêt.....	194
11.19.38	Affichage de valeur de consigne.....	194
11.19.39	Demande d'une valeur de consigne	194
11.19.40	Confirmation de la valeur de consigne	194
11.19.41	Demande de chauffage/refroidissement.....	195
11.19.42	Demande man. de vitesse du ventilateur	195
11.19.43	Demander vitesse du ventilateur	195
11.19.44	Confirmer la vitesse du ventilateur	195
11.19.45	État régulateur RHCC.....	196
11.19.46	Etat régulateur CVC.....	196
11.19.47	En fonctionnement.....	196
11.20	Objets de communication — fonctions logiques.....	197
11.20.1	Porte logique.....	197
11.20.2	Portail.....	198
	Objets Portail	198
11.20.3	Temporisation	198
	Objets Temporisation.....	198
11.20.4	Eclairage de cage d'escalier.....	199
	Objets Eclairage de cage d'escalier.....	199

1 Remarques sur les instructions de service

Lisez attentivement le présent manuel et respectez toutes les consignes qui y figurent. Vous éviterez ainsi tout dommage corporel et matériel et cela vous permettra d'assurer un fonctionnement fiable et une longue durée de service de l'appareil.

Conservez soigneusement le manuel.

Si vous remettez l'appareil à quelqu'un, joignez-y aussi le présent manuel.

Bush-Jaeger se dégage de toute responsabilité en cas de dommages dus à un non-respect du manuel.

Si vous avez besoin d'autres informations ou si vous avez des questions sur l'appareil, veuillez-vous adresser à Bush-Jaeger ou consultez le site suivant sur Internet :

www.BUSCH-JAEGER.com

2 Sécurité

L'appareil a été fabriqué suivant les règles de l'art et fonctionne de manière fiable. Il a été testé et a quitté l'usine en parfait état de sécurité.

Néanmoins, des dangers subsistent. Lisez et observez les consignes de sécurité pour éviter tout danger.

Bush-Jaeger se dégage de toute responsabilité en cas de dommages dus au non-respect des consignes de sécurité.

2.1 Symboles utilisés

Les symboles suivants signalent des dangers spécifiques relatifs à la manipulation de l'appareil ou donnent des conseils utiles.



Danger

Danger de mort / graves dommages corporels

- Le symbole d'avertissement correspondant conjointement à la mention d'avertissement « Danger » signale un danger imminent entraînant la mort ou des blessures graves (irréversibles).



Avertissement

Graves dommages corporels

- Le symbole d'avertissement correspondant conjointement à la mention « Avertissement » signale un danger potentiel pouvant entraîner la mort ou des blessures graves (irréversibles).



Prudence

Dommages corporels

- Le symbole d'avertissement correspondant conjointement à la mention d'avertissement « Prudence » signale un danger pouvant entraîner des blessures légères (réversibles).



Attention

Dommages matériels

- Ce symbole conjointement à la mention d'avertissement « Attention » signale une situation pouvant entraîner un endommagement du produit proprement dit ou d'objets se trouvant à proximité.



Information

Ce symbole conjointement à la mention d'avertissement « Remarque » signale des conseils utiles et des recommandations destinés à une utilisation performante du produit.



Ce symbole avertit de la présence d'une tension électrique.



Ce symbole signale des informations concernant la protection de l'environnement.

2.2 Utilisation conforme

Le détecteur de présence / détecteur de mouvement n'est conçu que pour une utilisation à l'intérieur de bâtiments. Ils servent à commuter et à réguler des installations d'éclairage et / ou de climatisation-chauffage-ventilation en fonction de la luminosité et / ou des mouvements.

Ces appareils ne sont pas conçus pour servir de système d'alarme anti-effraction ou anti-intrusion car la sécurité anti-sabotage recommandée pour de tels dispositifs par la norme VdS n'est pas disponible.

L'appareil est destiné à :

- un fonctionnement conformément aux caractéristiques techniques énoncées,
- une installation de l'appareil à l'intérieur, dans un espace non humide,
- une pose au plafond et peut être monté « encastré » (par exemple, dans le cas de faux-plafonds) ou « apparent » (boîtier en option, numéro d'article 6131/x9). De plus, l'appareil (à l'exception de 6131/20-xxx-500 + 6131/21-xxx-500) peut être monté sur une boîte d'encastrement au moyen d'une bague intermédiaire (6131/38-xxx) disponible en option.
- l'utilisation des moyens de raccordement disponibles sur l'appareil.

Le respect de toutes les indications du présent manuel fait également partie des conditions d'utilisation conforme.

2.3 Utilisation non conforme

Toute utilisation non mentionnée au chapitre 2.2 est considérée comme une utilisation non conforme et peut entraîner des dommages corporels et matériels.

Bush-Jaeger se dégage de toute responsabilité en cas de dommages dus à une utilisation non conforme de l'appareil. Dans ce cadre, le risque incombe uniquement à l'utilisateur / l'exploitant.

L'appareil n'est pas destiné à :

- des modifications intempestives de la construction,
- des réparations,
- une utilisation en extérieur ou à proximité de zones humides,
- une utilisation avec un coupleur de bus supplémentaire,
- un montage dans une boîte d'encastrement BS ou VDE.

2.4 Groupe cible / qualification du personnel

2.4.1 Utilisation

Aucune qualification particulière n'est requise pour la commande de l'appareil.

2.4.2 Installation, mise en service et maintenance

L'installation, la mise en service et la maintenance du produit sont strictement réservées à des électriciens formés à cet effet et qualifiés en conséquence.

L'électricien doit avoir lu et compris le manuel et doit également suivre les instructions y figurant.

L'électricien doit respecter les réglementations en vigueur dans son pays en matière d'installation, de contrôle du fonctionnement, de réparation et de maintenance de produits électriques.

L'électricien doit connaître et appliquer correctement les « Cinq règles de sécurité » (DIN VDE 0105, EN 50110) :

1. Déconnexion
2. Protection contre toute remise en marche
3. Contrôle que l'équipement est hors tension
4. Mise à la terre et en court-circuit
5. Protection et isolement de toutes les pièces voisines sous tension

2.5 Consignes de sécurité



Danger – tension électrique !

Tension électrique ! Danger de mort et risque d'incendie dus à une tension électrique de 100 à 240 V.

Un contact direct ou indirect avec des pièces sous tension entraîne un passage de courant dangereux dans le corps. Celui-ci risque d'entraîner un choc électrique, des brûlures ou la mort.

- Toute intervention sur le réseau 100 ... 240 V doit être effectuée par un électricien.
- Débranchez l'alimentation électrique avant tout montage/démontage.
- N'utilisez jamais l'appareil avec des câbles de raccordement endommagés.
- N'ouvrez pas les caches vissés sur le boîtier de l'appareil.
- N'utilisez l'appareil que s'il se trouve dans un état technique parfait.
- Ne procédez à aucune modification ni réparation sur l'appareil, ses éléments et ses accessoires.
- Tenez l'appareil à l'écart de l'eau et des environnements humides.



Danger – tension électrique !

Installez les appareils que si vous disposez des connaissances et de l'expérience requises en électrotechnique.

- Une installation non conforme met votre vie en danger ainsi que celle de l'utilisateur de l'installation électrique.
- Une installation non conforme peut causer d'importants dommages matériels, par exemple un incendie.

Voici les conditions et connaissances techniques minimales requises pour l'installation :

- Appliquez les « cinq règles de sécurité » (DIN VDE 0105, EN 50110) :
 1. Déconnexion
 2. Protection contre toute remise en marche
 3. Contrôle que l'équipement est hors tension
 4. Mise à la terre et en court-circuit
 5. Protection et isolement de toutes les pièces voisines sous tension électrique
- Utilisez un équipement de protection individuelle approprié.
- Utilisez uniquement des outils et appareils de mesure adaptés.
- Contrôlez le type de réseau d'alimentation (système TN, système IT, système TT) afin de vous assurer de respecter les conditions de raccordement applicables (tension nulle classique, mise à la terre de protection, mesures supplémentaires requises, etc.).



Attention ! – Risque d'endommagement de l'appareil lié à des influences extérieures !

L'humidité et un encrassement de l'appareil risquent d'entraîner la destruction de ce dernier.

- Protégez l'appareil contre l'humidité, la poussière et les dommages lors du transport, du stockage et de l'utilisation.

3 Consignes relatives à la protection de l'environnement



Pensez à la protection de l'environnement !

Les appareils électriques et électroniques usagés ne doivent pas être jetés avec les ordures ménagères.

- L'appareil contient des matières premières de valeur qui peuvent être recyclées. Déposez l'appareil dans un point de collecte adapté.

Tous les matériaux d'emballage et tous les appareils sont dotés de symboles et de marquages spécifiques indiquant comment les jeter de manière appropriée. Jetez toujours les matériaux d'emballage et les appareils électroniques, y compris leurs composants, via les points de collecte ou les déchetteries agréés.

Les produits répondent aux exigences légales, en particulier à la loi applicable aux appareils électriques et électroniques ainsi qu'au règlement REACH.

(directive européenne 2012/19/UE DEEE et 2011/65/UE RoHS)

(règlement européen REACH et loi de mise en œuvre du règlement (CE) n°1907/2006)

4 Description du produit

4.1 Présentation de l'appareil



Information

Les descriptions ci-après sont valables pour tous les types de détecteurs de présence Busch KNX / Busch-Guard Sky KNX.

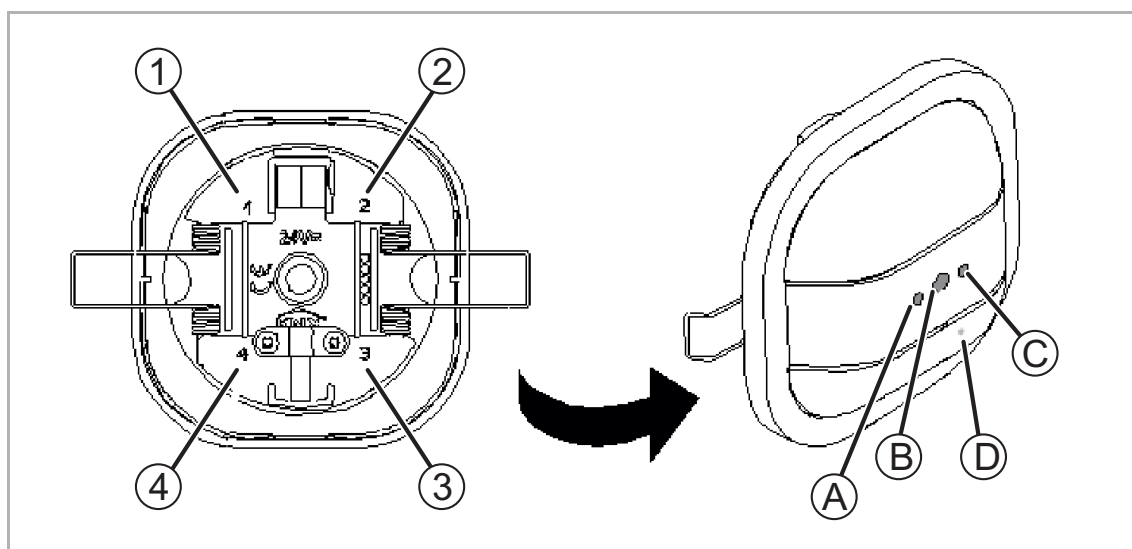


Fig. 1 : Aperçu du produit

[A] Récepteur IR (uniquement premium)

[B] Touche de programmation

[C] Capteur pour la détection de la luminosité

[D] LED de programmation

[1-4] Secteurs pouvant être désactivés séparément (par le paramétrage). Pour les numéros, voir au dos de l'appareil.



Information

Sur les appareils 6131/50-xxx-500 ou 6131/51-xxx-500, il est possible de désactiver les groupes de capteurs 1/2 et 3/4 (par le paramétrage).

Cet appareil est un détecteur de présence ou de mouvement conçu uniquement pour une utilisation à l'intérieur de bâtiments. Ils servent à commuter et à réguler des installations d'éclairage et / ou de climatisation-chauffage-ventilation en fonction de la luminosité et / ou des mouvements. Ceci permet donc l'activation et la désactivation ciblée de bandeaux d'éclairage en fonction de la luminosité de la pièce. La variation d'intensité / la régulation de la luminosité sur une valeur définie dans une plage de détection prévue à cet effet sont également possibles avec l'appareil correspondant. Les variantes premium intègrent également un thermostat d'ambiance d'objet.

Le coupleur de bus intégré permet le raccordement à une ligne de bus KNX.

L'appareil peut, au choix, être monté dans le faux-plafond ou au plafond au moyen du boîtier apparent disponible en option (numéro d'article 6131/x9). Les instructions de montage sont livrées avec le boîtier apparent. De plus, l'appareil (à l'exception de 6131/20-xxx-500 + 6131/21-xxx-500) peut être monté sur une boîte d'encastrement au moyen d'une bague intermédiaire (6131/38-xxx) disponible en option. Les instructions de montage sont livrées avec la bague intermédiaire. La fonctionnalité complète de l'appareil dépend entre autres de la hauteur de montage.



Information

L'appareil ne loge pas dans le boîtier encastré BS et VDE.

Recommandation:

- Boîte d'encastrement HaloX-O de Kaiser (numéro d'article 1290-40) avec cache correspondant (numéro d'article 1290-47 ou numéro d'article 1290-85 pour béton de parement)
- IBTronic H120-68 de Spelsberg (numéro d'article 97600501)
- Montage sur une boîte d'encastrement VDE au moyen d'une bague intermédiaire (6131/38-xxx) (à l'exception de 6131/20-xxx-500 + 6131/21-xxx-500)

De plus, il est possible d'adapter la plage de détection par le biais de quatre secteurs pouvant être désactivés (par le paramétrage).



Information

Sur les appareils 6131/50-xxx-500 ou 6131/51-xxx-500, les secteurs sont regroupés en 2 groupes de capteurs (1/2 et 3/4).



Attention

Dommages matériels

L'appareil comprend des capteurs et des systèmes de lentilles très sensibles.

- Ne recouvrez pas les segments des lentilles et n'y collez rien car sinon l'appareil ne fonctionnerait plus.
- Ne nettoyez pas l'appareil ou le système de lentilles avec des produits abrasifs ou agressifs.

4.2 Étendue de livraison

Seul le mécanisme du produit (voir chapitre 4.1). est compris dans le volume de livraison. Le boîtier apparent (numéro d'article 6131/x9) destiné à une pose en saillie et la bague intermédiaire (numéro d'article 6131/38-xxx) permettant un montage sur une boîte d'encastrement doivent être commandés séparément !

4.3 Aperçu des types

N° d'article	Nom de produit	Plage de détection	Utilisation	Hauteur de montage
6131/20 -xxx-500	Détecteur de présence Busch Mini KNX	Circulaire (consulter les 'Caractéristiques techniques' pour des détails)	pour une plage de détection de 8 m maxi. → certaines pièces (par ex. bureau, pièce à vivre, etc.). Aux endroits où de nombreuses fonctionnalités sont nécessaires.	2,5 m, 3 m et 4 m
6131/21 -xxx-500	Détecteur de présence Busch Mini Premium KNX	Circulaire (consulter les 'Caractéristiques techniques' pour des détails)	pour une plage de détection de 8 m maxi → certaines pièces (par ex. bureau, pièce à vivre, etc.). Aux endroits où des fonctionnalités supplémentaires sont nécessaires.	2,5 m, 3 m et 4 m
6131/30 -xxx-500	Détecteur de présence Busch KNX	Circulaire (consulter les 'Caractéristiques techniques' pour des détails)	pour une plage de détection de 12 m maxi. → grandes pièces (par ex. les grands bureaux, les salles de classe, etc.). Aux endroits où de nombreuses fonctionnalités sont nécessaires.	2,5 m, 3 m et 4 m
6131/31 -xxx-500	Détecteur de présence Busch premium KNX	Circulaire (consulter les 'Caractéristiques techniques' pour des détails)	pour une plage de détection de 12 m maxi. → grandes pièces (par ex. les grands bureaux, les salles de classe, etc.). Aux endroits où des fonctionnalités supplémentaires sont nécessaires.	2,5 m, 3 m et 4 m
6131/40 -24-500	Busch-Guard Sky KNX	Circulaire (consulter les 'Caractéristiques techniques' pour des détails)	pour une plage de détection de 24 m maxi. → halles (z. B. salles de sport, halles d'usines, etc.). Aux endroits où les fonctionnalités nécessaires ne sont pas nombreuses mais où une hauteur de montage élevée est requise.	6 m et 12 m
6131/50 -xxx-500	Détecteur de présence Busch Corridor KNX	Rectangulaire (consulter les 'Caractéristiques techniques' pour des détails)	pour une plage de détection de 30 m x 3 m max. → couloirs, corridors et passages étroits.	2,5 m, 3 m et 4 m
6131/51 -xxx-500	Détecteur de présence Busch Corridor premium KNX	Rectangulaire (consulter les 'Caractéristiques techniques' pour des détails)	pour une plage de détection de 30 m x 3 m max. → couloirs, corridors et passages étroits.	2,5 m, 3 m et 4 m

Tab.1 : Aperçu des types

4.4 Récapitulatif des fonctions

Les tableaux suivants présentent un aperçu des fonctions et applications possibles des appareils :

4.4.1 Détecteur de présence Busch Mini KNX

	normal (6131/20-xxx-500)	premium (6131/21-xxx-500)
[1]	Détecteur y compris la surveillance	Détecteur y compris la surveillance
[2]	Commutateur d'éclairage continu	Commutateur d'éclairage continu
[3]	Détection de la luminosité	-
[4]	-	Chauffage-climatisation-ventilation
[5]	-	Régulateur d'éclairage continu
[6]	-	Détection de la luminosité
[7]	-	Thermostat d'ambiance d'objet
[8]	-	Récepteur IR (24 canaux IR disponibles)
[9]	-	Logiques (5 fonctions logiques)

Tab.2 : Récapitulatif des fonctions du détecteur de présence Busch Mini KNX

- [1] Application détecteur à fonction de désactivation à 2 niveaux ou application détecteur à fonction de surveillance intégrée.
- [2] Commutateur d'éclairage continu avec deux canaux indépendants max. ou commutateur d'éclairage continu équipé de deux sorties max. permettant de commuter deux bandeaux d'éclairage en fonction de la luminosité dans la pièce.
- [3] Pour l'activation / la désactivation ciblée de bandeaux d'éclairage en fonction de la luminosité de la pièce.
- [4] Fonction CVC afin de commander des systèmes de chauffage et / ou de climatisation ainsi que des systèmes de ventilation dans la plage de détection prévue à cet effet
- [5] Régulateur d'éclairage continu avec deux canaux indépendants max. ou régulateur d'éclairage continu équipé de deux sorties max. permettant de faire varier / régler deux bandeaux d'éclairage en fonction de la luminosité dans la pièce.
- [6] Afin de faire varier l'intensité / réguler la luminosité sur une valeur définie dans une plage de détection prévue à cet effet
- [7] Thermostat d'ambiance d'objet intégré à capteur de température
- [8] 24 canaux infrarouges librement programmables (bleu et / ou blanc)
- [9] Porte logique, portail, temporisation et éclairage de cage d'escalier

Autres caractéristiques premium (6131/31-xxx-500) :

Le mode de programmation peut être activé à l'aide de la télécommande IR (6010-25). Le mode de programmation peut donc aussi être activé sans commande manuelle de la touche de programmation et sans utiliser de progression.

4.4.2 Détecteur de présence Busch KNX

	normal (6131/30-xxx-500)	premium (6131/31-xxx-500)
[1]	Détecteur y compris la surveillance	Détecteur y compris la surveillance 1)
[2]	Commutateur d'éclairage continu	Commutateur d'éclairage continu
[3]	Détection de la luminosité	
[4]	-	Chauffage-climatisation-ventilation
[5]	-	Régulateur d'éclairage continu
[6]	-	Détection de la luminosité
[7]	-	Thermostat d'ambiance d'objet
[8]	-	Récepteur IR (24 canaux IR disponibles)
[9]	-	Logiques (5 fonctions logiques)

Tab.3 : Récapitulatif des fonctions du détecteur de présence Busch KNX

- [1] Application détecteur à fonction de désactivation à 2 niveaux ou application détecteur à fonction de surveillance intégrée.
- [2] Commutateur d'éclairage continu avec deux canaux indépendants max. ou commutateur d'éclairage continu équipé de deux sorties max. permettant de commuter deux bandeaux d'éclairage en fonction de la luminosité dans la pièce.
- [3] Pour l'activation / la désactivation ciblée de bandeaux d'éclairage en fonction de la luminosité de la pièce.
- [4] Fonction CVC afin de commander des systèmes de chauffage et / ou de climatisation ainsi que des systèmes de ventilation dans la plage de détection prévue à cet effet
- [5] Régulateur d'éclairage continu avec deux canaux indépendants max. ou régulateur d'éclairage continu équipé de deux sorties max. permettant de faire varier / régler deux bandeaux d'éclairage en fonction de la luminosité dans la pièce.
- [6] Afin de faire varier l'intensité / réguler la luminosité sur une valeur définie dans une plage de détection prévue à cet effet
- [7] Thermostat d'ambiance d'objet intégré à capteur de température
- [8] 24 canaux infrarouges librement programmables (bleu et / ou blanc)
- [9] Porte logique, portail, temporisation et éclairage de cage d'escalier

Autres caractéristiques premium (6131/31-xxx-500) :

Le mode de programmation peut être activé à l'aide de la télécommande IR (6010-25). Le mode de programmation peut donc aussi être activé sans commande manuelle de la touche de programmation et sans utiliser de progression.

4.4.3 Busch-Guard Sky KNX

6131/40-24-500	
[1]	Détecteur y compris la surveillance
[2]	Commutateur d'éclairage continu
[3]	Détection de la luminosité

Tab.4 : Récapitulatif des fonctions du Busch-Guard Sky KNX

- [1] Application détecteur à fonction de désactivation à 2 niveaux ou application détecteur à fonction de surveillance intégrée.
- [2] Commutateur d'éclairage continu avec deux canaux indépendants max. ou commutateur d'éclairage continu équipé de deux sorties max. permettant de commuter deux bandeaux d'éclairage en fonction de la luminosité dans la pièce.
- [3] Pour l'activation / la désactivation ciblée de bandeaux d'éclairage en fonction de la luminosité de la pièce.

Autres caractéristiques 6131/40-24-500 :

Le mode de programmation peut être activé à l'aide de la télécommande IR (6010-25). Le mode de programmation peut donc aussi être activé sans commande manuelle de la touche de programmation et sans utiliser de progression.

4.4.4 Détecteur de présence Busch Corridor, KNX

	normal (6131/50-xxx-500)	premium (6131/51-xxx-500)
[1]	Détecteur y compris la surveillance	Détecteur y compris la surveillance
[2]	Commutateur d'éclairage continu	Commutateur d'éclairage continu
[3]	Détection de la luminosité	Détection de la luminosité
[4]	-	Chauffage-climatisation-ventilation
[5]	-	Régulateur d'éclairage continu
[6]	-	Détection de la luminosité
[7]	-	Thermostat d'ambiance d'objet
[8]	-	Récepteur IR (24 canaux IR disponibles)
[9]	-	Logiques (5 fonctions logiques)

Tab.5 : Récapitulatif des fonctions du détecteur de présence Busch Corridor, KNX

- [1] Application détecteur à fonction de désactivation à 2 niveaux ou application détecteur à fonction de surveillance intégrée.
- [2] Commutateur d'éclairage continu avec deux canaux indépendants max. ou commutateur d'éclairage continu équipé de deux sorties max. permettant de commuter deux bandeaux d'éclairage en fonction de la luminosité dans la pièce.
- [3] Pour l'activation / la désactivation ciblée de bandeaux d'éclairage en fonction de la luminosité de la pièce.
- [4] Fonction CVC afin de commander des systèmes de chauffage et / ou de climatisation ainsi que des systèmes de ventilation dans la plage de détection prévue à cet effet
- [5] Régulateur d'éclairage continu avec deux canaux indépendants max. ou régulateur d'éclairage continu équipé de deux sorties max. permettant de faire varier / régler deux bandeaux d'éclairage en fonction de la luminosité dans la pièce.
- [6] Afin de faire varier l'intensité / réguler la luminosité sur une valeur définie dans une plage de détection prévue à cet effet
- [7] Thermostat d'ambiance d'objet intégré à capteur de température
- [8] 24 canaux infrarouges librement programmables (bleu et / ou blanc)
- [9] Porte logique, portail, temporisation et éclairage de cage d'escalier

Autres caractéristiques premium (6131/51-xxx-500) :

Le mode de programmation peut être activé à l'aide de la télécommande IR (6010-25). Le mode de programmation peut donc aussi être activé sans commande manuelle de la touche de programmation et sans utiliser de progression.

4.5 Description des fonctions



Information

Des descriptions détaillées sont disponibles au niveau des descriptions d'objets et de paramètres.

Les appareils décrits ici peuvent, suivant le type d'appareil, être utilisés en tant que détecteur de présence et / ou de mouvement.

4.5.1 Différence entre les détecteurs de mouvement et les détecteurs de présence :

La principale application des détecteurs de mouvement consiste à activer un éclairage lorsque des personnes s'approchent de quelque chose. La principale application des détecteurs de présence réside dans le contrôle de présence, permettant ainsi l'activation ou la désactivation d'un éclairage, d'un chauffage ou autre.

A l'état désactivé, le détecteur de mouvement commute même en l'absence de luminosité. A l'état activé, il fonctionne indépendamment de la luminosité.

Le détecteur de mouvement et le détecteur de présence sont tous les deux axés sur le même principe de détection. Toutefois, le maillage des segments de détection du détecteur de présence est plus fin et ce dernier est donc à même de détecter la présence de personnes assises, puis d'agir en conséquence. En complément, un détecteur de présence peut, à l'inverse d'un détecteur de mouvement, distinguer la lumière artificielle (de l'éclairage commuté par ses soins) de la lumière naturelle et permet ainsi des fonctions telles que la régulation de l'éclairage continu, au niveau de laquelle l'apport en lumière artificielle est toujours aussi important, afin d'obtenir une certaine luminosité globale.

Principales applications :

- Détecteur de mouvement : mouvement, surveillance de zone, détection de personnes se déplaçant
- Détecteur de présence : également lorsque les personnes sont assises

4.5.2 Détecteur de présence Busch KNX / détecteur de présence Busch Mini KNX

Le détecteur de présence Busch KNX / détecteur de présence Busch Mini KNX est disponible en deux variantes :

- la variante normale (6131/30-xxx-500 + 6131/20-xxx-500),
- la variante premium (6131/31-xxx-500 + 6131/21-xxx-500).

La **variante normale (6131/30-xxx-500 + 6131/20-xxx-500)** permet la détection des mouvements via 2 canaux et une commutation de l'éclairage en continu. La commutation de l'éclairage continu allume la lumière lorsque des personnes se trouvent dans la plage de détection et que la lumière du jour ne peut fournir le niveau de luminosité souhaité dans la pièce. Dans ce cadre, l'appareil détecte l'intensité lumineuse de la lampe utilisée. Dès que la lumière naturelle suffit, les sources lumineuses raccordées sont de nouveau éteintes.

La combinaison de ces fonctions offre deux avantages évidents :

- Elle permet des économies d'énergie, car les lampes sont éteintes dès que la lumière naturelle est suffisante.
- Elle permet d'économiser encore davantage d'énergie, car les lampes ne sont allumées que lorsque des personnes se trouvent dans la pièce.

La **variante premium (6131/31-xxx-500 + 6131/21-xxx-500)** permet non seulement d'allumer ou d'éteindre des lampes mais aussi de faire varier leur intensité. La régulation de l'éclairage continu est ainsi significativement plus précise et le niveau de luminosité dans la pièce est maintenu au niveau souhaité. La fonction CVC intégrée permet de commander les chauffages, climatisations et ventilations en fonction de la présence dans la plage de détection. Cela permet encore une fois d'économiser de l'énergie. Deux canaux sont disponibles pour cette fonction. L'intégration d'une télécommande IR (6010-25) permet d'atteindre un niveau de confort élevé. L'appareil reçoit les signaux et les émet sur le bus KNX. En complément, l'appareil intègre un thermostat d'ambiance d'objet intégré à capteur de température. En complément, l'appareil possède toute une série de fonctions générales (voir les descriptions de paramètres et d'objets).

Le Busch-Guard® Sky KNX est aussi disponible. Cet appareil possède les mêmes fonctions que la variante normale des détecteurs de présence Busch KNX / détecteurs de présence Busch Mini KNX. Cependant, grâce à sa sensibilité accrue, un montage de cet appareil à des hauteurs plus importantes est possible. Il sert plutôt de détecteur de mouvement.

4.5.3 Détecteur de présence Busch KNX / détecteur de présence Busch premium KNX

Le détecteur de présence Busch Corridor, KNX / détecteur de présence Busch Corridor premium KNX est disponible en deux variantes :

- la variante normale (6131/50-xxx-500),
- la variante premium (6131/51-xxx-500).

La **variante normale (6131/50-xxx-500)** permet la détection des mouvements via 2 canaux et une commutation de l'éclairage en continu. La commutation de l'éclairage continu allume la lumière lorsque des personnes se trouvent dans la plage de détection et que la lumière du jour ne peut fournir le niveau de luminosité souhaité dans la pièce. Dans ce cadre, l'appareil détecte l'intensité lumineuse de la lampe utilisée. Dès que la lumière naturelle suffit, les sources lumineuses raccordées sont de nouveau éteintes.

La combinaison de ces fonctions offre deux avantages évidents :

- Elle permet des économies d'énergie, car les lampes sont éteintes dès que la lumière naturelle est suffisante.
- Elle permet d'économiser encore davantage d'énergie, car les lampes ne sont allumées que lorsque des personnes se trouvent dans la pièce.



Information

Grâce à une fonction d'orientation en longueur, cet appareil est spécialement approprié pour être installé dans des couloirs.

La **variante premium (6131/51-xxx-500)** permet non seulement d'allumer ou d'éteindre des lampes mais aussi de faire varier leur intensité. La régulation de l'éclairage continu est ainsi significativement plus précise et le niveau de luminosité dans la pièce est maintenu au niveau souhaité. La fonction CVC intégrée permet de commander les chauffages, climatisations et ventilations en fonction de la présence dans la plage de détection. Cela permet encore une fois d'économiser de l'énergie. Deux canaux sont disponibles pour cette fonction. L'intégration d'une télécommande IR (6010-25) permet d'atteindre un niveau de confort élevé. L'appareil reçoit les signaux et les émet sur le bus KNX. En complément, l'appareil intègre un thermostat d'ambiance d'objet intégré à capteur de température. En complément, l'appareil possède toute une série de fonctions générales (voir les descriptions de paramètres et d'objets).



Information

Grâce à une fonction d'orientation en longueur, cet appareil est spécialement approprié pour être installé dans des couloirs.

4.5.4 Eclairage continu

Suivant leur variante, ces appareils prévoient diverses possibilités d'assurer un niveau de luminosité agréable dans la pièce. Il existe une différence entre les fonctions Commutateur d'éclairage continu et Régulateur d'éclairage continu. Ces deux fonctions garantissent une luminosité minimale définie dans une pièce où se trouvent des personnes. Il est particulièrement intéressant d'installer un détecteur de présence dans les bureaux, car même de faibles mouvements sont détectés.

Le commutateur d'éclairage continu peut allumer et éteindre des lampes. Le régulateur d'éclairage continu peut, en plus, faire varier la luminosité afin de maintenir un niveau de luminosité le plus homogène possible. Ces deux fonctions s'appuient sur la luminosité existante et les mouvements dans la plage de détection. Les appareils peuvent fonctionner en mode "Automatique" ou en mode "Mise à l'arrêt automatique". Si le mode "Mise à l'arrêt automatique" est sélectionné, l'éclairage doit par ex. être allumé manuellement via un module capteur à touche. La lumière reste allumée aussi longtemps qu'un mouvement est détecté et que la lumière du jour n'est pas suffisante. Si aucun mouvement n'est détecté, le temps de post-fonctionnement se déclenche. Ce n'est qu'à ce moment-là qu'un télégramme OFF est envoyé sur le bus via la sortie. En mode automatique, le capteur de mouvement se charge également de l'allumage des lampes dès que qu'une personne entre dans la pièce.

Commutateur d'éclairage continu

Le commutateur d'éclairage continu allume les lampes de la pièce dès qu'un mouvement de personnes est détecté et que la luminosité souhaitée ne peut pas être satisfaite uniquement par la lumière du jour. La valeur de consigne paramétrée déduction faite de l'hystérésis est maintenue au moins aussi longtemps que des personnes séjournent dans la plage de détection. L'application détecte si la lumière du jour suffit. Les lampes sont alors de nouveau éteintes afin d'économiser l'énergie.

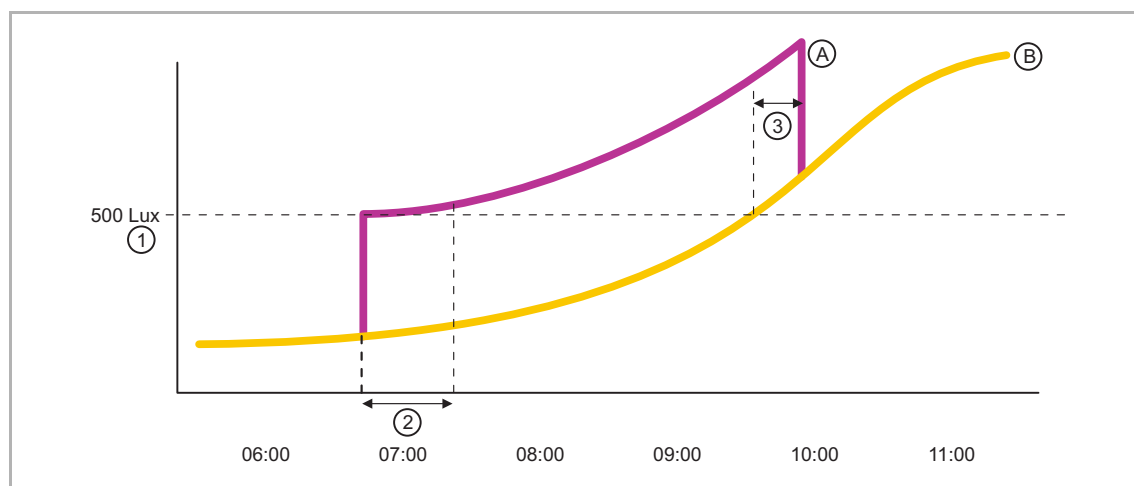


Fig. 2 : Paramètres de régulation - commutateur d'éclairage continu avec un bandeau d'éclairage

[A] Courbe de lumière artificielle

[B] Courbe de lumière solaire

Paramètres de régulation :

- [1] Valeur de consigne (lx)
- [2] Lampe utilisée (temps de temporisation défini : LED / halogène = aucun temps de temporisation ; lampe fluorescente (compacte) = temps de temporisation (4 minutes))
- [3] Temps minimum au-dessus du seuil de désactivation (min) -> le réglage des paramètres n'est plus disponible (est défini automatiquement par l'indication de la lampe utilisée : LED / halogène = 1 minute ; lampe fluorescente (compact) = 4 minutes)

Pour la configuration d'une commutation d'éclairage continu, certains réglages de paramètres entraînant des corrélations doivent être définis. Ces dernières sont illustrées par le diagramme ci-dessus.

Il est possible de régler un temps de post-fonctionnement. Cette temporisation commence à s'écouler lorsque le détecteur de présence ne décèle plus de mouvement. Une fois la durée écoulée, un télégramme OFF est envoyé sur la sortie. Les lampes raccordées sont éteintes. Cette durée doit toujours être supérieure au « Temps de temporisation après la mise en marche jusqu'à la mesure de la part de lumière artificielle » ([2] Lampe utilisée). Dans le pire des cas, le capteur crépusculaire mesurerait la part de lumière artificielle lorsque les lampes sont éteintes. Comme toute la commutation de l'éclairage continu est basée sur cette valeur, il convient d'éviter cela. Le « Temps de temporisation après la mise en marche jusqu'à la mesure de la part de lumière artificielle » ([2] Lampe utilisée) est particulièrement importante dans le cas de lampes qui atteignent leur luminosité totale après quelques secondes. Par exemple, les lampes fluorescentes ont besoin d'env. 250 secondes, alors que les lampes à incandescence atteignent presque immédiatement leur luminosité maximale. Le "Temps minimal au-dessus du seuil de mise à l'arrêt" [3] garantit que la part de lumière naturelle dans la pièce atteint une valeur stable avant l'arrêt de la lumière artificielle. Si ce délai est trop réduit, cela peut entraîner un allumage/arrêt non souhaité des lampes dans la pièce. Ce paramètre est défini automatiquement par la sélection de la lampe utilisée.

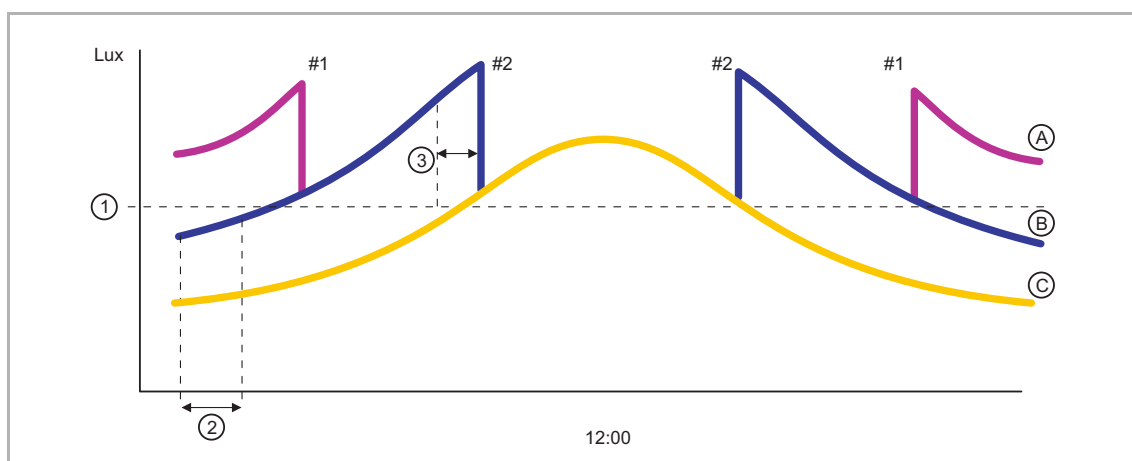


Fig. 3 : Paramètres de régulation - commutateur d'éclairage continu avec deux bandeaux d'éclairage

[A] Courbe de lumière artificielle du bandeau d'éclairage 1

[B] Courbe de lumière artificielle du bandeau d'éclairage 2

[C] Courbe de lumière solaire

Paramètres de régulation :

- [1] Valeur de consigne (lx)
- [2] Lampe utilisée (temps de temporisation défini : LED / halogène = aucun temps de temporisation ; lampe fluorescente (compacte) = temps de temporisation (4 minutes)
- [3] Temps minimum au-dessus du seuil de désactivation (min) -> le réglage des paramètres n'est plus disponible (est défini automatiquement par l'indication de la lampe utilisée ; LED / halogène = 1 minute ; lampe fluorescente (compact) = 4 minutes)



Information

Il convient de tenir également compte de l'hystérésis. Celle-ci n'est pas illustrée afin de simplifier.

Dans ce cas, il doit être tenu compte des réglages de paramètres particuliers pour 2 bandeaux d'éclairage.

Régulateur d'éclairage continu

Contrairement au commutateur d'éclairage continu, une commutation à plusieurs niveaux est possible. En l'occurrence, le régulateur d'éclairage continu assure, comme le commutateur d'éclairage continu, que le niveau de luminosité dans la pièce ne soit pas inférieur au niveau souhaité. Cependant, le régulateur de luminosité peut également envoyer des télégrammes de variation des lampes sur le bus KNX. Cela permet d'atteindre un niveau homogène en faisant varier la luminosité des lampes, toujours en fonction de la lumière naturelle dans la pièce. Ainsi, la précision de la régulation augmente avec la durée d'utilisation. Le régulateur d'éclairage continu mémorise l'intensité lumineuse des lampes utilisées, en quoi celle-ci est mesurée en continu (voir aussi le chapitre 7.2.6 'Remarques sur l'étalonnage du régulateur d'éclairage interne'). C'est la raison pour laquelle, lors de la mise en service du détecteur de présence avec la fonction de régulateur d'éclairage continu, il convient d'utiliser exactement les lampes qui seront utilisées ultérieurement. La part de lumière artificielle par rapport à celle de lumière naturelle est également détectée à la mise en service. En plus de la luminosité, le régulateur d'éclairage continu réagit également à la présence de personnes dans la pièce. L'utilisation de cette fonction est également possible avec 2 bandeaux d'éclairage.

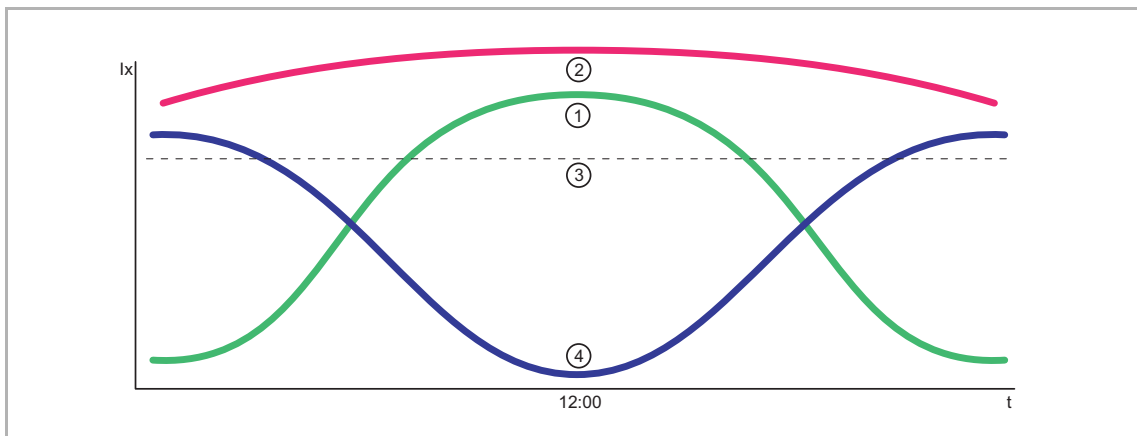


Fig. 4 : Influences - régulateur d'éclairage continu

- [1] Lumière naturelle
- [2] Luminosité dans la pièce
- [3] Seuil de luminosité paramétré
- [4] Lumière artificielle

4.6 Plage de détection



Information

Pour les versions spécifiques aux appareils pour la plage de détection, voir le chapitre 6.1.

La plage de détection du détecteur de présence KNX dépend du déplacement des personnes et de la hauteur de montage dans la pièce. Même les plus petits mouvements sont détectés par le capteur, par exemple, aux postes PC, aux bureaux, etc. Il convient ici de faire la différence entre la plage de détection intérieure et extérieure et la hauteur de montage du détecteur de présence.

4.6.1 Plage de détection intérieure (personnes assises)

Les personnes assises doivent se trouver entièrement dans la plage de détection. Plus la distance est réduite entre la personne à détecter et le détecteur de présence, plus le mouvement détecté peut être faible. Le niveau de référence pour la détection des mouvements de personnes assises se situe à env. 0,8 m. A cette hauteur, la plage de détection, à titre d'exemple pour un détecteur de présence Busch Mini KNX, a un diamètre de 6,5 m (hauteur de montage du détecteur de présence = 3 m). Une hauteur de montage plus élevée fait augmenter la plage de détection, tandis que la précision de détection diminue.

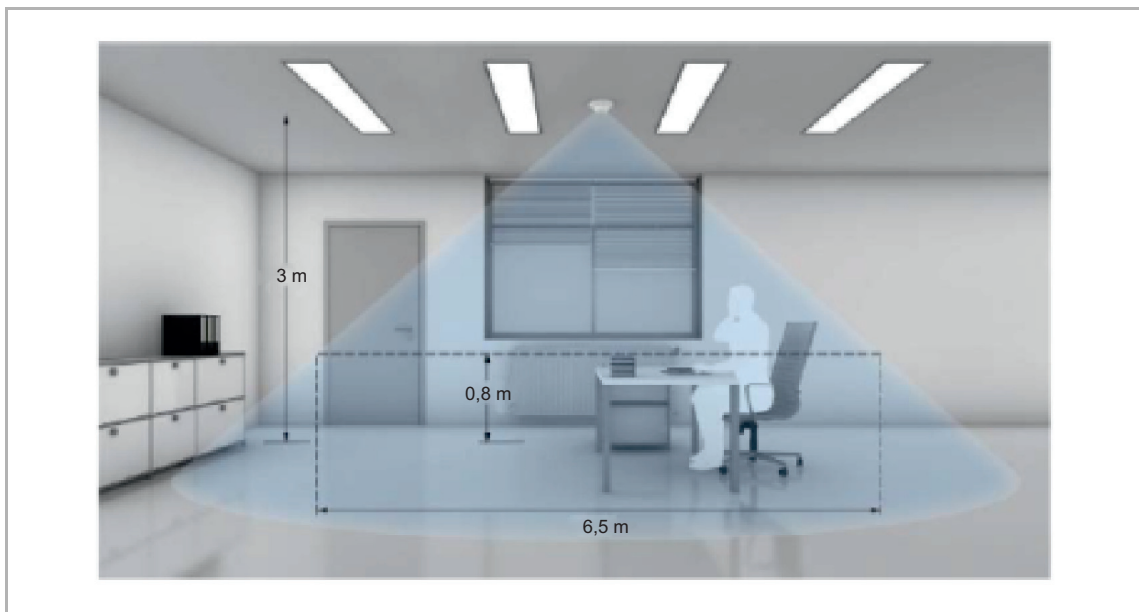


Fig.5 : Plage de détection intérieure

4.6.2 Plage de détection extérieure (personnes se déplaçant)

Pour la détection de personnes qui se déplacent, une plage de détection supérieure est disponible. Le niveau de référence pour la détection est le sol. On obtient ainsi, pour une hauteur de montage de 3 m, à titre d'exemple pour le détecteur de présence Busch Mini KNX, un diamètre d'env. 8 m pour la plage de détection.

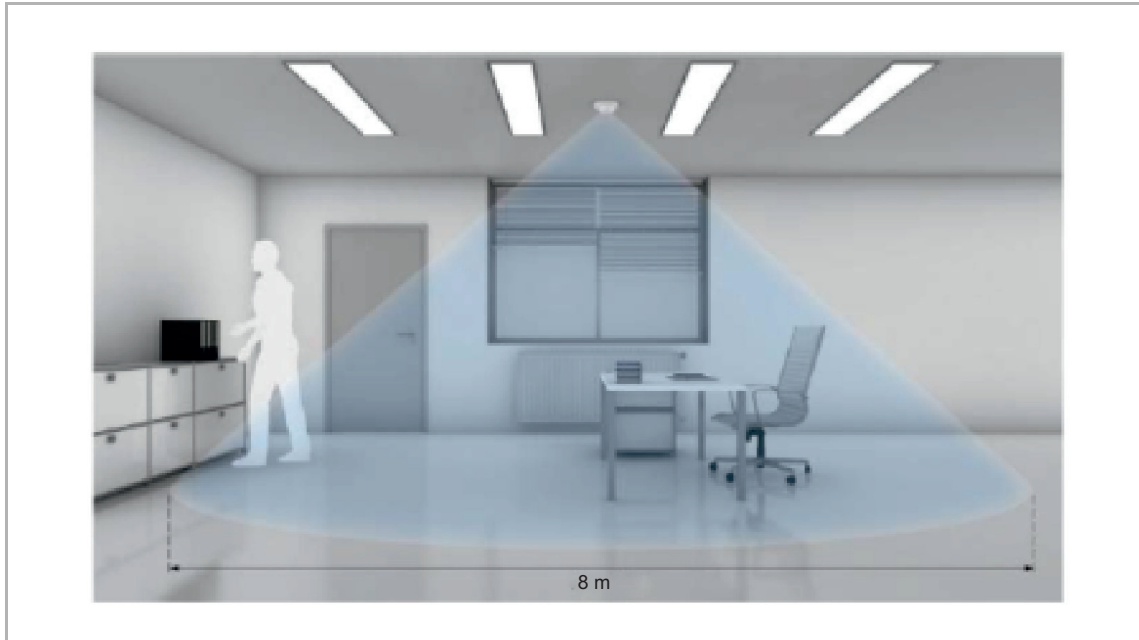


Fig. 6 : Plage de détection extérieure (à l'exemple du détecteur de présence Busch Mini KNX)

La plage de détection du détecteur de présence Busch Corridor KNX est rectangulaire. C'est la raison pour laquelle l'appareil doit être aligné correctement. Contrairement aux autres détecteurs de présence, dans le cas d'un détecteur de présence Busch Corridor KNX, on distingue l'approche centrale d'un mouvement transversal par rapport au détecteur. La plage de détection de l'approche centrale est plus petite que celle impartie à des mouvements transversaux.

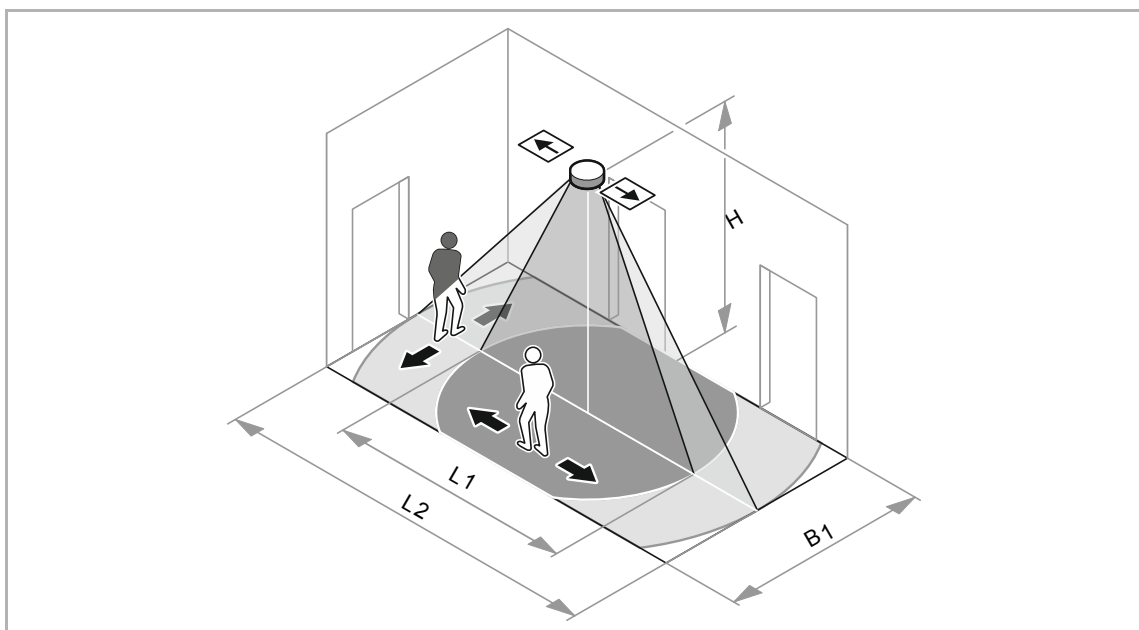


Fig. 7 : Plages de détection du détecteur de présence Busch Corridor KNX / du détecteur de présence Busch Corridor premium KNX



Information - détection limitée

La plage de détection du détecteur de présence peut être limitée. Pour cela, l'appareil n'a pas besoin d'être recouvert de manière mécanique. L'application permet de désactiver facilement certains secteurs.

Information concernant le 6131/50-xxx-500 ou le 6131/51-xxx-500 :

Les secteurs sont regroupés en 2 groupes de capteurs (1/2 et 3/4). La densité de détection du détecteur est plus forte à proximité de l'appareil. Les plus petits mouvements, comme par exemple, lors de tâches assis au bureau, peuvent éventuellement être moins bien détectés aux bords de la plage de détection qu'à proximité de l'appareil.

5 Caractéristiques techniques

5.1 Aperçu

- Détecteur de présence Busch Mini KNX (6131/20-xxx-500) / détecteur de présence Busch Mini premium KNX (6131/21-xxx-500)
- Détecteur de présence Busch KNX (6131/30-xxx-500) / détecteur de présence Busch premium KNX (6131/31-xxx-500)
- Busch-Guard Sky KNX (6131/40-24-500)
- Détecteur de présence Busch Corridor, KNX (6131/50-xxx-500) / détecteur de présence Busch Corridor premium, KNX (6131/51-xxx-500)

Paramètres	Valeur
Tension d'alimentation	24 V
Consommation de courant maximale	< 12 mA
Raccordement KNX	Borne de raccordement du bus
Délai de réenclenchement après mise à l'arrêt (paramétrable)	Sans vis 1 s env.
Plage de luminosité réglable	1 à 1000 lux env.
Angle d'ouverture pour la mesure de la luminosité	20° env.
Canal de commande de la lumière	normal + 6131/40-24-500 : 2 pour la commande de la lumière premium : 4 pour la commande de la lumière
Hauteur de pose	6131/20-xxx-500 + 6131/21-xxx-500 : 16 mm 6131/30-xxx-500 + 6131/31-xxx-500 : 23 mm 6131/40-24-500 : 23 mm 6131/50-xxx-500 + 6131/51-xxx-500 : 27 mm
Plage de température	-5° C à +45 °C
Température de stockage	-20 °C à +70 °C
Peut être commandé à distance *)	uniquement premium + 6131/40-24-500
Type de protection	IP 20

Tab.6 : Caractéristiques techniques

- *) Mode de programmation pouvant être activé et désactivé via une télécommande (touche rouge). Le mode est désactivé automatiquement après 5 minutes.

5.2 Dimensions



Information

Toutes les indications de cotes sont en mm.

5.2.1 Détecteur de présence Busch Mini KNX (6131/20-xxx-500) / détecteur de présence Busch Mini premium KNX (6131/21-xxx-500)

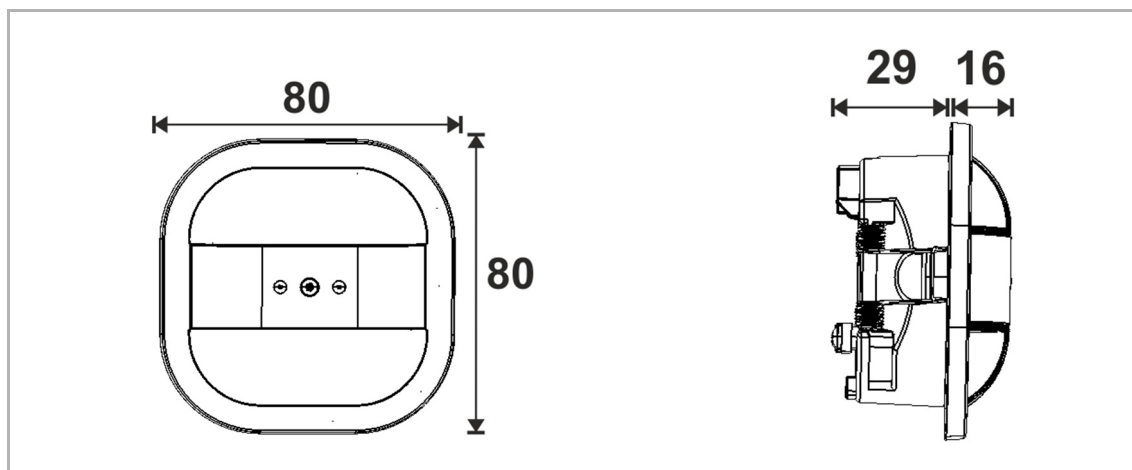


Fig. 8 : Dimensions du détecteur de présence Busch Mini KNX / du détecteur de présence Busch Mini premium KNX

5.2.2 Détecteur de présence Busch KNX (6131/30-xxx-500) / détecteur de présence Busch premium KNX (6131/31-xxx-500)

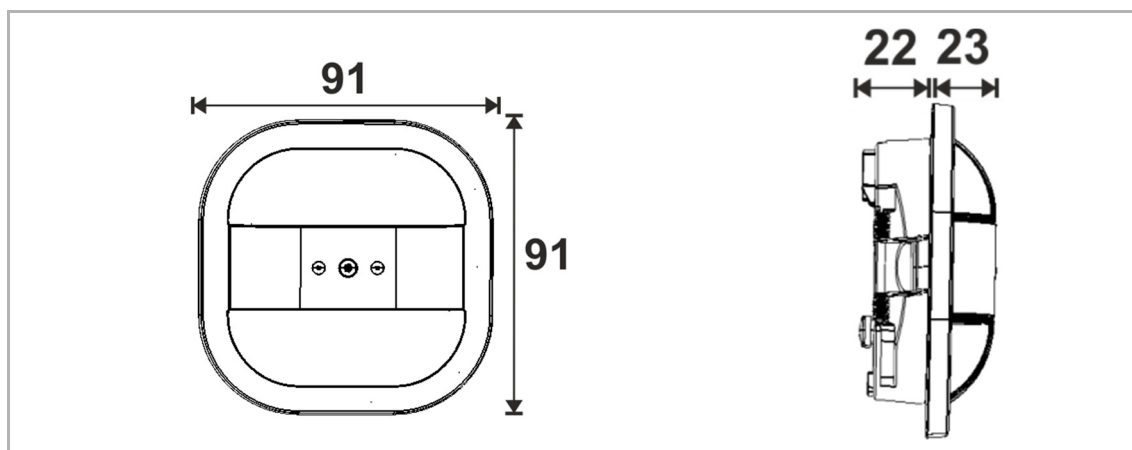


Fig. 9 : Dimensions du détecteur de présence Busch KNX / du détecteur de présence Busch premium KNX

5.2.3 Busch-Guard Sky KNX (6131/40-24-500)

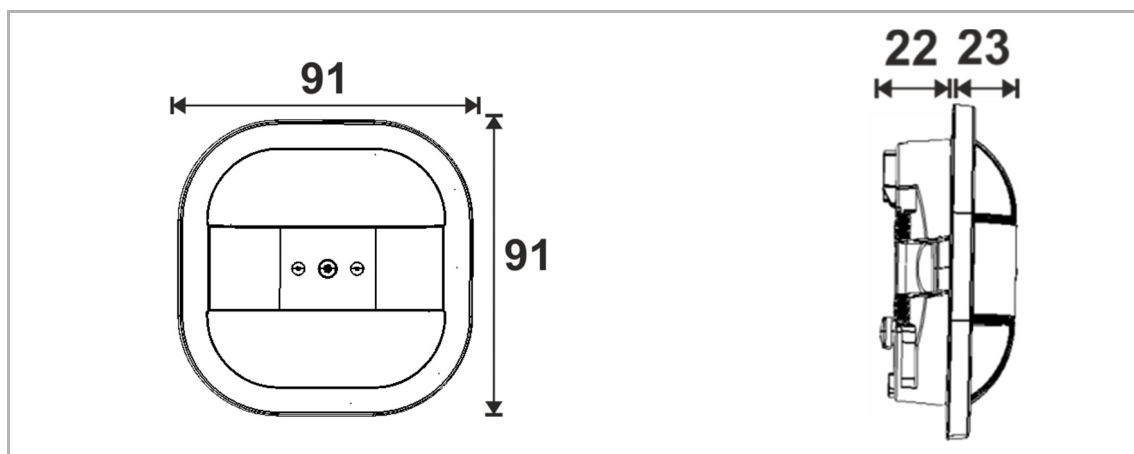


Fig. 10 : Dimensions du Busch-Guard Sky KNX

5.2.4 Détecteur de présence Busch Corridor, KNX (6131/50-xxx-500) / détecteur de présence Busch Corridor premium, KNX (6131/51-xxx-500)

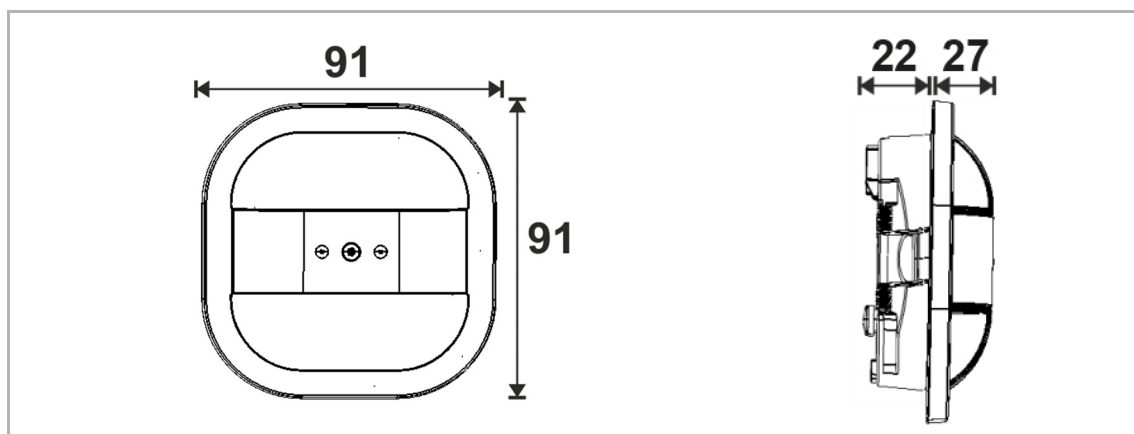


Fig. 11 : Dimensions du détecteur de présence Busch Corridor, KNX / du détecteur de présence Busch Corridor premium, KNX

5.3 Raccordement électrique

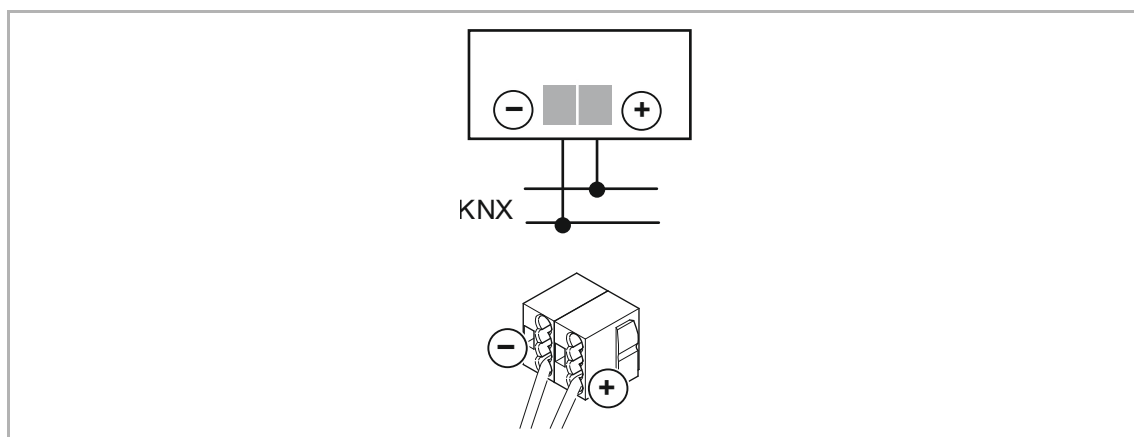


Fig. 12: Raccordement électrique

6 Montage

6.1 Plage de détection



Information

En cas de hauteurs de montage > 2,5 m, la plage de détection est plus importante - dans le même temps, la précision de détection et la sensibilité diminuent.

6.1.1 Détecteur de présence Busch Mini KNX (6131/20-xxx-500) / détecteur de présence Busch Mini premium KNX (6131/21-xxx-500)

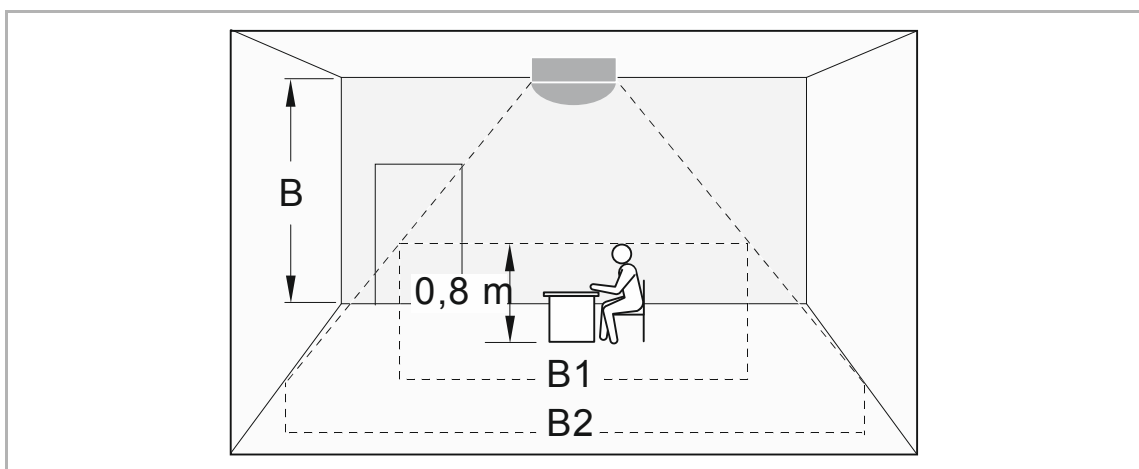


Fig. 13 : Plages de détection du détecteur de présence Busch Mini KNX / du détecteur de présence Busch Mini premium KNX

[B] Hauteur de montage

[B1] Largeur de la plage de détection intérieure (personne assise)

[B2] Largeur de la plage de détection extérieure (personne en mouvement)

Hauteur de montage (B)	Largeur de la plage de détection intérieure (B1) (personne assise)	Largeur de la plage de détection extérieure
2,5 m	5 m max.	6,5 m max.
3 m	6,5 m max.	8 m max.
4 m	9 m max.	10,5 m max.

Tab. 7 : Plages de détection du détecteur de présence Busch Mini KNX / détecteur de présence Busch Mini premium KNX

6.1.2 Détecteur de présence Busch KNX (6131/30-xxx-500) / détecteur de présence Busch premium KNX (6131/31-xxx-500)

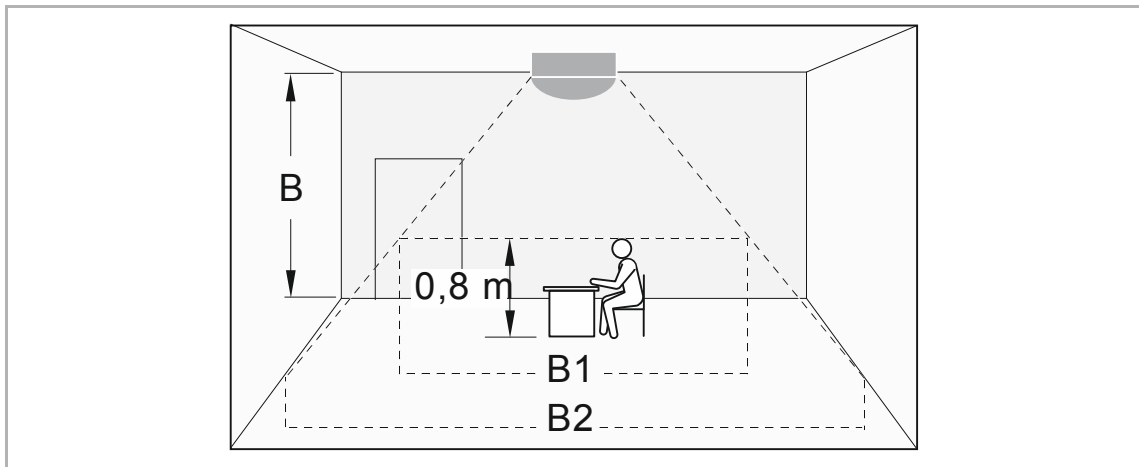


Fig. 14 : Plages de détection du détecteur de présence Busch KNX / du détecteur de présence Busch premium KNX

[B] Hauteur de montage

[B1] Largeur de la plage de détection intérieure (personne assise)

[B2] Largeur de la plage de détection extérieure (personne en mouvement)

Hauteur de montage (B)	Largeur de la plage de détection intérieure (B1) (personne assise)	Largeur de la plage de détection extérieure
2,5 m	8 m max.	10 m max.
3 m	10 m max.	12 m max.
4 m	14 m max.	16 m max.

Tab. 8 : Plages de détection du détecteur de présence Busch KNX / détecteur de présence Busch premium KNX

6.1.3 Busch-Guard Sky KNX (6131/40-24-500)

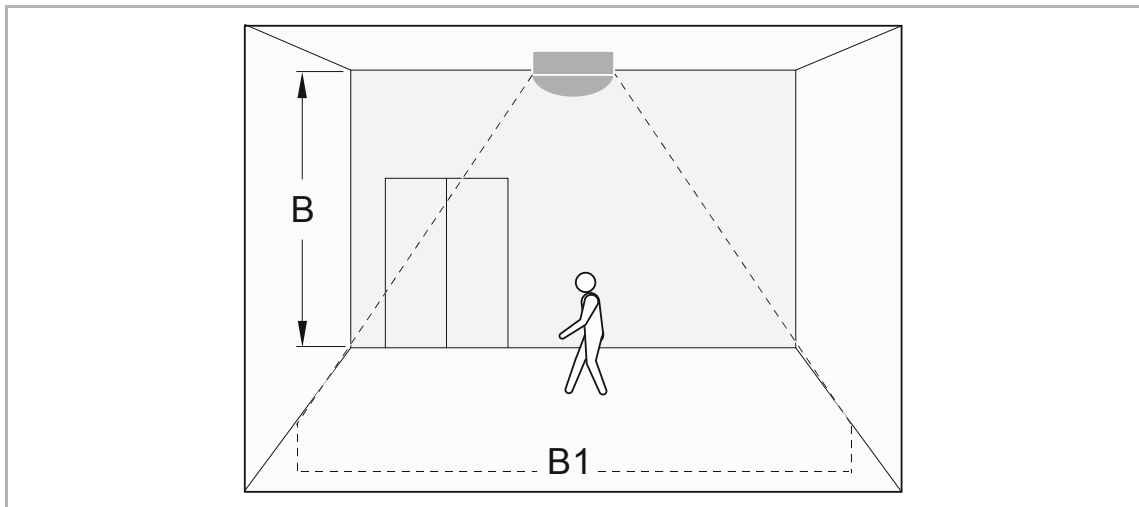


Fig. 15 : Plages de détection du Busch-Guard Sky KNX

[B] Hauteur de montage

[B1] Largeur de la plage de détection extérieure (personne en mouvement)

Hauteur de montage (B)	Largeur de la plage de détection extérieure
6 m	18 m max.
12 m	24 m max.

Tab.9 : Plages de détection du Busch-Guard Sky KNX

6.1.4 Détecteur de présence Busch Corridor, KNX (6131/50-xxx-500) / détecteur de présence Busch Corridor premium, KNX (6131/51-xxx-500)

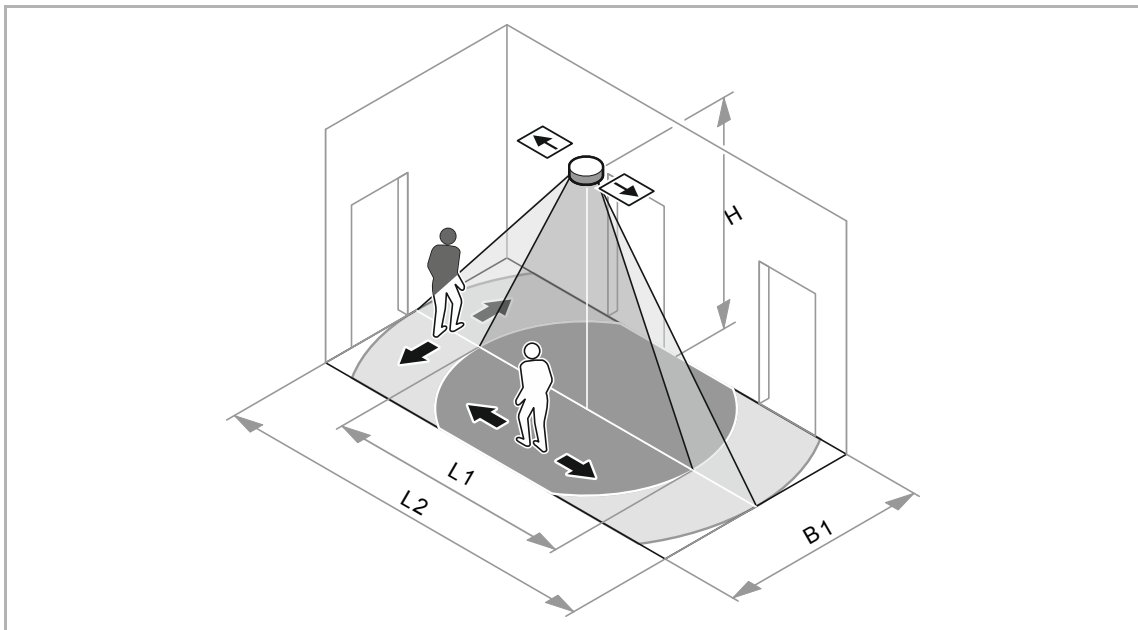


Fig. 16 : Plages de détection du détecteur de présence Busch Corridor, KNX / du détecteur de présence Busch Corridor premium, KNX

[H] Hauteur de montage

[L1] Longueur de plage de détection maximale en cas d'approche centrale

[L2] Longueur de plage de détection maximale en passant parallèlement au détecteur

[B1] Largeur de la plage de détection maximale

Hauteur de montage (H)	Longueur L1 (approche centrale) x largeur B1	Longueur L2 (parallèlement au détecteur) x largeur B1
2,5 m	18 m x 2,5 m max.	24 m x 2,5 m max.
3 m	20 m x 3 m max.	30 m x 3 m max.
4 m	20 m x 3 m max.	30 m x 3 m max.

Tab. 10 : Plages de détection du détecteur de présence Busch Corridor, KNX / du détecteur de présence Busch Corridor premium, KNX

6.2 Sources de perturbations

Le détecteur de présence détecte le déplacement de sources de chaleur. La présence d'une source de chaleur externe à proximité risque d'entraîner des commutations intempestives. Dans ce cadre, il convient de faire la différence entre des sources de chaleur externe et une visibilité restreinte.



Visibilité réduite de l'appareil

La plage de détection de l'appareil peut être bloquée par différents objets, par ex. :

- barres d'éclairage montées plus bas que l'appareil,
- plantes de grande taille,
- parois mobiles,
- vitres.



Sources de chaleur externes

Des modifications rapides de la température au niveau de l'appareil peuvent également déclencher des commutations non souhaitées, par exemple :

- Ventilateur supplémentaire
- Allumage / arrêt de lampes qui se trouvent à proximité immédiate (< 1,5 m) de l'appareil, surtout des lampes à incandescence et halogènes
- Machines en mouvement, imprimante, etc.



Sources de chaleur ne causant pas de perturbations

Si la température change lentement, cela n'a aucune influence sur le comportement de commutation de l'appareil, par exemple, dans les cas suivants :

- Radiateurs (distance > 1,5 m)
- Surfaces chauffées par le soleil
- Equipements informatiques (ordinateurs, écrans)
- Installations de ventilation si l'air chaud n'afflue pas directement dans la plage de détection de l'appareil

6.3 Exemples de positionnement du détecteur de présence Busch Corridor KNX et du détecteur de présence Busch Corridor premium KNX

Les détecteurs de présence doivent être installés et orientés dans le sens du couloir à l'aide des flèches imprimées à l'intérieur. Dans le cas contraire et si les détecteurs sont tournés à 90°, il n'est pas garanti que les appareils fonctionnent correctement.

Une approche centrale est toujours beaucoup plus difficile à détecter que des mouvements transversaux par rapport au détecteur. C'est la raison pour laquelle nous vous recommandons, selon les conditions, de positionner le ou les détecteur(s) un peu plus près dans le sens de l'approche centrale.

6.3.1 Zone anti-fumées - couloir d'évacuation à une porte (15 m max.) avec un détecteur de présence

Installation d'un détecteur de présence :

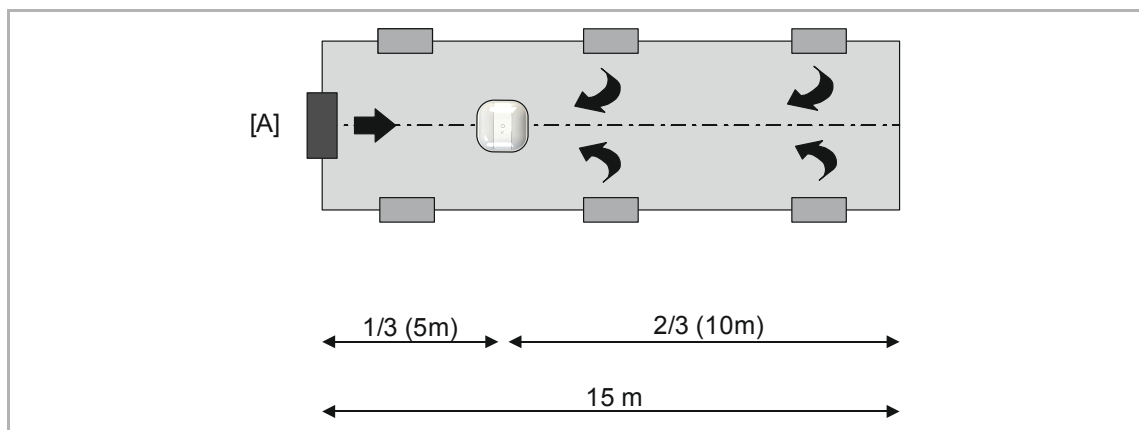


Fig. 17 : Exemple de positionnement - zone anti-fumées - couloir d'évacuation à une porte

[A] Porte

6.3.2 Zone anti-fumées - couloir normal à deux portes (30 m max.) avec un détecteur de présence

Installation d'un détecteur de présence :

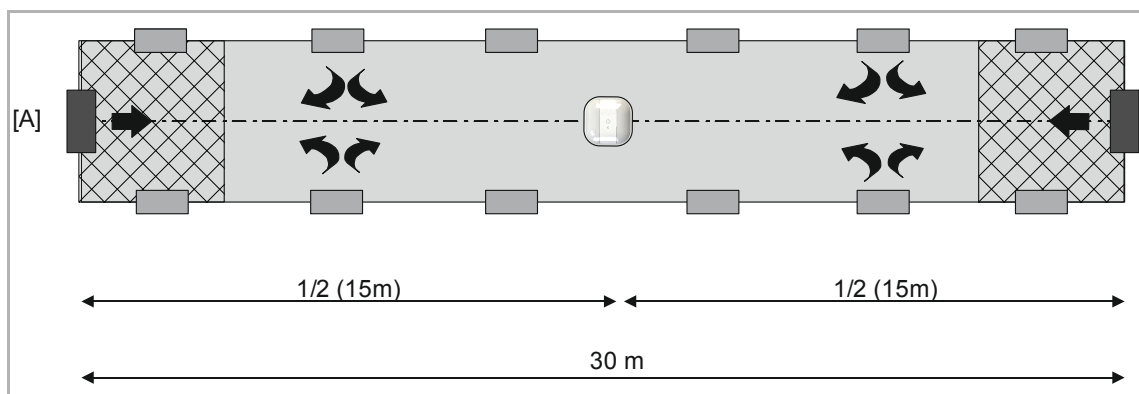


Fig. 18 : Exemple de positionnement - couloir normal à deux portes

[A] Porte

- Dans le cas d'un tel agencement, il se peut que les zones situées aux extrémités ne soient pas entièrement détectées !
- **Recommandation** : installer deux détecteurs de présence.

6.3.3 Zone anti-fumées - couloir normal à deux portes (30 m max.) avec deux détecteurs de présence

Installation de deux détecteurs de présence :

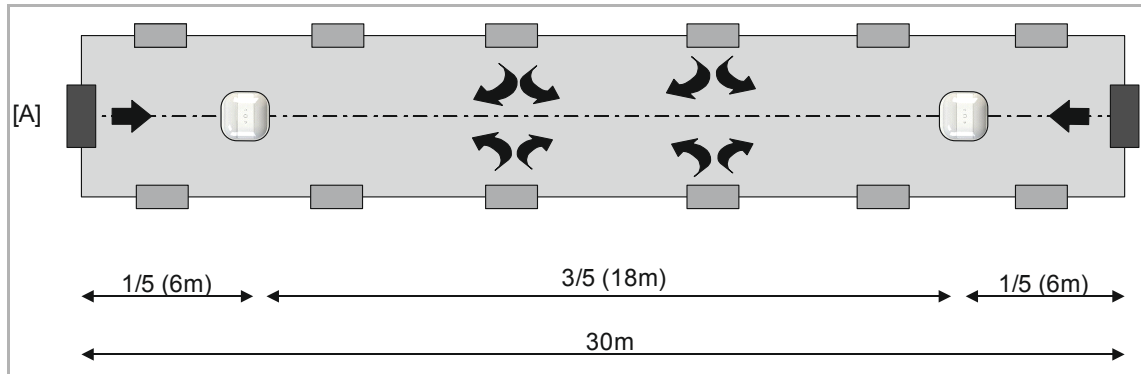


Fig. 19 : Exemple de positionnement - zone anti-fumées - couloir normal à deux portes

- Une meilleure détection, en particulier dans les zones situées aux extrémités !
- **Variante recommandée**

6.4 Montage

L'appareil est conçu pour être monté au plafond. La fonctionnalité complète de l'appareil dépend entre autres de la hauteur de montage (voir chapitre 6.2).



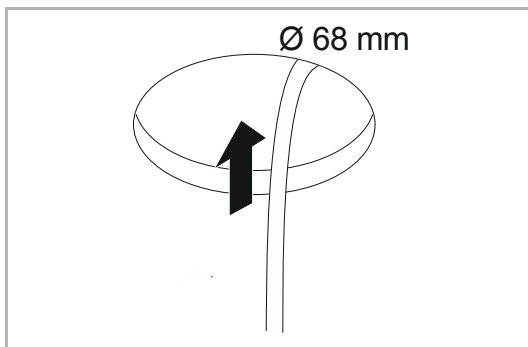
Information

L'appareil ne loge pas dans le boîtier encastré BS et VDE.

Recommandation:

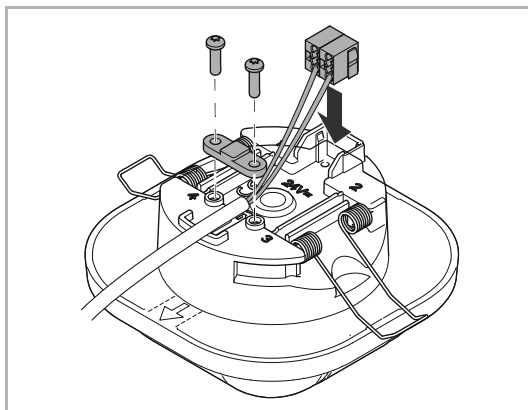
- Boîte d'encastrément HaloX-O de Kaiser (numéro d'article 1290-40) avec cache correspondant (numéro d'article 1290-47 ou numéro d'article 1290-85 pour béton de parement)
- IBTronic H120-68 de Spelsberg (numéro d'article 97600501)
- Montage sur une boîte d'encastrément VDE au moyen d'une bague intermédiaire (6131/38-xxx) (à l'exception de 6131/20-xxx-500 + 6131/21-xxx-500)

6.4.1 Pose au plafond « encastrée » (par exemple, en cas de faux-plafonds)



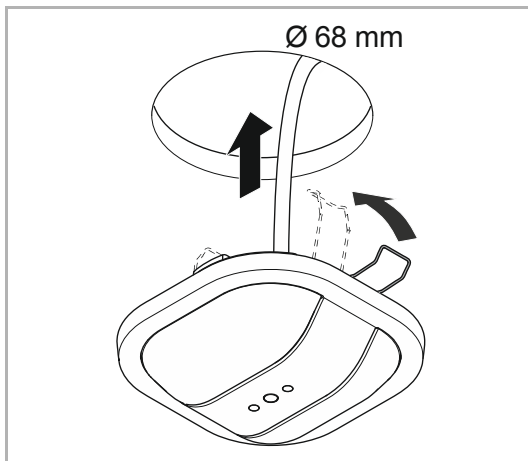
Préparation :

- Il est, au préalable, nécessaire de percer un évidement d'un diamètre d'environ 68 mm minimum dans le plafond.
- Le câble de bus KNX doit dépasser du trou qui a été percé sur une longueur suffisante.

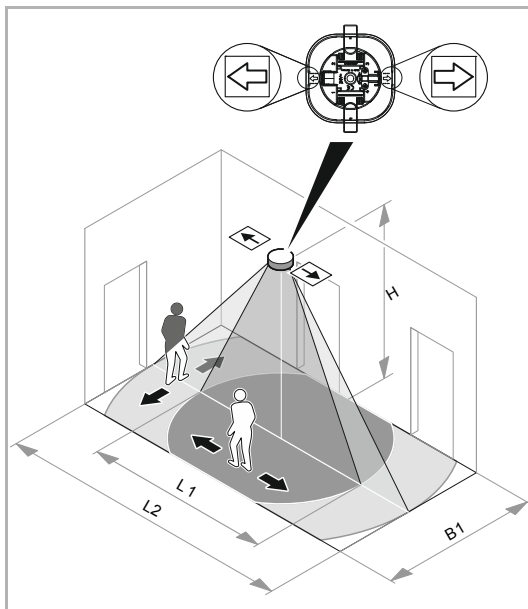


Raccordement du coupleur de bus KNX intégré (arrière de l'appareil) :

- Branchez le câble de bus KNX sur la borne de raccordement à deux pôles prévue à cet effet et livrée avec le produit (voir le schéma de raccordement au chapitre 5.3). Le raccord est protégé contre une inversion de polarité !
- Enfichez la borne de raccordement au bus dans le dispositif prévu à cet effet. Vissez éventuellement le serre-câble joint.

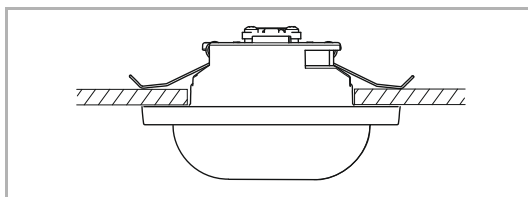


- Faites passer prudemment l'appareil raccordé dans l'évidement. Lors de l'opération, il convient d'appuyer sur les crochets pour les rabattre vers le haut.



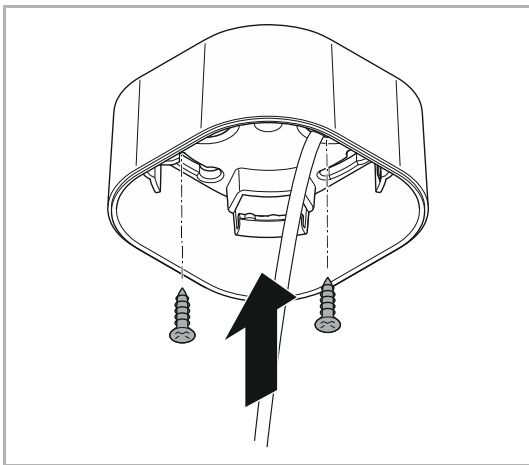
ATTENTION (valable uniquement pour les appareils 6131/50-xxx-500 et 6131/51-xxx-500) :

- Les flèches situées sur l'appareil doivent être orientées dans la longueur du corridor.

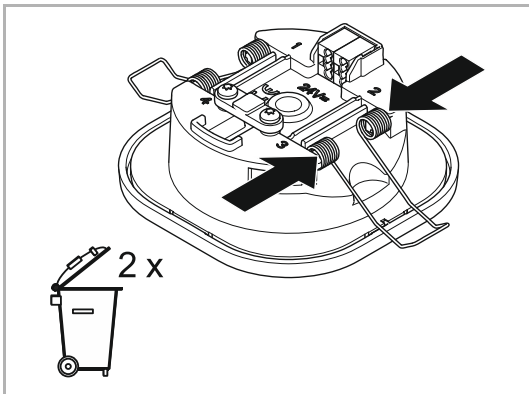


- Après que l'appareil ait été inséré, les crochets se rabattent automatiquement vers le bas et le maintiennent sur la bonne position.
- Il n'est pas possible d'aligner l'appareil ultérieurement !

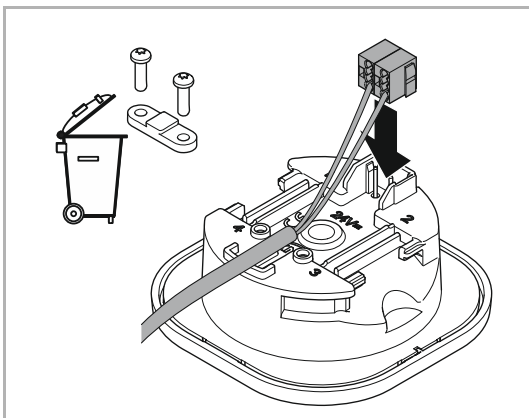
6.4.2 Pose au plafond « apparente » avec boîtier apparent (boîtier en option, numéro d'article 6131/x9)



- Faites passer le câble bus KNX dans le boîtier apparent par l'une des ouvertures prédéfinies. Une longueur suffisante de câble bus KNX doit dépasser.
- Fixez le boîtier apparent à l'aide de vis.

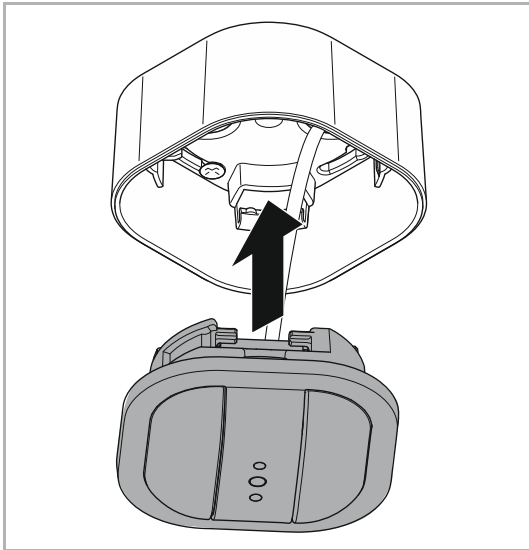


- A l'aide d'un tournevis, enlevez les deux crochets situés sur l'appareil et jetez-les.

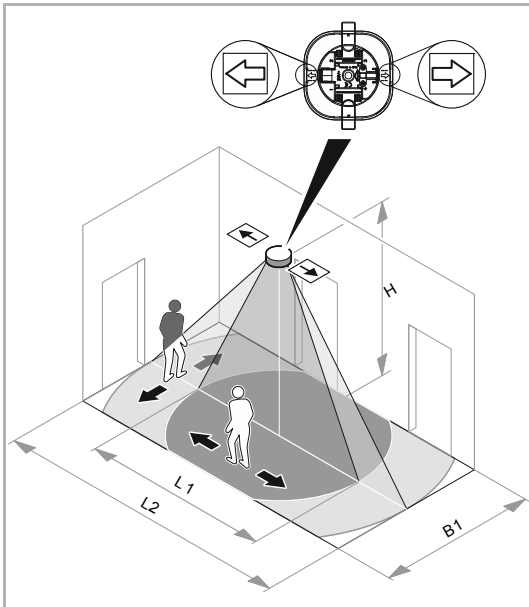


Raccordement du coupleur de bus KNX intégré (arrière de l'appareil) :

- Branchez le câble de bus KNX sur la borne de raccordement à deux pôles prévue à cet effet et livrée avec le produit (voir le schéma de raccordement au chapitre 5.3). Le raccord est protégé contre une inversion de polarité !
- Enfichez la borne de raccordement au bus dans le dispositif prévu à cet effet.

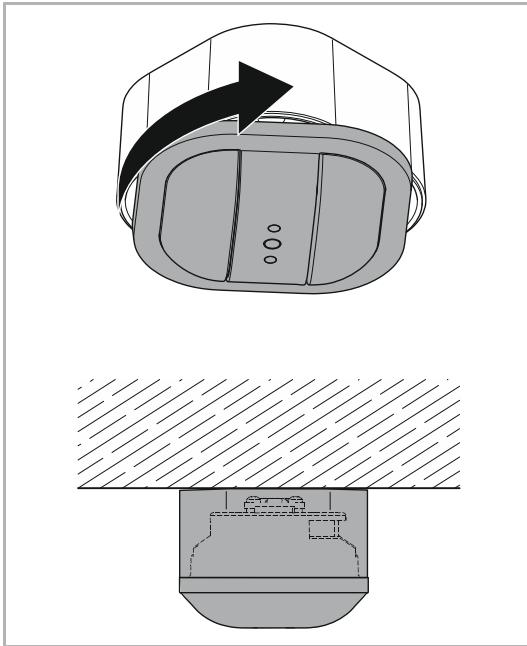


- Insérez l'appareil raccordé dans le boîtier apparent comme indiqué sur la figure ci-contre. Faites attention aux glissières lors de l'opération. C'est la seule manière de pouvoir introduire l'appareil !



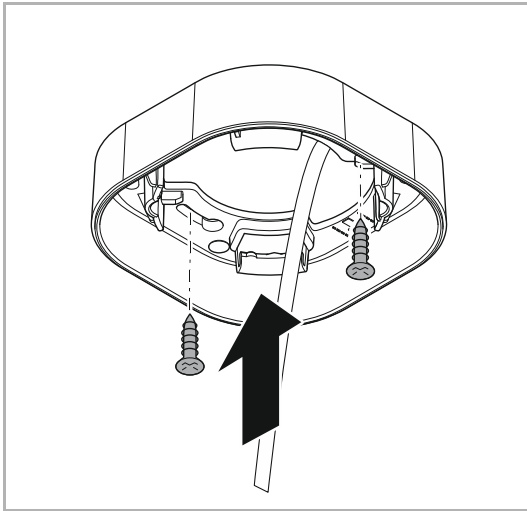
ATTENTION (valable uniquement pour les appareils 6131/50-xxx-500 et 6131/51-xxx-500) :

- Les flèches situées sur l'appareil et le boîtier apparent doivent être orientées dans la longueur du corridor. Il est impératif d'en tenir compte lors de la mise en place de la bague intermédiaire.

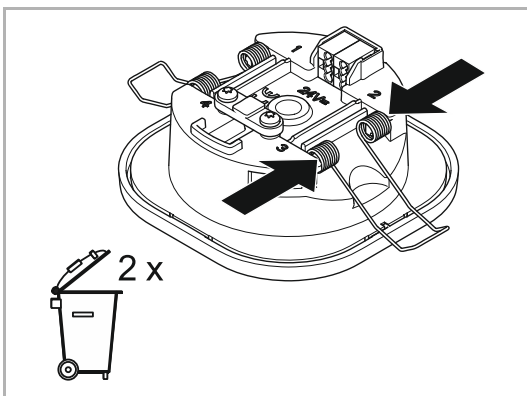


- Faites tourner l'appareil dans le sens des aiguilles d'une montre jusqu'à ce qu'il soit aligné sur le boîtier apparent.

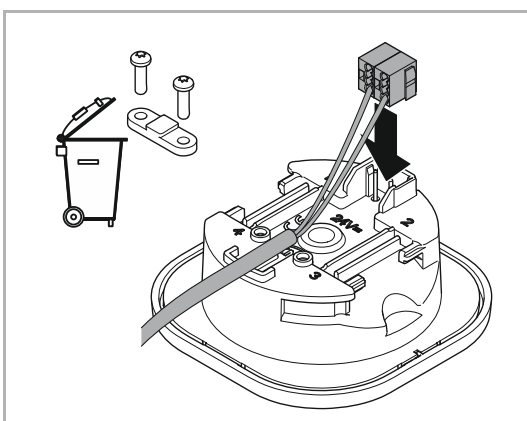
6.4.3 Pose au plafond « apparente » sur une boîte d'encastrement VDE avec une bague intermédiaire (bague intermédiaire en option, numéro d'article 6131/38-xxx) (à l'exception de 6131/20-xxx-500 + 6131/21-xxx-500)



- Faites passer le câble bus KNX dans la bague intermédiaire par l'une des ouvertures prédéfinies. Une longueur suffisante de câble bus KNX doit dépasser.
- Fixez la bague intermédiaire à l'aide de vis.

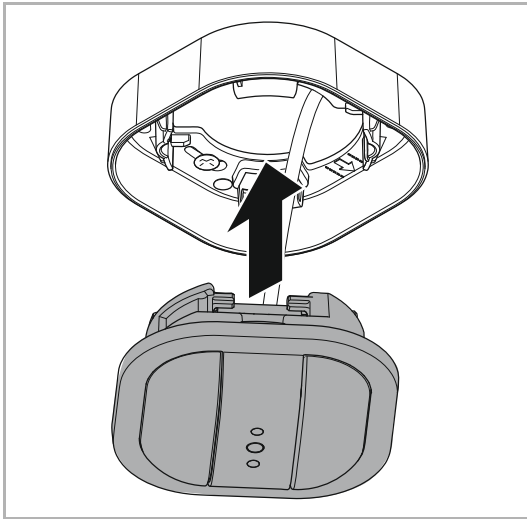


- A l'aide d'un tournevis, enlevez les deux crochets situés sur l'appareil et jetez-les.

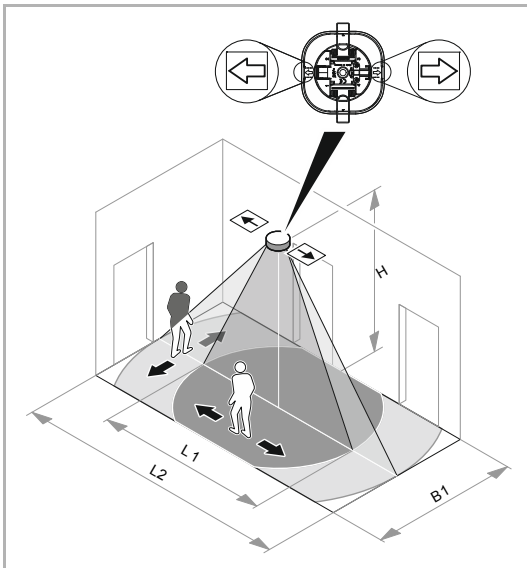


Raccordement du coupleur de bus KNX intégré (arrière de l'appareil) :

- Branchez le câble de bus KNX sur la borne de raccordement à deux pôles prévue à cet effet et livrée avec le produit (voir le schéma de raccordement au chapitre 5.3). Le raccord est protégé contre une inversion de polarité !
- Enfichez la borne de raccordement au bus dans le dispositif prévu à cet effet.

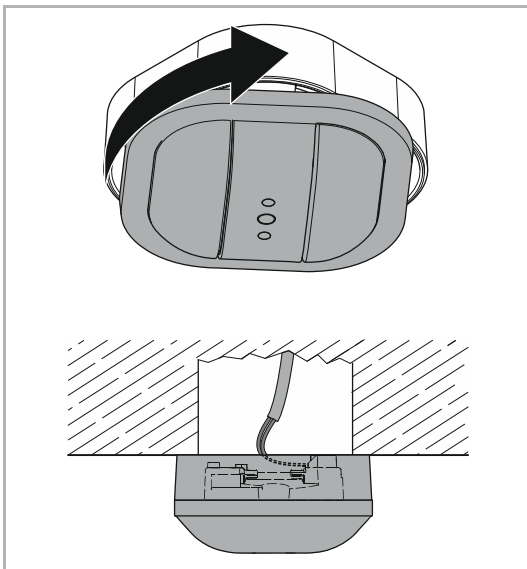


- Insérez l'appareil raccordé dans la bague intermédiaire comme indiqué sur la figure ci-contre. Faites attention aux glissières lors de l'opération. C'est la seule manière de pouvoir introduire l'appareil !



ATTENTION (valable uniquement pour les appareils 6131/50-xxx-500 et 6131/51-xxx-500) :

- Les flèches situées sur l'appareil et la bague intermédiaire doivent être orientées dans la longueur du corridor. Il est impératif d'en tenir compte lors de la mise en place de la bague intermédiaire.



- Faites tourner l'appareil dans le sens des aiguilles d'une montre jusqu'à ce qu'il soit aligné sur le boîtier apparent.

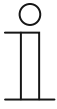
6.5 Démontage



Information

Le démontage se fait alors dans l'ordre inverse !

7 Mise en service



Information

Les appareils sont un produit du système KNX et sont conformes aux directives KNX. Leur compréhension nécessite des connaissances techniques approfondies grâce à des formations à KNX.

7.1 Matériel



Information

Tenez compte des instructions de montage indiquées au chapitre 6.

De plus, il est possible d'adapter la plage de détection par le biais de secteurs pouvant être désactivés (par le paramétrage).



Information

L'appareil comprend des capteurs et des systèmes de lentilles très sensibles.

- Ne recouvrez pas les segments des lentilles et n'y collez rien car sinon l'appareil ne fonctionnerait plus.

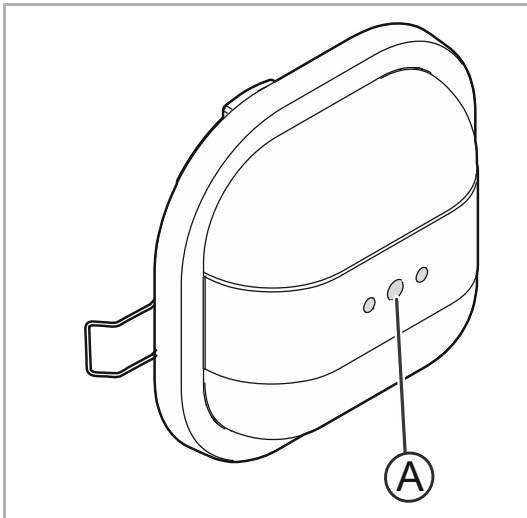
7.2 Logiciel

L'affectation d'une adresse physique est nécessaire à la mise en marche de l'appareil. L'affectation de l'adresse physique et la définition des paramètres ont lieu à l'aide du logiciel de mise en service ETS (à partir de la version ETS 3.0 f/Power Tool ; ETS 4/Power Tool avec application native ; ETS 5/ application native uniquement).

7.2.1 Etapes de préparation

1. Raccordez un PC par interface KNX, telle que l'interface / l'adaptateur de mise en service 6149/21, au bus KNX. Le logiciel de mise en service ETS (à partir de la version ETS 3.0 f/Power Tool ; ETS 4/Power Tool avec application native ; ETS 5/ application native uniquement) doit avoir été installé sur le PC.
2. Connectez la tension de bus.

7.2.2 Affectation de l'adresse physique



1. Appuyez sur la touche de programmation (A).
- La LED rouge (de programmation) s'allume.
- Après la programmation de l'adresse physique, la LED rouge (de programmation) s'éteint.



Information

Une sélection et une désélection (touche rouge) du mode de programmation est également possible par télécommande pour les variantes Premium et le Busch-Guard Sky KNX. Le mode se désactive automatiquement après 5 minutes.

7.2.3 Affectation des adresses de groupe

Les adresses de groupes sont affectées conjointement à ETS.

7.2.4 Sélectionner une application logicielle

A cet effet, nous vous renvoyons à notre support Internet (www.Busch-Jaeger.com). L'application est chargée sur l'appareil à l'aide d'ETS.

7.2.5 Description des applications logicielles

Différentes fonctions peuvent être réalisées au moyen du logiciel de mise en service ETS. Les fonctions de l'appareil dépendent des paramètres sélectionnés via l'application logicielle correspondante. Pour obtenir une description détaillée des applications accompagnée d'une explication des paramètres, voir le chapitre 11 (uniquement dans les langues DE, EN, ES, FR, NL, IT).

7.2.6 Remarques sur l'étalonnage du régulateur d'éclairage interne

Divers paramètres sont à votre disposition dans l'ETS pour la mise en service du détecteur de présence avec une fonction d'éclairage continu. Ces paramètres permettent diverses possibilités de réglage afin d'adapter le mode de fonctionnement de l'appareil aux conditions et besoins spécifiques. Il est donc important de prendre en compte les meubles, revêtements de sol ou sources de perturbations présents dans la pièce. La valeur de consigne à régler dans une pièce comprenant des meubles sombres sera plus faible que dans une pièce avec un sol et des meubles clairs. Il est également possible de tenir compte de facteurs perturbateurs tels que des sources de chaleur ou des variations temporaires de la luminosité (par exemple, en cas de nuages passant dans le ciel).

Afin que la régulation d'éclairage continue fonctionne de manière optimale, il est nécessaire d'étalonner le capteur pour la détection de la luminosité. En l'occurrence, il convient de respecter les points suivants :

- Plage de détection du capteur pour la détection de la luminosité (voir le graphique ci-dessous ; non applicable au Busch-Guard Sky KNX)
- Caractéristiques de réflexion du matériau au sol dans la plage de détection

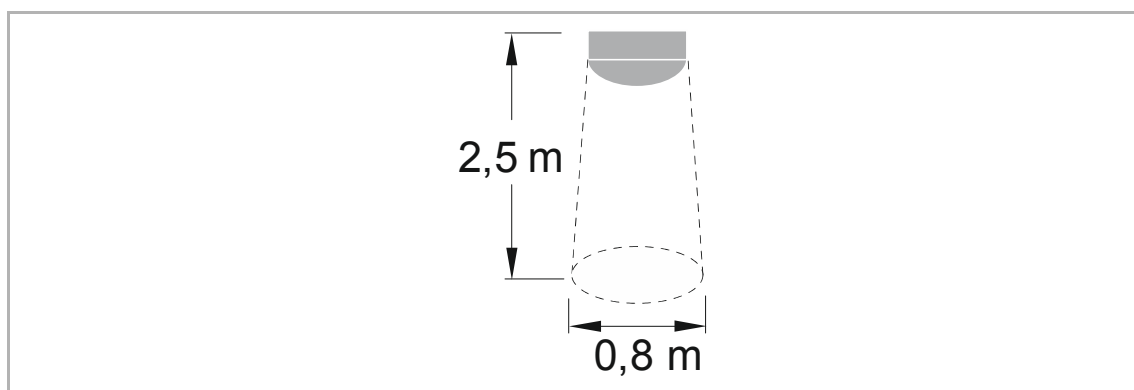


Fig. 20 : Plage de détection du capteur pour la détection de la luminosité (non applicable au Busch-Guard Sky KNX).

Le capteur s'étalonne au moyen de l'application logicielle correspondante. Pour ce faire, tenez compte des explications ci-dessous.

L'application Détection de la luminosité fournit deux possibilités d'équilibrage de la luminosité (voir le paramètre (« Méthode de correction pour luminosité interne ») :

Utiliser objets d'adaptation de la luminosité

L'application de détection de luminosité permet d'adapter la luminosité selon la lumière du jour ou la lumière artificielle à l'aide des trois objets suivants :

- (a) Adaptation de la luminosité (lumière du jour)
- (b) Adaptation de la luminosité (sortie 1)
- (c) Adaptation de la luminosité (sortie 2)

Si la lumière artificielle et la lumière du jour sont perçues de la même manière par le capteur ou que seule l'application Systèmes de détection de mouvement est utilisée, seule une rectification de la valeur de luminosité absolue est nécessaire. A cet effet, l'objet Adaptation de la luminosité (lumière du jour) permet d'envoyer la valeur de luminosité à afficher lors de la mesure de la luminosité actuelle par l'appareil. Un facteur de correction est alors calculé en interne à l'aide de cette valeur, ce facteur servant ensuite à la mise à l'échelle / l'adaptation de la luminosité mesurée en interne. Cet équilibrage est suffisant pour l'application Systèmes de détection de mouvement. Des étapes supplémentaires décrites ci-après sont également nécessaires pour le régulateur et le commutateur d'éclairage continu.

En cas de correction séparée de la lumière du jour et de la lumière artificielle, la procédure suivante est recommandée :

- (a) Adaptation de la lumière du jour
 - Effectuer la mesure lorsque la lumière du jour est suffisante ($> 1/2 * \text{valeur de consigne}$)
 - Désactiver la lumière artificielle
 - Exécuter des mesures de la luminosité, à l'aide d'un luxmètre, à un endroit défini – par exemple, couché sur le poste de travail avec vue sur le plafond – et attendre que la valeur soit quasiment constante. Envoyer la valeur à l'appareil par le biais de l'objet Adaptation de la luminosité (lumière du jour). Le temps s'écoulant entre la mesure et l'envoi doit être le plus court possible, afin que la probabilité d'une variation de la lumière ambiante soit le plus faible possible.
- (b) Adaptation pour le canal 1
 - Assombrir la pièce
 - Activer le canal 1 (luminosité max.) et attendre que la luminosité soit quasiment constante
 - Mesure de la luminosité à l'aide du luxmètre, comme auparavant. Envoyer la valeur à l'appareil par le biais de l'objet « Adaptation de la luminosité (sortie 1) ».
- (c) Adaptation pour le canal 2
 - Répéter la mesure M (b) pour le canal 2. Désactiver le canal 1 à cet effet.

Pour le régulateur de l'éclairage continu, une étape supplémentaire, au cours de laquelle la caractéristique des lampes raccordées est mesurée automatiquement en fonction de la valeur de sortie du régulateur, est nécessaire pour compléter l'équilibrage.

Pour que l'étalonnage de la luminosité puisse être exécuté, l'appareil doit déjà avoir été paramétré de sorte qu'en complément de l'objet « Début de l'étalonnage de la luminosité », le ou les objets de sortie soient également reliés aux actionneurs correspondants. De plus, les actionneurs devraient être paramétrés de sorte que les valeurs reçues soient réglées immédiatement, afin d'assurer un déroulement correct de l'étalonnage.

Comme pour le point (b), il faut ici aussi assombrir la pièce, afin de réduire à un minimum l'influence des variations de la lumière du jour pendant la mesure. Si cela n'est pas possible, l'équilibrage doit être réalisé dans l'obscurité ou la nuit. Afin d'obtenir des résultats les meilleurs possible, il convient d'allumer les lampes avant l'étalonnage. L'étalonnage peut commencer lorsque la luminosité mesurée est constante, c'est-à-dire une fois que les lampes sont chaudes.

A présent, le déroulement de l'étalonnage est le suivant :

1. Démarrage de l'étalonnage de la luminosité par l'envoi d'un « 1 » sur l'objet Etalonnage de la luminosité (au niveau de l'application Régulateur d'éclairage continu sous Paramètres avancés).
2. Les lampes sont mises en marche à 100%. Ensuite, un délai d'attente de 60 s s'écoule pour que les lampes chauffent et puissent atteindre leur luminosité maximale. Alors, le système vérifie dans quelle mesure la luminosité a changé depuis la dernière mesure. Si le changement n'atteint pas un certain pourcentage par rapport à la valeur de mesure, le système suppose que la luminosité est stable et l'étalonnage proprement dit démarre. Dans le cas contraire, une nouvelle mesure est exécutée après un certain temps, puis le pourcentage de changement déterminé. Cette procédure est répétée jusqu'à obtenir une valeur de luminosité stable. Mais cependant pas plus de dix fois.
3. Ensuite, les valeurs de sortie sont réduites séparément par étapes de 10 % et la luminosité correspondante est déterminée pour chaque valeur, en attendant que les valeurs de luminosité soient stables.
 - A1 : 100% A2 : 100%
 - A1 : 100% A2 : 90%
 - A1 : 90% A2 : 90%
 -
 - A1 : 0% A2 : 0%
4. Après la prise des mesures, les courbes de sortie sont calculées puis enregistrées sur l'appareil. En complément, une mesure réussie est confirmée sous la forme d'un « 1 » sur l'objet Début de l'étalonnage de luminosité.
5. Si l'étalonnage ne peut pas être achevé dans les 6 minutes en raison d'une lumière défavorable (fluctuation importante des valeurs de luminosité), la mesure est annulée et un « 0 » est envoyé par le biais de l'objet Début de l'étalonnage de luminosité.



Information

L'envoi d'un « 0 » via l'objet « Début de l'étalonnage de luminosité » permet d'annuler l'étalonnage de la luminosité. Si seule une sortie est utilisée, l'étalonnage se déroule de manière comparable, mais uniquement avec les valeurs de sortie A1.

7.2.7 Autres remarques

Valeur de consigne



Information

Les remarques suivantes ne jouent un rôle qu'en l'absence d'un équilibrage de la luminosité ayant été réalisé.

Veillez noter que la valeur de consigne à régler dans les paramètres en Lux ne correspond pas à la valeur qui est souhaitée à la hauteur du bureau. Le capteur de lumière est installé au plafond et ne peut mesurer que la puissance lumineuse qui est réfléchiée par les surfaces se faisant face. La valeur de consigne à saisir est donc plus faible que la valeur souhaitée au niveau du bureau. Faites varier la luminosité des lampes sur l'intensité souhaitée. Ensuite, enregistrez la valeur de luminosité mesurée via l'objet d'enregistrement du détecteur de présence. La valeur enregistrée peut également être lue via l'objet pour la valeur de consigne.

Sorties

Le détecteur de présence peut réguler deux circuits de lumière indépendants par canal via les deux sorties. La valeur de la sortie 2 est obtenue à partir de la valeur de la sortie 1 et du facteur de proportionnalité correspondant. Si la valeur de consigne souhaitée n'est pas atteinte, la régulation se poursuit.

Exemple :

Un bureau est équipé de deux bandes lumineuses. La sortie 1 régule la bande lumineuse dans la partie sombre de la pièce. La bande lumineuse 2 dans la partie avant de la fenêtre est reliée à la sortie 2. Pour la luminosité maximale de jour, un facteur de proportionnalité de 70 % suffit à la sortie 2. De nuit, la luminosité maximale dans la pièce de la sortie 1 et la sortie 2 ne suffit pas. La sortie 2 serait alors régulée selon le facteur de proportionnalité jusqu'à ce que la valeur de consigne réglée ou la luminosité totale des éclairages soit atteinte.

Temporisation d'arrêt

Le détecteur de présence fera varier la luminosité des lampes ou les éteindra s'il ne détecte aucun mouvement. Pour que la lumière ne soit pas immédiatement éteinte, il est possible de régler un temps de post-fonctionnement. Ce délai commence à s'écouler dès que le système ne détecte plus de mouvement. A la détection d'un mouvement pendant l'écoulement du temps de post-fonctionnement, le système réinitialise ce temps.

Hystérèse

L'hystérèse est un pourcentage (+/-) s'appliquant à la valeur de consigne en Lux. L'hystérèse décrit une tolérance pour le respect de la valeur de consigne. La valeur pré-réglée est suffisante pour la plupart des applications.

8 Possibilités de mise à jour

Utilisez toujours le micrologiciel actuel. Les fichiers de version actuelle à télécharger pour la mise à jour du micrologiciel se trouvent dans le catalogue électronique (www.busch-jaeger-catalogue.com). Ces fichiers sont également disponibles dans la boutique en ligne KNX. Une mise à jour du micrologiciel est exécutée par le biais de l'application ETS via le bus KNX.



Information

Veillez tenir compte des informations actuelles sur les fichiers à télécharger. Celles-ci contiennent également des instructions d'enregistrement de la mise à jour du micrologiciel.

9 Utilisation

9.1 Commande par le biais de la télécommande IR

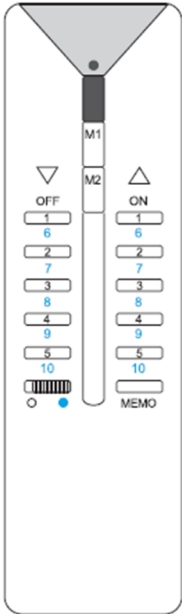
Les variantes Premium et le Busch-Guard® Sky KNX possèdent un capteur de réception des signaux infrarouges. Il est ainsi par exemple possible d'utiliser la télécommande IR 6010-25.

Deux canaux pouvant être sélectionnés sur l'émetteur sont disponibles pour la commande : le canal bleu et le canal blanc.

L'exemple suivant vise à aider lors de la mise en service. Les fonctions infrarouges peuvent être paramétrées sur l'appareil. La fonction « Commutation du bouton-poussoir côté gauche / côté droit » est sélectionnée pour la touche M1 (bleue et / ou blanche). Cette fonction comprend le paramètre « Réaction en cas de flanc montant ». Ce paramètre doit être réglé sur « MARCHÉ ». La fonction comprend l'objet de communication « Commutation ». Cet objet doit maintenant être relié à l'application d'éclairage continu avec l'objet « Enregistrer la valeur de consigne ». La valeur de luminosité actuelle est ainsi enregistrée en tant que valeur de consigne, dès que la touche M1 est actionnée. La lumière peut par ex. être réglée à l'aide de la télécommande. Pour cela, une ou plusieurs paires de touches sont simplement affectées à la fonction « Variation par touche complète » et reliées directement à l'actionneur de variateur. Utilisez maintenant la paire de touches sélectionnée pour régler la luminosité souhaitée et enregistrez la valeur avec la touche M1.

9.2 Code RC-5

Kanal 29 (weiß)	Bezeichnung	Bef.-Nr. (dez.)
1	EIN / HELL	57
1	AUS / DUNKEL	58
2	EIN / HELL	61
2	AUS / DUNKEL	62
3	EIN / HELL	59
3	AUS / DUNKEL	60
4	EIN / HELL	49
4	AUS / DUNKEL	50
5	EIN / HELL	53
5	AUS / DUNKEL	54
M1		51
M2		52
M3		48
M4		55
(rot)		63
MEMO		56



Kanal 30 (blau)	Bezeichnung	Bef.-Nr. (dez.)
1	EIN / HELL	57
1	AUS / DUNKEL	58
2	EIN / HELL	61
2	AUS / DUNKEL	62
3	EIN / HELL	59
3	AUS / DUNKEL	60
4	EIN / HELL	49
4	AUS / DUNKEL	50
5	EIN / HELL	53
5	AUS / DUNKEL	54
M1		51
M2		52
M3		48
M4		55
(rot)		63
MEMO		56

Fig. 21 : Code RC-5



Information

Veuillez aussi tenir compte du supplément et du manuel technique de la télécommande IR. Ceux-ci peuvent être téléchargés par le biais du catalogue électronique (www.busch-jaeger-catalogue.com).

10 Maintenance

Cet appareil ne nécessite pas de maintenance. En cas de dommages (par exemple, lors du transport, du stockage), aucune réparation ne doit être entreprise. L'ouverture de l'appareil entraîne la déchéance de la garantie.

Vous devez vous assurer que l'appareil soit accessible en vue de permettre son utilisation, son contrôle, son inspection, sa maintenance et sa réparation (selon DIN VDE 0100-520).

10.1 Nettoyage

Si les appareils sont sales, ils peuvent être nettoyés avec un chiffon sec. Si cela n'est pas suffisant, il est possible d'utiliser un chiffon légèrement humecté d'une solution savonneuse. N'utilisez en aucun cas ni produits corrosifs / agressifs ou récurrents, ni solvants.

11 Descriptions d'applications/de paramètres

11.1 Programme d'application

L'application (programme applicatif) suivante est disponible :

- Détecteur de présence xxx KNX TP/1

11.2 Présentation des applications

Le programme applicatif du détecteur de mouvement comprend les applications KNX ci-dessous :

- Détecteur
- Commutateur d'éclairage continu
- Régulateur d'éclairage continu
- CVC
- Détection de la luminosité
- Thermostat d'ambiance d'objet
- Fonctions IR (blanc)
- Fonctions IR (bleu)
- Fonctions logiques



Information

Certaines applications ne sont disponibles qu'en fonction du canal sélectionné :

Présence 1 :

- Détecteur
- Commutateur d'éclairage continu
- Régulateur d'éclairage continu
- Inactif

Présence 2 :

- Détecteur
- Commutateur d'éclairage continu
- Régulateur d'éclairage continu
- Inactif

Présence 3 :

- Détecteur
- Commutateur d'éclairage continu

CCV

- Inactif

Présence 4 :

- Détecteur
- Commutateur d'éclairage continu
- Inactif

11.3 Application « Détecteur »

11.3.1 Paramètres généraux — Type de sortie

Options :	Maître
	Esclave

- Maître : en mode maître, des télégrammes de mise en marche et d'arrêt sont envoyés (à un actionneur) en fonction des mouvements.
- Esclave : en mode esclave, des télégrammes de mise en marche sont envoyés de manière cyclique (à l'entrée de poste auxiliaire d'un détecteur maître) en cas de détection d'un mouvement.

11.3.2 Paramètres généraux — Entrée esclave

Options :	Non
	Oui

- non : aucune possibilité de réception de télégrammes d'un esclave.
- oui : un objet de communication 1 bit « esclave (entrée) » est activé. Via cette entrée, le détecteur maître reçoit les télégrammes (de mise en marche) des esclaves raccordés ou d'un bouton-poussoir. Le télégramme de mise en marche de l'esclave est comparable à un mouvement détecté.

11.3.3 Paramètres généraux — La sortie est de type

Options :	1 bit
	1 octet 0..100 %
	1 octet 0..255
	Numéro de scénario de lumière 1..64
	Commutation mode de fonctionnement thermostat d'ambiance (1 octet)

- 1 bit : destiné aux actionneurs de commutation.
- 1 octet 0..100 % : pour la commande de variateurs.
- 1 octet 0..255 : pour les actionneurs commandés par une valeur entre 0 et 255.
- Numéro de scénario de lumière 1..64 : pour la commande de scénarios de lumière.
- Commutation mode de fonctionnement thermostat d'ambiance (1 octet) : pour faire passer directement des thermostats d'ambiance dans un certain mode de fonctionnement :
 - Auto
 - Confort
 - Standby
 - ECO
 - Protection antigel / contre les surchauffes



Information

Lors d'un changement du type de sortie, les paramètres pouvant être définis changent également :

- Valeur pour la mise en marche
- Valeur pour la mise à l'arrêt

Le présent manuel ne décrit que les valeurs du réglage 1 bit.

11.3.4 Paramètres généraux — Objet de sortie envoi en cas de

Options :	Mise en marche/à l'arrêt
	Allumage
	Mise à l'arrêt

- Mise en marche/Mise à l'arrêt : envoie un télégramme en début de mouvement et en fin de temps de post-fonctionnement.
- Enclencher : envoie un télégramme uniquement en début de mouvement.
- Mise à l'arrêt : envoie un télégramme uniquement en fin de temps de post-fonctionnement.



Information

A l'issue de la sélection d'Enclencher ou de Mise à l'arrêt, les paramètres suivants n'apparaissent pas à l'écran :

- Valeur pour la mise en marche
- Envoyer périodiquement la valeur de mise en marche
- Valeur pour la mise à l'arrêt
- Envoyer périodiquement la valeur de mise à l'arrêt

11.3.5 Paramètres généraux — Valeur pour la mise en marche

Options :	Marche
	Arrêt

- Marche : si le détecteur détecte un mouvement, la valeur 1 est envoyée sur le bus.
- Arrêt : si le détecteur détecte un mouvement, la valeur 0 est envoyée sur le bus.

11.3.6 Paramètres généraux — Envoyer périodiquement la valeur pour la mise en marche

Options :	non
	oui

- non : la valeur définie n'est envoyée qu'une fois sur le bus.
- oui : la valeur définie est envoyée périodiquement sur le bus.
- Le paramètre « Temps de répétition cyclique » est affiché en complément.

11.3.7 Paramètres généraux — Temps de répétition cyclique (hh:mm:ss)

Options : 00.00.10 ... 00.00.30 ... 18.12.15

- A ce niveau, l'utilisateur définit la durée devant s'écouler entre deux envois de télégrammes (aucun changement de valeur).

11.3.8 Paramètres généraux — Valeur pour la mise à l'arrêt

Options :
 Marche
 Arrêt

- Off : si plus aucun mouvement n'est détecté et que le temps de post-fonctionnement est arrivé à expiration, la valeur 0 est envoyée sur le bus.
- On : si plus aucun mouvement n'est détecté et que le temps de post-fonctionnement est arrivé à expiration, la valeur 1 est envoyée sur le bus.

11.3.9 Paramètres généraux — Envoyer périodiquement la valeur de mise à l'arrêt

Options :
 non
 oui

- non : la valeur définie n'est envoyée qu'une fois sur le bus.
- oui : la valeur définie est envoyée périodiquement sur le bus.
- Le paramètre « Temps de répétition cyclique » est affiché en complément.

11.3.10 Paramètres généraux — Temps de répétition cyclique (hh:mm:ss)

Options : 00.00.10 ... 00.00.30 ... 18.12.15

- A ce niveau, l'utilisateur définit la durée devant s'écouler entre deux envois de télégrammes.

11.3.11 Paramètres généraux — Temps de fonctionnement (hh:mm:ss)

Options : 00.00.10 .. 00.05.00 .. 18.12.15

- Le temps de post-fonctionnement est le délai entre le dernier mouvement constaté et l'envoi du télégramme « Valeur pour la mise à l'arrêt ». Si un mouvement est détecté à nouveau au cours de cette durée, la minuterie de post-fonctionnement redémarre.

11.3.12 Paramètres généraux — Seuil de luminosité interne (Lux)

Options : 1 .. 400 .. 1000

- Le seuil de luminosité permet de définir la valeur en lux à laquelle les détecteurs doivent commencer à réagir. Si le détecteur n'est pas en marche et que la luminosité dépasse le seuil défini, aucun télégramme n'est envoyé en cas de mouvement.

11.3.13 Paramètres généraux — Sensibilité du détecteur

Options :	Haut
	Moyen
	Bas
	Maximum

- Haut : par défaut - prévu pour une utilisation en intérieur.
- Moyen : doit être utilisé en présence de sources de chaleur parasites peu importantes dans le champ de visée.
- Bas : doit être utilisé lorsque des sources de chaleur parasites plus ou moins importantes sont disponibles dans le champ de visée.
- Maximum : doit être utilisé quand le champ de visée est exempt de sources de chaleur parasites.



Information

La portée NE peut PAS être modifiée via la sensibilité.
La sensibilité se rapporte aux capteurs 1,2,3,4.

Ce paramètre n'est pas disponible sur les appareils 6131/50-xxx-500 ou 6131/51-xxx-500. Le paramètre « Sensibilité capteur 1/2 ou 3/4 » sous la sélection de capteurs est utilisé à cet effet.

11.3.14 Paramètres généraux — Afficher paramètres étendus

Options :	non
	oui

- non : seuls les principaux paramètres de réglage du détecteur sont visibles
- oui : tous les paramètres sont visibles, même ceux qui ne sont pas nécessaires dans la plupart des cas. Exemples :
 - Paramètres avancés
 - Paramètres d'affichage d'état
 - Paramètres de luminosité
 - Paramètres de bouton-poussoir externe

11.3.15 Paramètres avancés — Mode de fonctionnement

Options :	Automatique
	Arrêt automatique
	Marche automatique
	Surveillance

- Automatique = mise en marche et à l'arrêt automatique.
En mode « Automatique », le détecteur se met automatiquement en marche lors de la détection d'un mouvement. Il s'éteint dès que le temps de fonctionnement qui a été paramétré, s'est écoulé après la dernière détection.
- Arrêt automatique = mise en marche manuelle et mise à l'arrêt automatique.
En mode « Arrêt automatique », le détecteur doit être mis en marche manuellement par le biais de l'objet « Bouton-poussoir externe (entrée) ». La mise à l'arrêt se fait automatiquement en tenant compte du temps de post-fonctionnement.
- Marche automatique = mise en marche automatique et mise à l'arrêt manuelle.
En mode « Marche automatique », le détecteur se met automatiquement en marche lors de la détection d'un mouvement. La mise à l'arrêt a lieu via la réception d'un télégramme Off sur l'objet « Bouton-poussoir externe (entrée) ». Nota : après 6 h le détecteur met automatiquement à l'arrêt.
- Surveillance = mise en marche automatique en présence d'un mouvement suffisant pendant une certaine période et mise à l'arrêt manuel à expiration d'un délai de post-fonctionnement fixe de 2 secondes.
En mode « Surveillance », le détecteur met en marche indépendamment de la luminosité, à la détection d'une part de mouvement réglable au cours de la période définie. L'arrêt a lieu 2 secondes après la mise en marche et la dernière détection de mouvement.



Information

Une mise en marche et à l'arrêt manuelle est possible en modes « Automatique », « Marche automatique » et « Arrêt automatique » par le biais du bouton-poussoir externe (entrée). Ce bouton-poussoir externe est activé au niveau du paramètre « Bouton-poussoir externe ». En cas de mise à l'arrêt manuelle, la détection de mouvement est empêchée pendant le temps mort. Le temps mort a pour but d'empêcher un réenclenchement immédiat.

Exemple : une personne éteint la lumière manuellement, parce qu'elle quitte la pièce. Sans temps mort, le mouvement détecté à la sortie de la pièce entraînerait une nouvelle mise en marche.

11.3.16 Paramètres avancés — Utiliser la mise à l'arrêt en deux étapes



Information

Ce paramètre n'est visible que si le paramètre 'La sortie est du type' est sur 1 octet 0..100 % ou 1 octet 0..255.

Options :	non
	oui

- non : le détecteur a un temps de post-fonctionnement et envoie, à expiration de ce délai, ce qui a été défini au niveau du paramètre « Valeur pour la mise à l'arrêt ».
- oui : à expiration du temps de post-fonctionnement, le détecteur commute d'abord sur la luminosité réduite réglée, puis envoie seulement à expiration du Temps de post-fonctionnement luminosité réduite, la valeur réglée au niveau du paramètre « Valeur pour la mise à l'arrêt ».

Exemple : Temps de post-fonctionnement = 5 minutes

- Valeur pour la mise à l'arrêt = 0 %
- Valeur pour luminosité réduite = 20 %
- Temps de post-fonctionnement luminosité réduite = 3 minutes

Si maintenant plus aucun mouvement n'est détecté, une diminution de la luminosité à 20 % a lieu à l'issue de 5 minutes, puis de nouveau à 0 % après 3 minutes (mise à l'arrêt).

11.3.17 Paramètres avancés — Valeur pour luminosité réduite (%)

Options :	0 .. 20 .. 100
-----------	----------------

- La valeur de luminosité réduite est réglée à ce niveau. C'est la valeur sur laquelle le détecteur doit faire varier l'éclairage à expiration du temps de post-fonctionnement.

11.3.18 Paramètres avancés — Temps de post-fonctionnement luminosité réduite (hh:mm:ss)

Options :	00.00.10 .. 00.05.00 .. 18.12.15
-----------	----------------------------------

- La valeur de temps de post-fonctionnement de la luminosité réduite est définie à ce niveau. Le temps de post-fonctionnement complet se compose alors du temps de post-fonctionnement + temps de post-fonctionnement luminosité réduite.

11.3.19 Paramètres avancés — Utiliser la mise à l'arrêt forcée

Options :	non
	oui

- non : le détecteur n'éteint pas une fois après un certain temps pour exécuter une mesure de luminosité.
- oui : le détecteur éteint une fois à expiration de 3 fois le temps de post-fonctionnement ou au moins après 90 minutes voire au maximum après 24 heures, pour réaliser une nouvelle mesure de luminosité.

Lorsque le détecteur est en marche, il fonctionne indépendamment de la luminosité. Problème : à la détection d'un mouvement, la lumière reste allumée, bien qu'il fasse assez clair, le cas échéant. L'activation de ce paramètre peut éviter un tel effet.

11.3.20 Paramètres avancés — Utiliser objet pour temps de post-fonctionnement

Options :	non
	oui

- non : le temps de post-fonctionnement peut uniquement être modifié par le biais de la définition du paramètre « Temps de post-fonctionnement ».
- oui : un objet 2 octets séparé « Temps de post-fonctionnement (entrée) » permettant de modifier le temps de post-fonctionnement du détecteur est disponible. Le temps est exprimé en secondes. Un temps de post-fonctionnement de 4 minutes a donc à titre d'exemple une valeur de 240 secondes.



Information

Les valeurs pouvant être envoyées sont comprises entre 10 et 65535 secondes. Si une valeur envoyée est trop faible ou trop importante, une adaptation de cette valeur à la valeur limite est exécutée automatiquement :

- Valeur < 10 -> valeur = 10
- Valeur > 65 535 -> valeur = 65 535

11.3.21 Paramètres avancés — Utiliser objet pour temps de post-fonctionnement pour luminosité réd.

Options :	non
	oui

- non : le temps de post-fonctionnement peut uniquement être modifié par le biais de la définition du paramètre « Temps de post-fonctionnement luminosité réduite »
- oui : un objet 2 octets séparé « Temps de post-fonctionnement luminosité réduite (entrée) » permettant de modifier le temps de post-fonctionnement de la luminosité réduite du détecteur est disponible. Le temps est exprimé en secondes. Un temps de post-fonctionnement de 4 minutes a donc à titre d'exemple une valeur de 240 secondes.



Information

Les valeurs pouvant être envoyées sont comprises entre 10 et 65535 secondes. Si une valeur envoyée est trop faible ou trop importante, une adaptation de cette valeur à la valeur limite est exécutée automatiquement :

- Valeur < 10 -> valeur = 10
- Valeur > 65 535 -> valeur = 65 535

11.3.22 Paramètres avancés — Utiliser objet pour mode d'essai

Options :	non
	oui

- non : aucune possibilité de mettre le détecteur en mode d'essai n'est disponible, afin de tester la plage de détection.
- oui : un objet 1 bit séparé « Activer mode test (entrée) », permettant d'activer le mode d'essai à l'aide d'un 1, est disponible. Cette fonction est réinitialisée par la réception d'un 0 sur cet objet ou automatiquement après 10 minutes. Pendant le mode d'essai, la LED sert d'indication de détection de mouvement.

11.3.23 Paramètres avancés — Utiliser l'objet état actionneur

Options :	non
	oui

- non : aucun objet séparé « Etat de l'actionneur » n'est disponible pour relier celui-ci à un état d'actionneur.
- oui : un objet de communication 1 bit « Etat de l'actionneur (entrée) » est activé. Cet objet est relié à l'état d'un actionneur de commutation, par exemple. Lors de la mise à l'arrêt de cet actionneur par une commande centralisée, le détecteur en est avisé et est ainsi immédiatement prêt à être remis en marche après le temps mort.

11.3.24 Paramètres avancés — Utiliser État manuel Arrêt/Marche



Information

Ce paramètre n'est disponible que si la marche automatique / l'arrêt automatique est actif et / ou que l'interrupteur externe est activé.

Options :	non
	oui

- non : aucun objet séparé « État manuel Arrêt/Marche » n'est disponible, afin de surveiller l'état de la régulation.
- oui : un objet de communication 1 bit « État manuel Arrêt/Marche (sortie) » est activé. Cet objet envoie un télégramme On lorsque le détecteur de mouvement est désactivé et que seule une commande manuelle via l'entrée clavier externe est possible. Si cet objet envoie un télégramme Off, le détecteur de mouvement passe à nouveau en mode automatique.

11.3.25 Paramètres avancés — Temps mort (ss.fff)

Options : 00.100 .. 01 250 .. 59 999

- Le temps mort défini démarre à l'issue de la mise à l'arrêt du détecteur par expiration du temps de post-fonctionnement ou lorsque le télégramme de mise à l'arrêt est reçu sur les objets « Bouton-poussoir externe » ou « Etat de l'actionneur ».

Lors de la détection d'un mouvement pendant cette période, le détecteur n'est pas mis en marche immédiatement. Le temps mort est d'abord prolongé de 7 secondes. Si le mouvement persiste à expiration de ces 7 secondes, le détecteur se remet en marche.

En l'absence de tout mouvement détecté pendant le temps mort, le détecteur est à nouveau prêt à être mis en marche à expiration du temps mort.

Ce comportement peut, par exemple, être important lorsque la lampe refroidit fortement et se trouve dans la plage de détection du détecteur. Une mise en marche intempestive aurait lieu en l'absence d'un blocage. Le temps mort a pour but d'empêcher un réenclenchement immédiat. Exemple : une personne éteint la lumière manuellement, parce qu'elle quitte la pièce. Sans temps mort, le mouvement détecté à la sortie de la pièce entraînerait une nouvelle mise en marche.



Information

- L'objet « Bouton-poussoir externe » peut être activé au niveau du paramètre « Bouton-poussoir externe ».
- L'objet « Etat de l'actionneur » peut être activé au niveau du paramètre « Affichage de l'état ».

11.3.26 Paramètres avancés — Ecraser les réglages en cas de téléchargement

Options : oui
non

- oui : lors d'un nouveau chargement de l'application sur le détecteur, les valeurs modifiées via le bus sont écrasées par les valeurs paramétrées de l'application ETS .
- non : lors d'un nouveau chargement de l'application sur le détecteur, les valeurs modifiées via le bus ne sont pas écrasées par les valeurs paramétrées de l'application ETS.

Valeurs :

- Temps de post-fonctionnement
- Seuil de luminosité externe / interne
- Correction de luminosité (lumière du jour), voir l'application « Détection de la luminosité »

11.3.27 Paramètre de luminosité — Utiliser objet pour détection indépendante de la luminosité

Options :	non
	oui

- non : aucun objet séparé « Saisie indépendante de la luminosité » n'est disponible.
- oui : un objet de communication 1 bit « Saisie indépendante de la luminosité (entrée) » est activé. Cet objet permet une commutation du détecteur indépendante de la luminosité.

11.3.28 Paramètre de luminosité — Activer la détection indépendante de la luminosité avec

Options :	Télégramme On
	Télégramme Off

- Télégramme On : la détection indépendante de la luminosité est activée par un télégramme 1 et désactivée par un télégramme 0.
- Télégramme Off : la détection indépendante de la luminosité est activée par un télégramme 0 et désactivée par un télégramme 1.

11.3.29 Paramètre de luminosité — Détection indépendante de la luminosité après le retour de tension de bus

Options :	non
	oui

- non : la détection indépendante de la luminosité est désactivée à l'issue du retour de la tension du bus, d'une nouvelle programmation ou d'une réinitialisation.
- oui : la détection indépendante de la luminosité est activée à l'issue du retour de la tension du bus, d'une nouvelle programmation ou d'une réinitialisation.

11.3.30 Paramètre de luminosité — Entrée esclave prend en compte la luminosité

Options :	non
	oui

- non : tout télégramme ON sur l'objet « Entrée esclave » assure que le détecteur soit mis en marche ou le temps de post-fonctionnement soit réinitialisé. Ceci ne dépend pas du fait que la luminosité n'atteigne pas ou dépasse le seuil de luminosité.
- oui : le détecteur n'est mis en marche ou le temps de post fonctionnement n'est réinitialisé que si la luminosité réelle est inférieure au seuil de luminosité.

11.3.31 Paramètre de luminosité — Luminosité utilisée

Options :	Indépendamment de la luminosité
	uniquement interne
	uniquement externe
	interne ou externe

- Indépendamment de la luminosité : le détecteur fonctionne indépendamment de la luminosité et commute en présence d'un mouvement quelconque.
- uniquement interne : le détecteur utilise sa propre luminosité et son seuil de luminosité mesurés en interne pour déterminer si une mise en marche a lieu en présence d'un mouvement.
- uniquement externe : un objet de communication 2 octets « Luminosité externe (entrée) » est activé. Le détecteur utilise cette luminosité externe mesurée (par exemple, au moyen d'une sonde de luminosité externe) et le paramètre « Seuil de luminosité externe (lux) » pour déterminer si une mise en marche a lieu en présence d'un mouvement.
- interne ou externe : le détecteur n'est activé que lorsque la luminosité interne mesurée n'atteint pas le « seuil de luminosité interne » ou lorsque la « luminosité externe mesurée » passe en-dessous du seuil de luminosité externe.

11.3.32 Paramètre de luminosité — Utiliser objet pour seuil de luminosité interne

Options :	non
	oui

- non : aucun objet séparé « Seuil de luminosité interne » n'est disponible.
- oui : un objet de communication 2 octets « Seuil de luminosité interne (entrée) » est activé. Ceci permet de modifier le seuil de commutation auquel le détecteur est activé. La valeur est envoyée en lux à cet objet.



Information

La plage de valeurs est comprise entre 0,5 et 1100 lux.

11.3.33 Paramètre de luminosité — Utiliser objet pour seuil de luminosité externe

Options :	non
	oui

- non : aucun objet séparé « Seuil de luminosité externe » n'est disponible.
- oui : un objet de communication 2 octets « Seuil de luminosité externe (entrée) » est activé. Ceci permet de modifier le seuil de commutation auquel le détecteur est activé. La valeur est envoyée en lux à cet objet.



Information

La plage de valeurs est comprise entre 0,5 et 1100 lux.

11.3.34 Paramètre de luminosité — Seuil de luminosité externe (Lux)

Options :	1 .. 500 .. 1000
-----------	------------------

- Le seuil de luminosité permet de définir la valeur en lux à laquelle les détecteurs doivent commencer à réagir. Si le détecteur n'est pas en marche et que la luminosité dépasse le seuil défini, aucun télégramme n'est envoyé en cas de mouvement. Ce seuil n'est valable que pour la luminosité externe.

11.3.35 Paramètres de bouton-poussoir externe — Utiliser objet Bouton-poussoir externe

Options :	non
	oui

- non : aucun objet séparé « Bouton-poussoir externe » n'est disponible.
- oui : un objet de communication 1 bit « Bouton-poussoir externe (entrée) » est activé. Cet objet permet de modifier manuellement l'état (de sortie) du détecteur à l'aide d'un télégramme 1 bit. Il sert notamment, en mode « Marche automatique » à la mise à l'arrêt et en mode « Arrêt automatique », à la mise en marche.

11.3.36 Paramètres de bouton-poussoir externe — Bouton-poussoir externe se déclenche avec

Options :	Télégramme On
	Télégramme Off

- Télégramme On : le détecteur est activé par un télégramme 1 et désactivé par un télégramme 0.
- Télégramme Off : le détecteur est activé par un télégramme 0 et désactivé par un télégramme 1.

11.3.37 Paramètres de bouton-poussoir externe — Utiliser objet Commutation mode manuel

Options :	non
	oui

- non : aucun objet séparé « Commutation mode manuel » n'est disponible.
- oui : un objet de communication 1 bit « Commutation mode manuel (entrée) » est activé. Si un télégramme de mise en marche est reçu sur cette entrée, le détecteur est désactivé. Dans ce cas, seule une commande manuelle est possible via l'objet « Bouton-poussoir externe ». La réception d'un télégramme Off refait passer le détecteur en mode « Détecteur ».

11.3.38 Paramètres de bouton-poussoir externe — Mode manuel activé avec

Options :	Télégramme On
	Télégramme Off

- Télégramme On : le détecteur est désactivé par un télégramme 1 et activé par un télégramme 0.
- Télégramme Off : le détecteur est désactivé par un télégramme 0 et activé par un télégramme 1.

11.3.39 Sélection du capteur — Utiliser capteur 1..4

Options :	oui
	non

- oui : le capteur concerné est actif et détecte un mouvement.
- non : le capteur concerné est désactivé et aucun mouvement n'est plus détecté dans cette zone.



Information

N'est pas valable pour les appareils 6131/50-xxx-500 ou 6131/51-xxx-500. Il est possible d'activer les groupes de capteurs 1/2 ou 3/4 à ce niveau. Le réglage s'effectue via le paramètre « Sensibilité capteur 1/2 ou 3/4 ».

11.3.40 Sensibilité capteur 1/2 ou 3/4

Options :	Maximum
	Haut
	Moyen
	Bas
	Arrêt

- Maximum : doit être utilisé quand le champ de visée est exempt de sources de chaleur parasites.
- Haut : par défaut - prévu pour une utilisation en intérieur.
- Moyen : doit être utilisé en présence de sources de chaleur parasites peu importantes dans le champ de visée.
- Bas : doit être utilisé lorsque des sources de chaleur parasites plus ou moins importantes sont disponibles dans le champ de visée.
- Arrêt : le groupe de capteurs est désactivé.

11.3.41 Validation — Utiliser indicateur d'objet de validation

Options :	non
	oui

- non : aucun objet permettant de bloquer ou d'activer le détecteur n'est disponible.
- oui : un objet de communication 1 bit « Validation Mouvement (entrée) » est activé. Cet objet permet d'activer le détecteur et de le bloquer. Aucun envoi de télégramme n'a lieu par le détecteur pendant le blocage.

11.3.42 Validation — Validation avec

Options :	Télégramme On
	Télégramme Off

- Télégramme ON : à la réception de la valeur 1 sur l'objet « Validation Mouvement (entrée) », le détecteur est activé et bloqué à la réception de la valeur 0.
- Télégramme OFF : à la réception de la valeur 0 sur l'objet « Validation Mouvement (entrée) », le détecteur est activé et bloqué à la réception de la valeur 1.

11.3.43 Validation — Après rétablissement de la tension de bus, l'indicateur est

Options :	validé
	bloqué

- validé : l'appareil est activé et fonctionne normalement lors d'une coupure de la tension de bus ou d'une nouvelle programmation de l'appareil ainsi que lors d'une réinitialisation.
- bloqué : l'appareil est bloqué et doit d'abord être activé pour fonctionner normalement, à l'issue d'une coupure de la tension de bus, d'une nouvelle programmation de l'appareil ou d'une réinitialisation.

11.3.44 Validation — Sortie envoi en cas de validation

Options :	Aucun télégramme
	Etat actuel
	Valeur unique de mise en marche
	Valeur unique de mise à l'arrêt

- **Aucun télégramme** : aucun télégramme n'est émis lors de la validation.
Etat actuel : lors de la validation, le détecteur vérifie la présence d'un mouvement et que la luminosité soit inférieure au seuil de luminosité. Si c'est le cas, un envoi unique de 'valeur de mise en marche' est réalisé. Dans le cas contraire, le système procède à un envoi unique de la 'valeur de mise à l'arrêt'.
- **Valeur unique de mise en marche** : lors de la validation, la valeur définie au niveau du paramètre 'Valeur pour la mise en marche' est envoyée une fois.
- **Valeur unique de mise à l'arrêt** : lors de la validation, la valeur définie au niveau du paramètre 'Valeur pour la mise à l'arrêt' est envoyée une fois

11.3.45 Validation — Sortie envoi en cas de blocage

Options :	Aucun télégramme
	Arrêt après que le temps de marche à vide se soit écoulé
	Valeur unique de mise à l'arrêt
	Valeur unique de mise en marche

- **Aucun télégramme** : aucun télégramme n'est émis lors du blocage.
- **Arrêt après que le temps de marche à vide se soit écoulé** : lors du blocage, le temps de post-fonctionnement redémarre et ce n'est à expiration de ce délai que le détecteur envoie la valeur ayant été définie au niveau du paramètre « Valeur pour la mise à l'arrêt ».
- **Valeur unique de mise à l'arrêt** : lors du blocage, la valeur définie au niveau du paramètre « Valeur pour la mise à l'arrêt » est envoyée une fois.
- **Valeur unique de mise en marche** : lors du blocage, la valeur définie au niveau du paramètre « Valeur pour la mise en marche » est envoyée une fois.

11.3.46 Paramètres avancés (Surveillance) — Fenêtre de délai de surveillance

Options : 00.00.01 .. 00.00.30 .. 00:10:00 hh:mm:ss

- La période de surveillance est en corrélation avec l'activité minimale dans la fenêtre de délai de surveillance. Le télégramme n'est envoyé que si un mouvement est détecté au sein de la période de surveillance, par exemple une activité minimale de 50 %.

Exemple :

- Fenêtre de délai de surveillance = 30 secondes
- Activité minimum dans la fenêtre de délai de surveillance = 50 %

Si une personne se déplace pendant 15 secondes sur 30, la valeur pour la mise en marche est envoyée sur le bus. Attention : suivant l'intensité du signal, le capteur oscille plus ou moins.

11.3.47 Paramètres avancés (Surveillance) — Activité minimale dans la fenêtre du délai de surveillance

Options : 10% .. 50% .. 100%

- Voir le paramètre « Fenêtre de délai de surveillance ».

11.3.48 Paramètres avancés (Surveillance) — Temps mort (ss.fff)

Options : 00.100 .. 01 250 .. 59 999

- Le temps mort défini démarre à l'issue de la mise à l'arrêt du détecteur par expiration du temps de post-fonctionnement ou lorsque le télégramme de mise à l'arrêt est reçu sur les objets « Bouton-poussoir externe » ou « Etat de l'actionneur ».

Lors de la détection d'un mouvement pendant cette période, le détecteur n'est pas mis en marche immédiatement. Le temps mort est d'abord prolongé de 7 secondes. Si le mouvement persiste à expiration de ces 7 secondes, le détecteur se remet en marche.

En l'absence de tout mouvement détecté pendant le temps mort, le détecteur est à nouveau prêt à être mis en marche à expiration du temps mort.

Ce comportement peut, par exemple, être important lorsque la lampe refroidit fortement et se trouve dans la plage de détection du détecteur. Une mise en marche intempestive aurait lieu en l'absence d'un blocage. Le temps mort a pour but d'empêcher un réenclenchement immédiat. Exemple : une personne éteint la lumière manuellement, parce qu'elle quitte la pièce. Sans temps mort, le mouvement détecté à la sortie de la pièce entraînerait une nouvelle mise en marche.



Information

- L'objet « Bouton-poussoir externe » peut être activé au niveau du paramètre « Bouton-poussoir externe ».
- L'objet « Etat de l'actionneur » peut être activé au niveau du paramètre « Affichage de l'état ».

11.3.49 Paramètres avancés (Surveillance) — Ecraser les réglages en cas de téléchargement

Options :	oui non
-----------	------------

- oui : lors d'un nouveau chargement de l'application sur le détecteur, les valeurs modifiées via le bus sont écrasées par les valeurs paramétrées de l'application ETS.
- non : lors d'un nouveau chargement de l'application sur le détecteur, les valeurs modifiées via le bus ne sont pas écrasées par les valeurs paramétrées de l'application ETS.

Valeurs :

- Temps de post-fonctionnement
- Seuil de luminosité externe / interne
- Correction de luminosité (lumière du jour), voir l'application « Détection de la luminosité »

11.4 Application « Commutateur d'éclairage continu »

11.4.1 Paramètres généraux — La sortie est de type

Options :	1 bit 1 octet 0..100 % 1 octet 0..255 Numéro de scène lumineuse (1-64) Commutation mode de fonctionnement thermostat d'ambiance (1 octet) 2 octets flottants
-----------	---

- 1 bit : destiné aux actionneurs de commutation.
- 1 octet 0..100 % : pour la commande de variateurs.
- 1 octet 0..255 : pour les actionneurs commandés par une valeur entre 0 et 255.
- Numéro de scénario de lumière 1..64 : pour la commande de scénarios de lumière.
- Commutation mode de fonctionnement thermostat d'ambiance (1 octet) : pour faire passer directement des thermostats d'ambiance dans un certain mode de fonctionnement :
 - Auto
 - Confort
 - Standby
 - ECO
 - Protection antigel / contre les surchauffes
- 2 octets à virgule flottante : pour envoyer une certaine température par ex.



Information

Lors d'un changement du type de sortie, les paramètres pouvant être définis changent également :

- Valeur pour la mise en marche sortie 1
 - Valeur pour la mise à l'arrêt sortie 1
- et lors d'une activation également ceux de :
- Valeur pour la mise en marche sortie 2
 - Valeur pour la mise à l'arrêt sortie 2

Le présent manuel ne décrit que les valeurs du réglage 1 bit.

11.4.2 Paramètres généraux — Envoyer périodiquement la valeur pour la mise en marche

Options :	non oui
-----------	------------

- non : la valeur définie n'est envoyée qu'une fois sur le bus.
- oui : la valeur définie est envoyée périodiquement sur le bus.
- Le paramètre « Temps de répétition cyclique » est affiché en complément.

11.4.3 Paramètres généraux — Temps de répétition cyclique (hh:mm:ss)

Options : 00.00.10 .. 00.00.30 .. 18.12.15

- A ce niveau, l'utilisateur définit la durée devant s'écouler entre deux envois de télégrammes.

11.4.4 Paramètres généraux — Valeur pour la mise en marche sortie 1

Options : Marche
Arrêt

- Marche : si le détecteur de présence détecte un mouvement, la valeur 1 est envoyée sur le bus.
- Arrêt : si le détecteur de présence détecte un mouvement, la valeur 0 est envoyée sur le bus.

11.4.5 Paramètres généraux — Valeur pour la mise à l'arrêt sortie 1

Options : Marche
Arrêt

- Off : si plus aucun mouvement n'est détecté et que le temps de post-fonctionnement est arrivé à expiration, la valeur 0 est envoyée sur le bus.
- On : si plus aucun mouvement n'est détecté et que le temps de post-fonctionnement est arrivé à expiration, la valeur 1 est envoyée sur le bus.

11.4.6 Paramètres généraux — Seuil de luminosité (lux)

Options : 1 .. 20 .. 1000

- Permet de définir la luminosité souhaitée de la pièce. Au-dessous de ce seuil - L'hystérésis active le détecteur de présence en cas de mouvement. Le détecteur est de nouveau arrêté si : luminosité mesurée - part de lumière artificielle = seuil de luminosité + hystérésis.



Information

La valeur saisie ici est inférieure à la valeur de régulation réglée dans la pièce via un luxmètre. Ceci dépend de l'étalonnage du capteur de luminosité au niveau des paramètres de détection de la luminosité. Lors d'une utilisation de l'objet d'adaptation de la luminosité à ce niveau, la luminosité du bureau doit être réglée ici.

Exemple :

Exemple : La luminosité doit être de 500 lux à la surface du bureau. Le détecteur de présence détermine cependant la luminosité requise à la position à laquelle il a été installé (au plafond par ex., il ne mesure que 20 lux). Cela signifie qu'il y a une différence entre la luminosité au niveau du bureau éclairé et celle au plafond.

Si l'on utilise maintenant l'objet « Adaptation de la luminosité (lumière du jour) » ou les objets « Adaptation de la luminosité (sortie 1 / 2) », il est possible d'entrer les 500 lux (après étalonnage du capteur de luminosité).

11.4.7 Paramètres généraux — Hystérésis (%)

Options : 10 .. 12 .. 100

- Seuil de commutation = seuil de luminosité ± hystérésis.

L'hystérésis permet d'éviter une commutation fréquente si la luminosité ambiante actuelle est proche du seuil de luminosité.

11.4.8 Paramètres généraux — Temps de fonctionnement (hh:mm:ss)

Options : 00.00.10 .. 00.03.00 .. 18.12.15

- Le temps de post-fonctionnement et ici un peu différent de celui du détecteur de mouvement. Ici, le temps de post-fonctionnement démarre si les capteurs ne détectent plus aucun mouvement. Si le détecteur de présence détecte un mouvement pendant le temps de post-fonctionnement, la minuterie de post-fonctionnement est de nouveau déclenchée.

11.4.9 Paramètres généraux — Lampe utilisée

Options : Lampe fluorescente compacte
LED/Halogène

La sélection de la lampe utilisée permet de définir le temps à partir duquel le commutateur d'éclairage continu commence à évaluer la part de lumière artificielle. Certaines lampes, telles les lampes fluorescentes, ont besoin de beaucoup de temps pour atteindre leur luminosité maximale. $\text{Mesure..Commutation..Temps..Mesure ; lumière artificielle} = \text{luminosité } \Delta$

- Lampe fluorescente (compacte) : temps de temporisation de 4 minutes
- LED / halogène : aucun temps de temporisation

11.4.10 Paramètres généraux — Sensibilité du détecteur

Options :	Haut Moyen Bas Maximum
-----------	---------------------------------

- Haut : par défaut - prévu pour une utilisation en intérieur.
- Moyen : doit être utilisé en présence de sources de chaleur parasites peu importantes dans le champ de visée.
- Bas : doit être utilisé lorsque des sources de chaleur parasites plus ou moins importantes sont disponibles dans le champ de visée.
- Maximum : doit être utilisé quand le champ de visée est exempt de sources de chaleur parasites.



Information

La portée NE peut PAS être modifiée via la sensibilité.
La sensibilité se rapporte aux capteurs 1,2,3,4.

Ce paramètre n'est pas disponible sur les appareils 6131/50-xx-500 ou 6131/51-xxx-500. Le paramètre « Sensibilité capteur 1/2 ou 3/4 » sous la sélection de capteurs est utilisé à cet effet.

11.4.11 Paramètres généraux — Afficher paramètres étendus

Options :	non oui
-----------	------------

- non : seuls les principaux paramètres permettant de régler le détecteur de présence sont affichés.
- oui : tous les paramètres sont visibles, même ceux qui ne sont pas nécessaires dans la plupart des cas.

Exemples :

- Paramètres avancés
- Sélection du capteur
- Validation
 - non : seuls les principaux paramètres de réglage du détecteur de présence sont visibles
 - oui : tous les paramètres sont visibles, même ceux qui ne sont pas nécessaires dans la plupart des cas.

Exemples :

- Paramètres avancés
- Configuration du capteur
- Validation

11.4.12 Paramètres avancés — Mode de fonctionnement

Options :	Automatique Arrêt automatique Fonction indépendante du mouvement
-----------	--

- Automatique = mise en marche et à l'arrêt automatique.
En mode « Automatique », le détecteur de présence se met automatiquement en marche à la détection d'un mouvement, lorsqu'il fait sombre. Il s'éteint dès que le temps de fonctionnement qui a été paramétré, s'est écoulé après la dernière détection.
- Arrêt automatique = mise en marche manuelle et mise à l'arrêt automatique.
En mode « Arrêt automatique », le détecteur de présence doit être mis en marche manuellement par le biais de l'objet « Automatique/Manuel Arrêt ». La mise à l'arrêt se fait automatiquement en tenant compte du temps de post-fonctionnement.
- Fonction indépendante du mouvement = mise en marche et à l'arrêt en fonction de la luminosité.
En mode « Fonction indépendante du mouvement », le détecteur de présence se met en marche et à l'arrêt uniquement selon la luminosité \pm hystérésis. Activation / désactivation par le biais de l'objet « Automatique/Manuel Arrêt ».

11.4.13 Paramètres avancés — Détection de mouvement utilisée

Options :	uniquement interne uniquement externe interne et externe
-----------	--

- Uniquement interne : le détecteur de présence réagit uniquement à un mouvement mesuré en interne.
- Uniquement externe : le détecteur de présence réagit uniquement aux télégrammes reçus via l'objet « Esclave (entrée) ».
- Interne et externe : le détecteur de présence réagit à un mouvement mesuré en interne et aux télégrammes externes reçus par le biais de l'objet « Esclave (entrée) ».

11.4.14 Paramètres avancés — Envoi par l'esclave

Options :	Télégramme Marche cyclique Télégramme Marche/Arrêt
-----------	---

- Télégramme Marche cyclique : le détecteur de présence relié au maître en tant qu'esclave n'envoie que régulièrement des télégrammes Marche.
- Télégrammes Marche/Arrêt : le détecteur de présence relié au maître en tant qu'esclave envoie des télégrammes Marche/Arrêt.

11.4.15 Paramètres avancés — Utiliser la sortie 2

Options :

non
oui

- non : seule la sortie 1 est disponible et elle envoie ses télégrammes à un actionneur.
- oui : un objet de communication « Sortie 2 (sortie) » est activé. Une mise en marche et à l'arrêt de l'éclairage est maintenant possible en deux étapes. La « sortie 1 » est d'abord mise en marche, puis si la lumière artificielle ne suffit pas, la « sortie 2 » est également activée. Lorsque la luminosité extérieure recommence à augmenter, la « sortie 2 » est d'abord arrêtée, puis lorsque la luminosité extérieure est suffisante, la « sortie 1 » est également mise à l'arrêt.

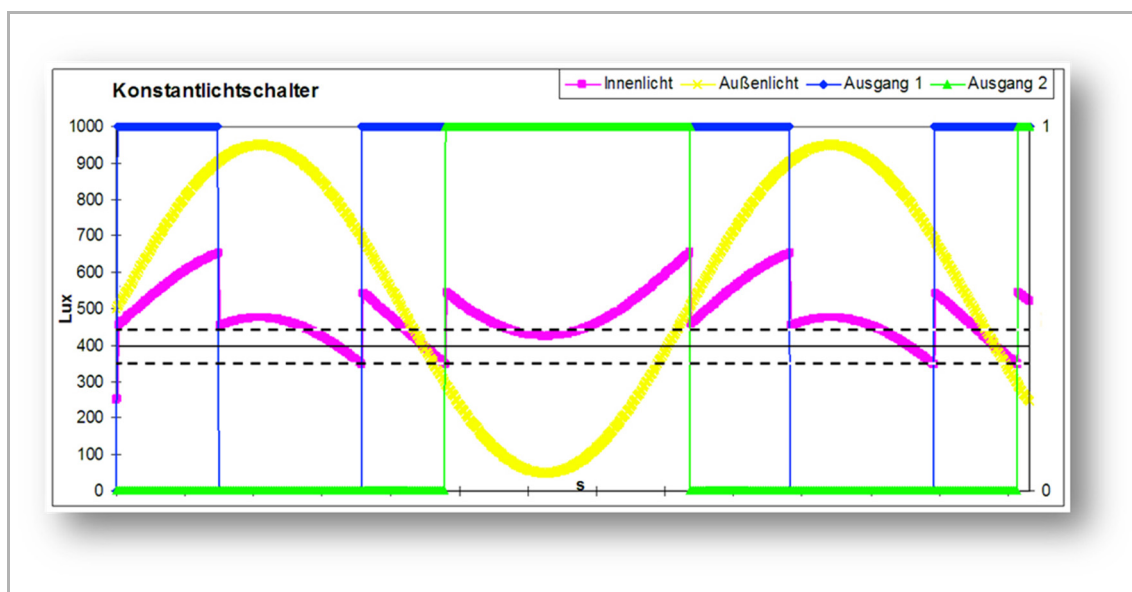


Fig. 22 : Courbe chronologique du commutateur d'éclairage continu

La [lumière extérieure (en jaune ici)] présente une courbe sinusoïdale ayant une amplitude de 1 000 lux. La courbe de couleur magenta correspond à la lumière intérieure obtenue en lux. Le seuil de luminosité est de 400 lux avec une hystérésis de 10 %,

11.4.16 Paramètres avancés — Valeur pour la mise en marche sortie 2

Options :

Marche
Arrêt

- On : si le détecteur de présence détecte un mouvement, la valeur 1 est envoyée sur le bus.
- Off : si le détecteur de présence détecte un mouvement, la valeur 0 est envoyée sur le bus.

11.4.17 Paramètres avancés — Valeur pour la mise à l'arrêt sortie 2

Options :	Arrêt Marche
-----------	-----------------

- Off : si plus aucun mouvement n'est détecté et que le temps de post-fonctionnement est arrivé à expiration, la valeur 0 est envoyée sur le bus.
- On : si plus aucun mouvement n'est détecté et que le temps de post-fonctionnement est arrivé à expiration, la valeur 1 est envoyée sur le bus.

11.4.18 Paramètres avancés — Luminosité utilisée

Options :	Interne externe
-----------	--------------------

- interne : le détecteur de présence utilise sa propre luminosité mesurée et le seuil de luminosité pour déterminer si le détecteur de présence est activé ou désactivé.
- externe : un objet de communication 2 octets « Luminosité externe (entrée) » est activé. Le détecteur de présence utilise cette luminosité mesurée externe et le paramètre « Seuil de luminosité (Lux) » pour déterminer si le détecteur de présence est activé ou désactivé.

11.4.19 Paramètres avancés — Utiliser objet pour temps de post-fonctionnement

Options :	non oui
-----------	------------

- non : le temps de post-fonctionnement peut uniquement être modifié par le biais de la définition du paramètre « Temps de post-fonctionnement ».
- oui : un objet 2 octets séparé « Temps de post-fonctionnement (entrée) » permettant de modifier le temps de post-fonctionnement du détecteur de présence est disponible. Le temps est exprimé en secondes. Un temps de post-fonctionnement de 4 minutes a donc à titre d'exemple une valeur de 240 secondes.



Information

Les valeurs pouvant être envoyées sont comprises entre 10 et 65535 secondes. Si une valeur envoyée est trop faible ou trop importante, une adaptation de cette valeur à la valeur limite est exécutée automatiquement :

- Valeur < 10 -> valeur = 10
- Valeur > 65 535 -> valeur = 65 535

11.4.20 Paramètres avancés — Utiliser objet pour seuil de luminosité

Options :	non oui
-----------	------------

- non : aucun objet séparé « Seuil de luminosité » n'est disponible.
- oui : un objet de communication 2 octets « Seuil de luminosité interne (entrée/sortie) » est activé. Ceci permet de modifier le seuil de commutation auquel le détecteur de présence est activé ou désactivé. La valeur est envoyée en lux à cet objet.

11.4.21 Paramètres avancés — Utiliser objet Enregistrer seuil de luminosité

Options :	non oui
-----------	------------

- non : aucun objet séparé « Enregistrer seuil de luminosité » n'est disponible.
- oui : un objet de communication 1 bit « Enregistrer seuil de luminosité (entrée) » est activé. Permet d'enregistrer la luminosité actuellement mesurée, en tant que nouveau seuil de commutation, à l'aide d'un télégramme 1.

11.4.22 Paramètres avancés — Utiliser objet pour luminosité réelle

Options :	non oui
-----------	------------

- non : aucun objet séparé « Luminosité réelle » n'est disponible.
- oui : un objet de communication 2 octets « Luminosité réelle (sortie) » est activé. Cet objet émet la luminosité mesurée corrigée (lumière du jour corrigée + lumière artificielle corrigée) utilisée par le commutateur d'éclairage continu.

11.4.23 Paramètres avancés — Envoyer la luminosité réelle de manière cyclique

Options :	non oui
-----------	------------

- non : La luminosité réelle n'est mise à disposition que pour la lecture. Cette valeur n'est pas envoyée automatiquement.
- oui : la luminosité réelle est envoyée à chaque fois au paramètre « Luminosité réelle est envoyée toutes les (hh:mm:ss) ». La lecture de la valeur est possible en complément.

11.4.24 Paramètres avancés — Luminosité réelle est envoyée toutes les (hh:mm:ss)

Options : 00.00.10 .. 00.05.00 .. 00.30.00

- A ce niveau, l'utilisateur définit la durée devant s'écouler entre deux envois de télégrammes.

11.4.25 Paramètres avancés — Utiliser objet pour Automatique/Manuel Arrêt

Options : non
oui

- non : aucun objet séparé « Automatique/Manuel Arrêt » n'est disponible.
- oui : un objet de communication 1 bit « Automatique / Manuel Arrêt (entrée) » est activé. Cet objet permet, à l'aide d'un télégramme 0, de mettre manuellement le commutateur d'éclairage continu à l'arrêt pour la durée « Sortie du mode Arrêt manuel après (hh:mm) ». A expiration de ce délai, le commutateur d'éclairage continu fonctionne de nouveau automatiquement. Un télégramme 1 permet de refaire passer le commutateur d'éclairage continu sur Automatique. Ceci est en outre important pour la régulation indépendante du mouvement et l'arrêt automatique.

11.4.26 Paramètres avancés — Sortie du mode Arrêt manuel après (hh:mm)

Options : 00.05 .. 01.00 .. 12.00

- A ce niveau, l'utilisateur définit le délai à expiration duquel le commutateur d'éclairage continu commute à nouveau en mode automatique, à l'issue d'une mise à l'arrêt manuelle.

11.4.27 Paramètres avancés — Temps mort (ss.fff)

Options : 00.100 .. 01 250 .. 59 999

- Le temps mort défini démarre à l'issue de la mise à l'arrêt du détecteur par expiration du temps de post-fonctionnement ou lorsque le télégramme de mise à l'arrêt est reçu sur les objets « Bouton-poussoir externe » ou « Etat de l'actionneur ».
Lors de la détection d'un mouvement pendant cette période, le détecteur n'est pas mis en marche immédiatement. Le temps mort est d'abord prolongé de 7 secondes. Si le mouvement persiste à expiration de ces 7 secondes, le détecteur se remet en marche.
En l'absence de tout mouvement détecté pendant le temps mort, le détecteur est à nouveau prêt à être mis en marche à expiration du temps mort.
Ce comportement peut, par exemple, être important lorsque la lampe refroidit fortement et se trouve dans la plage de détection du détecteur. Une mise en marche intempestive aurait lieu en l'absence d'un blocage. Le temps mort a pour but d'empêcher un réenclenchement immédiat. Exemple : une personne éteint la lumière manuellement, parce qu'elle quitte la pièce. Sans temps mort, le mouvement détecté à la sortie de la pièce entraînerait une nouvelle mise en marche.



Information

L'objet « Bouton-poussoir externe » peut être activé au niveau du paramètre « Bouton-poussoir externe ».

L'objet « Etat de l'actionneur » peut être activé au niveau du paramètre « Affichage de l'état ».

11.4.28 Paramètres avancés — Utiliser objet État de la régulation

Options :	non
	oui

- non : aucun objet séparé « État de la régulation » n'est disponible.
- oui : un objet de communication 1 bit « État de la régulation (sortie) » est activé. Cet objet envoie un télégramme 1 lorsque le commutateur d'éclairage continu fonctionne automatiquement. L'objet envoie un télégramme 0 lors d'une intervention manuelle, telle qu'une mise à l'arrêt manuelle.

11.4.29 Paramètres avancés — Ecraser les réglages en cas de téléchargement

Options :	oui
	non

- oui : lors d'un nouveau chargement de l'application sur le détecteur, les valeurs modifiées via le bus sont écrasées par les valeurs paramétrées dans l'application ETS.
- non : lors d'un nouveau chargement de l'application sur le détecteur, les valeurs modifiées via le bus ne sont pas écrasées par les valeurs paramétrées dans l'application ETS.

Valeurs :

- Valeur de consigne
- Temps de post-fonctionnement
- Luminosité calculée des bandeaux d'éclairage / lampes
- Facteurs de correction de la luminosité

11.4.30 Sélection du capteur — Utiliser capteur 1..4

Options :	oui non
-----------	------------

- oui : le capteur concerné est actif et détecte un mouvement.
- non : le capteur concerné est désactivé et aucun mouvement n'est plus détecté dans cette zone.



Information

N'est pas valable pour les appareils 6131/50-xxx-500 ou 6131/51-xxx-500. Il est possible d'activer les groupes de capteurs 1/2 ou 3/4 à ce niveau.

Le réglage s'effectue via le paramètre « Sensibilité capteur 1/2 ou 3/4 ».

11.4.31 Sensibilité capteur 1/2 ou 3/4

Options :	Maximum Haut Moyen Bas Arrêt
-----------	--

- Maximum : doit être utilisé quand le champ de visée est exempt de sources de chaleur parasites.
- Haut : par défaut - prévu pour une utilisation en intérieur.
- Moyen : doit être utilisé en présence de sources de chaleur parasites peu importantes dans le champ de visée.
- Bas : doit être utilisé lorsque des sources de chaleur parasites plus ou moins importantes sont disponibles dans le champ de visée.
- Arrêt : le groupe de capteurs est désactivé.

11.4.32 Validation — Utiliser objet de validation détecteur de présence

Options :	non oui
-----------	------------

- non : aucun objet permettant de bloquer ou d'activer le commutateur d'éclairage continu n'est disponible.
- oui : un objet de communication 1 bit « Validation Présence (entrée) » est activé. Cet objet permet d'activer le commutateur d'éclairage continu et de le bloquer. Aucun envoi de télégramme n'a lieu par le détecteur pendant le blocage.

11.4.33 Validation — Validation avec

Options :	Télégramme ON Télégramme OFF
-----------	---------------------------------

- Télégramme ON : à la réception de la valeur 1 sur l'objet « Validation Mouvement (entrée) », le détecteur est activé et bloqué à la réception de la valeur 0.
- Télégramme OFF : à la réception de la valeur 0 sur l'objet « Validation Mouvement (entrée) », le détecteur est activé et bloqué à la réception de la valeur 1.

11.4.34 Validation — Après rétablissement de la tension de bus, l'appareil est

Options :	validé bloqué
-----------	------------------

- validé : l'appareil est activé et fonctionne normalement lors d'une coupure de la tension de bus ou d'une nouvelle programmation de l'appareil ainsi que lors d'une réinitialisation.
- bloqué : l'appareil est bloqué et doit d'abord être activé pour fonctionner normalement, à l'issue d'une coupure de la tension de bus, d'une nouvelle programmation de l'appareil ou d'une réinitialisation.

11.4.35 Validation — Comportement de sortie en cas de validation

Options :	La régulation commence à la valeur de sortie actuelle La régulation commence à la valeur de mise à l'arrêt
-----------	---

- Régulation commence à la valeur de sortie actuelle : lors de la validation, le système vérifie la présence d'un mouvement. Si c'est le cas, l'éclairage s'allume. Si ce n'est pas le cas, l'éclairage s'éteint.
- Régulation commence à la valeur de mise à l'arrêt : lors de la validation, la valeur définie au niveau du paramètre Valeur pour la mise à l'arrêt est envoyée une fois.

11.4.36 Validation — Sortie envoi en cas de blocage

Options :	Aucun télégramme Arrêt après que le temps de marche à vide se soit écoulé Valeur unique de mise à l'arrêt Valeur unique de mise en marche
-----------	--

- Aucun télégramme : aucun télégramme n'est émis lors du blocage.
- Arrêt après que le temps de marche à vide se soit écoulé : lors du blocage, le temps de post-fonctionnement redémarre et ce n'est à expiration de ce délai que le détecteur envoie la valeur ayant été définie au niveau du paramètre « Valeur pour la mise à l'arrêt ».
- Valeur unique de mise à l'arrêt : lors du blocage, la valeur définie au niveau du paramètre « Valeur pour la mise à l'arrêt » est envoyée une fois.
- Valeur unique de mise en marche : lors du blocage, la valeur définie au niveau du paramètre « Valeur pour la mise en marche » est envoyée une fois.

11.5 Application « Régulateur d'éclairage continu »

11.5.1 Paramètres généraux — La sortie est de type

Options :	1 octet 0..100 % 1 octet 0..255
-----------	------------------------------------

- 1 octet 0..100 % : pour la commande de variateurs.
- 1 octet 0..255 : pour les actionneurs commandés par une valeur entre 0 et 255.



Information

Lors d'un changement du type de sortie, les paramètres pouvant être définis changent également :

- Limite inférieure sortie 1
- Limite supérieure sortie 1
- Régulation démarre à
- Valeur pour la mise à l'arrêt

Le présent manuel ne décrit que les valeurs du réglage 1 octet 0..100 %.

11.5.2 Paramètres généraux — Limite inférieure sortie 1 (%)

Options :	0 .. 100
-----------	----------

- A ce niveau, l'utilisateur détermine la limite inférieure de régulation ou la valeur minimale jusqu'à laquelle la commande d'un variateur est réalisée.

11.5.3 Paramètres généraux — Limite supérieure sortie 1 (%)

Options :	0 .. 100
-----------	----------

- A ce niveau, l'utilisateur détermine la limite supérieure de régulation ou la valeur maximale jusqu'à laquelle la commande d'un variateur est réalisée.

11.5.4 Paramètres généraux — Régulation démarre à (%)

Options :	1 .. 50 .. 100
-----------	----------------

- A ce niveau, l'utilisateur définit la valeur à laquelle la régulation démarre ou l'éclairage s'allume.

11.5.5 Paramètres généraux — Vitesse de réglage (mm:ss)

Options : 02.30 .. 10.00 .. 20.00

- Permet de définir le délai nécessaire à la régulation pour passer de 0 à la 'valeur Limite supérieure sortie'. Exemple : si la vitesse de réglage est sur 10.00, que l'éclairage est mis en marche à 50 % et que la limite supérieure est de 100 %, la régulation a besoin de 5 minutes pour passer de 50 % à 100 %. Inversement, la régulation a besoin à nouveau de 10 minutes pour passer de 100 % à 0 %.

11.5.6 Paramètres généraux — Valeur de consigne de luminosité (Lux)

Options : 1 .. 400 .. 1000

- Permet de définir la luminosité souhaitée de la pièce. En dessous de cette hystérésis seuil, le détecteur de présence démarre la régulation en cas de mouvement et commence à adapter l'éclairage jusqu'à ce que la valeur de consigne soit de nouveau atteinte. Le détecteur de présence ne met pas à nouveau à l'arrêt mais règle par rapport au seuil de régulation inférieur. Une mise à l'arrêt n'a lieu que si la limite = 0 ou que le temps de post-fonctionnement est arrivé à expiration.



Information

Pour qu'un régulateur d'éclairage continu fonctionne correctement, le capteur de luminosité doit impérativement être étalonné. L'étalonnage a lieu par le biais du paramètre Détection de luminosité. En l'occurrence, il convient de tenir compte du fait que le détecteur de présence ne mesure pas la luminosité du luxmètre sur la surface du bureau (table), mais la luminosité réfléchi qui peut être plus faible suivant la surface réfléchissante.

Procédure à suivre :

- Mettre la lumière artificielle à l'arrêt / « masquer » la lumière du jour
- Envoyer la valeur mesurée par luxmètre via l'objet
- Procédure comparable pour la lumière du jour

Exemple :

Exemple : La luminosité doit être de 500 lux à la surface du bureau. Le détecteur de présence détermine cependant la luminosité requise à la position à laquelle il a été installé (au plafond par ex., il ne mesure que 20 lux). Cela signifie qu'il y a une différence entre la luminosité au niveau du bureau éclairé et celle au plafond. Si l'on utilise maintenant l'objet d'adaptation de la luminosité, il est possible d'entrer les 500 lux ici (après étalonnage du capteur de luminosité).

11.5.7 Paramètres généraux — Hystérésis (%)

Options : 10 .. 12 .. 100

- Seuil de commutation = valeur de consigne ± hystérésis.

L'hystérésis permet d'éviter une commutation fréquente si la luminosité ambiante actuelle est proche du seuil de luminosité.

11.5.8 Paramètres généraux — Temps de fonctionnement (hh:mm:ss)

Options : 00.00.10 .. 00.05.00 .. 18.12.15

- Le temps de post-fonctionnement est le délai entre le dernier mouvement constaté et l'envoi du télégramme « Valeur pour la mise à l'arrêt ». Si un mouvement est détecté à nouveau au cours de cette période, le temps de post-fonctionnement est remis sur la valeur définie.

11.5.9 Paramètres généraux — Valeur pour la mise à l'arrêt (%)

Options : 0 .. 100

- Si plus aucun mouvement n'est maintenant détecté et que le temps de post-fonctionnement est arrivé à expiration, la valeur est envoyée sur le bus.

11.5.10 Paramètres généraux — Sensibilité du détecteur

Options :
Haut
Moyen
Bas
Maximum

- Haut : par défaut - prévu pour une utilisation en intérieur.
- Moyen : doit être utilisé en présence de sources de chaleur parasites peu importantes dans le champ de visée.
- Bas : doit être utilisé lorsque des sources de chaleur parasites plus ou moins importantes sont disponibles dans le champ de visée.
- Maximum : doit être utilisé quand le champ de visée est exempt de sources de chaleur parasites.



Information

La portée NE peut PAS être modifiée via la sensibilité.

La sensibilité se rapporte aux capteurs 1,2,3,4.

Ce paramètre n'est pas disponible sur les appareils 6131/50-xxx-500 ou 6131/51-xxx-500. Le paramètre « Sensibilité capteur 1/2 ou 3/4 » sous la sélection de capteurs est utilisé à cet effet.

11.5.11 Paramètres généraux — Afficher paramètres étendus

Options :	non oui
-----------	------------

- non : seuls les principaux paramètres de réglage du détecteur de présence sont visibles.
- oui : tous les paramètres sont visibles, même ceux qui ne sont pas nécessaires dans la plupart des cas.

Exemples :

- Paramètres avancés
- Sélection du capteur
- Validation

11.5.12 Paramètres avancés — Mode de fonctionnement

Options :	Automatique Arrêt automatique Régulateur d'éclairage (indépendamment du mouvement)
-----------	--

- Automatique = mise en marche et à l'arrêt automatique.
En mode « Automatique », le détecteur de présence se met automatiquement en marche lors de la détection d'un mouvement. Il s'éteint dès que le temps de post-fonctionnement qui a été paramétré s'est écoulé après la dernière détection
- Arrêt automatique = mise en marche manuelle et mise à l'arrêt automatique.
En mode « Arrêt automatique », le détecteur de présence doit être mis en marche manuellement par le biais de l'objet « Automatique/Manuel Arrêt ». La mise à l'arrêt se fait automatiquement en prenant en compte le temps de post-fonctionnement
- Régulateur d'éclairage (indépendamment du mouvement) = régulation en fonction de la luminosité.
En mode « Régulateur d'éclairage », le détecteur de présence se met en marche et à l'arrêt uniquement selon la luminosité \pm hystérésis. Activation / désactivation par le biais de l'objet « Automatique/Manuel Arrêt ».

11.5.13 Paramètres avancés — Utiliser la mise à l'arrêt en deux étapes

Options :	non oui
-----------	------------

- non : le détecteur a un temps de post-fonctionnement et envoie, à expiration de ce délai, ce qui a été défini au niveau du paramètre « Valeur pour la mise à l'arrêt ».
- oui : à expiration du temps de post-fonctionnement, le détecteur commute d'abord sur la luminosité réduite réglée, puis envoie seulement à expiration du Temps de post-fonctionnement luminosité réduite, la valeur réglée au niveau du paramètre « Valeur pour la mise à l'arrêt ».

Exemple : Temps de post-fonctionnement = 5 minutes

- Valeur pour la mise à l'arrêt = 0 %
- Valeur pour luminosité réduite = 20 %
- Temps de post-fonctionnement luminosité réduite = 3 minutes

Si maintenant plus aucun mouvement n'est détecté, une diminution de la luminosité à 20 % a lieu à l'issue de 5 minutes, puis de nouveau à 0 % après 3 minutes (mise à l'arrêt).

11.5.14 Paramètres avancés — Valeur pour luminosité réduite (%)

Options :	0 .. 20 .. 100 oui
-----------	-----------------------

La valeur de luminosité réduite est réglée à ce niveau. C'est la valeur sur laquelle le détecteur doit faire varier l'éclairage à expiration du temps de post-fonctionnement.

Valeur de mise à l'arrêt \leq Limite de régulation inférieure \leq Luminosité réduite $<$ Limite de régulation ou limite de variation supérieure.

11.5.15 Paramètres avancés — Temps de post-fonctionnement luminosité réduite (hh:mm:ss)

Options :	00.00.10 .. 00.05.00 .. 18.12.15
-----------	----------------------------------

- La valeur de temps de post-fonctionnement de la luminosité réduite est définie à ce niveau. Le temps de post-fonctionnement complet se compose alors du temps de post-fonctionnement + temps de post-fonctionnement luminosité réduite.

Détection de mouvement utilisée

Options :	uniquement interne uniquement externe interne et externe
-----------	--

- Uniquement interne : le détecteur de présence réagit uniquement à un mouvement mesuré en interne.
- Uniquement externe : le détecteur de présence réagit uniquement aux télégrammes reçus via l'objet « Esclave (entrée) ».
- Interne et externe : le détecteur de présence réagit à un mouvement mesuré en interne et aux télégrammes externes reçus par le biais de l'objet « Esclave (entrée) ».

11.5.16 Paramètres avancés — Envoi par l'esclave

Options :	Télégramme Marche cyclique Télégramme Marche/Arrêt
-----------	---

- Télégramme Marche cyclique : le détecteur de présence relié au maître en tant qu'esclave n'envoie que régulièrement des télégrammes Marche.
- Télégrammes Marche/Arrêt : le détecteur de présence relié au maître en tant qu'esclave envoie des télégrammes Marche/Arrêt.

11.5.17 Paramètres avancés — Luminosité utilisée

Options :	Interne externe
-----------	--------------------

- interne : le détecteur de présence utilise sa propre luminosité mesurée et le seuil de luminosité pour déterminer si le détecteur de présence est activé ou désactivé.
- externe : un objet de communication 2 octets « Luminosité externe (entrée) » est activé. Le détecteur de présence utilise cette luminosité mesurée externe et le paramètre « Seuil de luminosité (Lux) » pour déterminer si le détecteur de présence est activé ou désactivé.

11.5.18 Paramètres avancés — Pas de variation plus clair (1..15)

Options :	1 .. 2 .. 15
-----------	--------------

- A ce niveau, l'utilisateur définit, lors d'une variation plus claire, l'échelon à utiliser pour l'augmentation de la valeur de variation. L'échelon couvre une plage de valeurs de 1 à 255.

11.5.19 Paramètres avancés — Pas de variation plus sombre (1..15)

Options :	1 .. 2 .. 15
-----------	--------------

- A ce niveau, l'utilisateur définit, lors d'une variation plus sombre, le pas à utiliser pour la diminution de la valeur de variation.



Information

Si l'échelon de variation réglé est trop important, ces échelons de variation sont flagrants au niveau de l'éclairage.

11.5.20 Paramètres avancés — Utiliser la sortie 2

Options :	non oui
-----------	------------

- non : seule la sortie 1 est disponible et elle envoie ses télégrammes à un actionneur.
- oui : un objet de communication « Sortie 2 (sortie) » est activé. Le régulateur d'éclairage continu régule maintenant à l'aide de deux sorties (en quoi la seconde sortie est proportionnelle à la première) en fonction de la luminosité. Si la luminosité mesurée est inférieure à la valeur de consigne, la valeur de la première sortie augmente alors jusqu'à la « Limite supérieure sortie 1 ». Pendant cette phase de régulation, la commande de la seconde sortie est proportionnelle. Si la valeur de consigne n'est toujours pas atteinte, la valeur de la seconde sortie augmente jusqu'à la « Limite supérieure sortie 2 ».

Si la luminosité mesurée est supérieure à la valeur de consigne, la valeur de la seconde sortie est alors réduite en premier jusqu'à la « Limite supérieure Sortie 1 x facteur proportionnel ». Si la valeur de consigne n'est toujours pas atteinte, la sortie 1 est abaissée jusqu'à atteindre la « Limite inférieure sortie 1 ». Pendant cette phase de régulation, la commande de la seconde sortie est proportionnelle. La valeur inférieure de la seconde sortie est limitée par le paramètre « Limite inférieure sortie 2 ». En présence d'un paramétrage correspondant, le régulateur d'éclairage continu peut aussi arrêter l'actionneur de variateur associé.

11.5.21 Paramètres avancés — Limite inférieure sortie 2 (%)

Options :	0 .. 100
-----------	----------

- A ce niveau, l'utilisateur détermine la limite inférieure de régulation ou la valeur minimale jusqu'à laquelle la commande d'un variateur est réalisée.

11.5.22 Paramètres avancés — Limite supérieure sortie 2 (%)

Options :	0 .. 100
-----------	----------

- A ce niveau, l'utilisateur détermine la limite supérieure de régulation ou la valeur maximale jusqu'à laquelle la commande d'un variateur est réalisée.

11.5.23 Paramètres avancés — Facteur de proportionnalité sortie 2 / sortie 1 (%)

Options :	0 .. 100
-----------	----------

- Permet de définir le comportement proportionnel de la sortie 2 par rapport à la sortie 1, donc le pourcentage de la sortie 2 par rapport à la sortie 1.

Exemple :

Lors du réglage d'un facteur de 80 % à ce niveau, la sortie 2 est toujours 20 % derrière la sortie 1, autrement dit, lors d'une variation de la sortie 1 sur 30 %, la variation de la sortie 2 est sur 24 %. Si la sortie 1 est sur sa valeur maximale et si la valeur de consigne n'a pas encore été atteinte, ce facteur n'est plus appliqué à la sortie 2 qui augmente l'intensité jusqu'à ce qu'elle soit également à sa valeur maximale.

11.5.24 Paramètres avancés — Utiliser objet pour temps de post-fonctionnement

Options :	non oui
-----------	------------

- non : le temps de post-fonctionnement peut uniquement être modifié par le biais de la définition du paramètre « Temps de post-fonctionnement ».
- oui : un objet 2 octets séparé « Temps de post-fonctionnement (entrée) » permettant de modifier le temps de post-fonctionnement du détecteur de présence est disponible. Le temps est exprimé en secondes. Un temps de post-fonctionnement de 4 minutes a donc à titre d'exemple une valeur de 240 secondes. Ceci est valable pour le temps de post-fonctionnement et le temps de post-fonctionnement réduit.



Information

Les valeurs pouvant être envoyées sont comprises entre 10 et 65535 secondes. Si une valeur envoyée est trop faible ou trop importante, une adaptation de cette valeur à la valeur limite est exécutée automatiquement :

- Valeur < 10 -> valeur = 10
- Valeur > 65 535 -> valeur = 65 535

11.5.25 Paramètres avancés — Utiliser objet pour valeur de consigne de luminosité

Options :	non oui
-----------	------------

- non : aucun objet séparé « Luminosité » n'est disponible.
- oui : un objet de communication 2 octets « Valeur de consigne de luminosité (entrée/sortie) » est activé. Ceci permet de modifier le seuil de commutation auquel le détecteur de présence est activé ou désactivé. La valeur est envoyée en lux à cet objet.



Information

Les valeurs pouvant être envoyées sont comprises entre 1 et 1000 lux. Si la valeur envoyée est trop faible ou trop élevée, elle est automatiquement adaptée à la valeur limite :

- Valeur < 1 -> valeur = 1
- Valeur > 1 000 -> valeur = 1 000

11.5.26 Paramètres avancés — Utiliser objet Enregistrer valeur de consigne de luminosité

Options :	non oui
-----------	------------

- non : aucun objet séparé « Enregistrer valeur de consigne de luminosité » n'est disponible.
- oui : un objet de communication 1 bit « Enregistrer valeur de consigne de luminosité (entrée) » est activé. Permet d'enregistrer la luminosité actuellement mesurée, en tant que nouveau seuil de régulation, à l'aide d'un télégramme 1.

11.5.27 Paramètres avancés — Utiliser objet pour luminosité réelle

Options :	non oui
-----------	------------

- non : aucun objet séparé « Luminosité réelle » n'est disponible.
- oui : un objet de communication 2 octets « Luminosité réelle (sortie) » est activé. Cet objet émet la luminosité mesurée corrigée utilisée par le commutateur d'éclairage continu.

11.5.28 Paramètres avancés — Envoyer la luminosité réelle de manière cyclique

Options :	non oui
-----------	------------

- non : La luminosité réelle n'est mise à disposition que pour la lecture. Cette valeur n'est pas envoyée automatiquement.
- oui : la luminosité réelle est envoyée à chaque fois au paramètre « Luminosité réelle est envoyée toutes les (hh:mm:ss) ». La lecture de la valeur est possible en complément.

11.5.29 Paramètres avancés — Envoi de la luminosité réelle toutes les (hh:mm:ss)

Options :	00.00.05 .. 00.05.00 .. 00.30.00
-----------	----------------------------------

- A ce niveau, l'utilisateur définit la durée devant s'écouler entre deux envois de télégrammes.

11.5.30 Paramètres avancés — Utiliser objet pour étalonnage de la luminosité

Options :	non oui
-----------	------------

- non : aucun objet séparé « Étalonnage de la luminosité » n'est disponible.
- oui : un objet de communication 1 bit « Étalonnage de la luminosité (entrée/sortie) » est activé. Lors de l'envoi d'un télégramme 1 sur cet objet, l'étalonnage de la lumière artificielle démarre. Cela signifie que le régulateur d'éclairage continu envoie la valeur maximale aux sorties 1 et 2 et ensuite mesure l'éclairage à chaque fois, pour enregistrer alors les valeurs mesurées pour une table de référence.

11.5.31 Paramètres avancés — Adaptation de la vitesse de réglage par entrées de store

Options : non
oui

- non : aucun réglage séparé n'est disponible pour l'adaptation de la vitesse de réglage, en présence d'une commande de stores.
- oui : des réglages séparés sont disponibles : Paramètres de contrôle des mouvements store. Si un store se déplace vers le haut ou vers le bas, le régulateur d'éclairage continu adapte la vitesse de réglage pendant la durée du déplacement.

11.5.32 Paramètres avancés — Temps de déplacement complet store/volet roulant (hh:mm:ss)

Options : 00.00.01 .. 00.03.00 .. 01.40.00

- L'utilisateur définit le délai nécessaire à un assombrissement complet (store/volet roulant fermé).

11.5.33 Paramètres avancés — Pas de variation plus clair (1..15)

Options : 1 .. 15

- A ce niveau, l'utilisateur définit l'échelon à utiliser pour l'augmentation de variation, pendant le déplacement du store.



Information

Si l'échelon de variation réglé est trop important, ces échelons de variation sont flagrants au niveau de l'éclairage.

11.5.34 Paramètres avancés — Pas de variation plus sombre (1..15)

Options : 1 .. 4 .. 15

- A ce niveau, l'utilisateur définit l'échelon à utiliser pour la diminution de variation, pendant le déplacement du store.



Information

Si l'échelon de variation réglé est trop important, ces échelons de variation sont flagrants au niveau de l'éclairage.

11.5.35 Paramètres avancés — Vitesse de régulation (mm:ss)

Options : 00.45 .. 02.30 .. 20.00

- Permet de définir le délai nécessaire à la régulation pour passer de 0 à la valeur « Limite supérieure sortie ». Exemple : si la vitesse de réglage est sur 10.00, que l'éclairage est mis en marche à 50 % et que la limite supérieure est de 100 %, la régulation a besoin de 5 minutes pour passer de 50 % à 100 %. Inversement, la régulation a besoin à nouveau de 10 minutes pour passer de 100 % à 0 %.

11.5.36 Paramètres avancés — Filtre de la luminosité réelle

Options : agile, env. 15 s
normal, env. 40 s
inerte, env. 75 s

- L'application réagit aux variations de la luminosité (par ex. aux nuages). Plus le filtre est réglé sur une valeur lente, plus l'éclairage réagit lentement face à de telles variations.

11.5.37 Paramètres avancés — Sortie du mode Variateur manuel après (hh:mm)

Options : 00.05 .. 01.00 .. 12.00

- Si le détecteur de présence reçoit une valeur par le biais de l'objet « Variation relative (variateur) » ou une valeur > 0 par le biais de l'objet « Valeur (variateur) », le détecteur de présence ne fonctionne plus automatiquement. Ce n'est qu'après le dernier mouvement détecté et expiration de ce délai défini que le détecteur de présence repasse en mode automatique.

11.5.38 Paramètres avancés — Sortie du mode Arrêt manuel après (hh:mm)

Options : 00.05 .. 01.00 .. 12.00

- Si le détecteur de présence reçoit une valeur de mise à l'arrêt par le biais de l'objet « Automatique/Manuel Arrêt » ou une valeur = 0 via l'objet « Valeur (variateur) », le détecteur de présence est arrêté et ne se remet plus en marche automatiquement. Ce n'est qu'après réception de la valeur 1 sur l'objet « Automatique/Manuel Arrêt » que le détecteur de présence fonctionne à nouveau automatiquement ou après le dernier mouvement détecté et expiration du délai défini.

11.5.39 Paramètres avancés — Temps mort (ss.fff)

Options : 00.100 .. 01 250 .. 59 999

- Le temps mort défini démarre à l'issue de la mise à l'arrêt du détecteur par expiration du temps de post-fonctionnement ou lorsque le télégramme de mise à l'arrêt est reçu sur les objets « Bouton-poussoir externe » ou « Etat de l'actionneur ».

Lors de la détection d'un mouvement pendant cette période, le détecteur n'est pas mis en marche immédiatement. Le temps mort est d'abord prolongé de 7 secondes. Si le mouvement persiste à expiration de ces 7 secondes, le détecteur se remet en marche.

En l'absence de tout mouvement détecté pendant le temps mort, le détecteur est à nouveau prêt à être mis en marche à expiration du temps mort.

Ce comportement peut, par exemple, être important lorsque la lampe refroidit fortement et se trouve dans la plage de détection du détecteur. Une mise en marche intempestive aurait lieu en l'absence d'un blocage. Le temps mort a pour but d'empêcher un réenclenchement immédiat. Exemple : une personne éteint la lumière manuellement, parce qu'elle quitte la pièce. Sans temps mort, le mouvement détecté à la sortie de la pièce entraînerait une nouvelle mise en marche.



Information

L'objet « Bouton-poussoir externe » peut être activé au niveau du paramètre « Bouton-poussoir externe ».

L'objet « Etat de l'actionneur » peut être activé au niveau du paramètre « Affichage de l'état ».

11.5.40 Paramètres avancés — Utiliser objet État de la régulation

Options : non
oui

- non : aucun objet séparé « État de la régulation » n'est disponible.
- oui : un objet de communication 1 bit « État de la régulation (sortie) » est activé. Cet objet envoie un télégramme 1 lorsque le régulateur d'éclairage continu fonctionne automatiquement. L'objet envoie un télégramme 0 lors d'une intervention manuelle, telle qu'une mise à l'arrêt manuelle.

11.5.41 Paramètres avancés — Ecraser les réglages en cas de téléchargement

Options : oui
non

- oui : lors d'un nouveau chargement de l'application sur le détecteur, les valeurs modifiées via le bus sont écrasées par les valeurs paramétrées de l'application ETS
- non : lors d'un nouveau chargement de l'application sur le détecteur, les valeurs modifiées via le bus ne sont pas écrasées par les valeurs paramétrées de l'application ETS.

Valeurs :

- Valeur de consigne
Temps de post-fonctionnement
- Valeurs de correction de la luminosité

11.5.42 Sélection du capteur — Utiliser capteur 1..4

Options :	oui non
-----------	------------

- oui : le capteur concerné est actif et détecte un mouvement.
- non : le capteur concerné est désactivé et aucun mouvement n'est plus détecté dans cette zone.

11.5.43 Validation — Objet de validation détecteur de présence

Options :	non oui
-----------	------------

- non : aucun objet permettant de bloquer ou d'activer le régulateur d'éclairage continu n'est disponible.
- oui : un objet de communication 1 bit « Validation Présence (entrée)» est activé. Cet objet permet d'activer le régulateur d'éclairage continu et de le bloquer. Aucun envoi de télégramme n'a lieu par le détecteur pendant le blocage.

11.5.44 Validation — Validation avec

Options :	Télégramme ON Télégramme OFF
-----------	---------------------------------

- Télégramme ON : à la réception de la valeur 1 sur l'objet « Validation Mouvement (entrée) », le détecteur est activé et bloqué à la réception de la valeur 0.
- Télégramme OFF : à la réception de la valeur 0 sur l'objet « Validation Mouvement (entrée) », le détecteur est activé et bloqué à la réception de la valeur 1.

11.5.45 Validation — Après rétablissement de la tension de bus, le détecteur de présence est

Options :	validé bloqué
-----------	------------------

- validé : l'appareil est activé et fonctionne normalement lors d'une coupure de la tension de bus ou d'une nouvelle programmation de l'appareil ainsi que lors d'une réinitialisation.
- bloqué : l'appareil est bloqué et doit d'abord être activé pour fonctionner normalement, à l'issue d'une coupure de la tension de bus, d'une nouvelle programmation de l'appareil ou d'une réinitialisation.

11.5.46 Validation — Sortie envoi en cas de validation la

Options :	valeur initiale actuelle la valeur de départ
-----------	---

- Valeur initiale actuelle : lors de la validation, le système vérifie la présence d'un mouvement. Si c'est le cas, l'éclairage s'allume. Si ce n'est pas le cas, l'éclairage s'éteint.
- la valeur de départ : lors de la validation, le système vérifie la présence d'un mouvement. Si oui, la mise en marche est effectuée par la valeur de départ. Si non, le système envoie 0 % et non la valeur de départ paramétrée.

11.5.47 Validation — Sortie envoi en cas de blocage

Options :	Aucun télégramme Arrêt après que le temps de marche à vide se soit écoulé Valeur unique de mise à l'arrêt
-----------	---

- Aucun télégramme : aucun télégramme n'est émis lors du blocage.
- Arrêt après que le temps de marche à vide se soit écoulé : lors du blocage, le temps de post-fonctionnement redémarre et ce n'est à expiration de ce délai que le détecteur envoie la valeur ayant été définie au niveau du paramètre « Valeur pour la mise à l'arrêt ».
- Valeur unique de mise à l'arrêt : lors du blocage, la valeur définie au niveau du paramètre « Valeur pour la mise à l'arrêt » est envoyée une fois.

11.6 Application « CVC »

11.6.1 Paramètres généraux — La sortie est de type

Options :	1 bit
	1 octet 0..100 %
	1 octet 0..255
	Numéro de scène lumineuse (1-64)
	Commutation mode de fonctionnement thermostat d'ambiance (1 octet)
	2 octets flottants

- 1 bit : destiné aux actionneurs de commutation.
 - 1 octet 0..100 % : pour la commande de variateurs.
 - 1 octet 0..255 : pour les actionneurs commandés par une valeur entre 0 et 255.
 - Numéro de scénario de lumière (1-64) : pour la commande de scénarios de lumière.
 - Commutation mode de fonctionnement thermostat d'ambiance (1 octet) : pour faire passer directement des thermostats d'ambiance dans un certain mode de fonctionnement :
 - Auto
 - Confort
 - Standby
 - ECO
- Protection antigel/contre les surchauffes
- 2 octets à virgule flottante : pour envoyer une certaine température par ex.



Information

Lors d'un changement du type de sortie, les paramètres pouvant être définis changent également :

- Valeur pour la mise en marche
- Valeur pour la mise à l'arrêt
- Valeur en cas de position forcée

Le présent manuel ne décrit que les valeurs du réglage Commutation mode de fonctionnement thermostat d'ambiance (1 octet).

11.6.2 Paramètres généraux — Utiliser l'entrée esclave

Options :	non oui
-----------	------------

- non : aucune possibilité de réception de télégrammes d'un esclave.
- oui : un objet de communication 1 bit « Esclave (entrée) » est activé. Via cette entrée, le détecteur maître reçoit les télégrammes (de mise en marche) des esclaves raccordés ou d'un bouton-poussoir.

11.6.3 Paramètres généraux — Envoi par l'esclave

Options :	Télégramme Marche cyclique Télégramme Marche/Arrêt
-----------	---

- Télégramme Marche cyclique : le détecteur de présence relié à ce maître en tant qu'esclave n'envoie que régulièrement des télégrammes Marche.
- Télégrammes Marche/Arrêt : le détecteur de présence relié à ce maître en tant qu'esclave envoie des télégrammes Marche/Arrêt.

11.6.4 Paramètres généraux — Valeur pour la mise en marche

Options :	Auto Confort Standby ECO Protection antigel/contre les surchauffes
-----------	--

- Auto : à la détection d'un mouvement, la valeur 0 (Auto) est envoyée sur le bus via l'objet « CVC », par exemple à l'objet « Mode de fonctionnement prioritaire », pour que le thermostat d'ambiance repasse en mode automatique.
- Confort : si un mouvement est détecté, la valeur 1 (confort) est envoyée sur le bus via l'objet « CVC ».
- Standby : si un mouvement est détecté, la valeur 2 (standby) est envoyée sur le bus via l'objet « CVC ».
- ECO : si un mouvement est détecté, la valeur 3 (ECO) est envoyée sur le bus via l'objet « CVC ».
- Protection antigel/contre les surchauffes : si un mouvement est détecté, la valeur 3 (ECO) est envoyée sur le bus via l'objet « CVC ».

11.6.5 Paramètres généraux — Valeur pour la mise à l'arrêt

Options :	Auto Confort Standby ECO Protection antigel/contre les surchauffes
-----------	--

- Auto : si aucun mouvement n'est plus détecté et que le temps de post-fonctionnement est arrivé à expiration, la valeur 0 (Auto) est envoyée sur le bus via l'objet « CVC », par exemple à l'objet « Mode de fonctionnement prioritaire », pour que le thermostat d'ambiance repasse en mode automatique.
- Confort : si aucun mouvement n'est plus détecté et que le temps de post-fonctionnement est arrivé à expiration, la valeur 1 (confort) est envoyée sur le bus via l'objet « CVC ».
- Standby : si aucun mouvement n'est plus détecté et que le temps de post-fonctionnement est arrivé à expiration, la valeur 2 (standby) est envoyée sur le bus via l'objet « CVC ».
- ECO : si aucun mouvement n'est plus détecté et que le temps de post-fonctionnement est arrivé à expiration, la valeur 3 (ECO) est envoyée sur le bus via l'objet « CVC ».
- Protection antigel/contre les surchauffes : si aucun mouvement n'est plus détecté et que le temps de post-fonctionnement est arrivé à expiration, la valeur 3 (ECO) est envoyée sur le bus via l'objet « CVC ».

11.6.6 Paramètres généraux — Durée de temporisation à l'enclenchement (hh:mm:ss)

Options :	00.00.10 .. 00.03.00 .. 18.12.15
-----------	----------------------------------

- La durée de temporisation de l'enclenchement devant s'écouler avant que le détecteur de présence n'envoie quelque chose sur le bus. Au niveau des paramètres par défaut, ce délai est remis à zéro si plus aucun mouvement n'est détecté pendant cette période. En mode ventilation (mode définissable par le biais des Paramètres avancés), ce délai n'est pas réinitialisé et l'objet « CVC » se met toujours en marche.

11.6.7 Paramètres généraux — Temps de fonctionnement (hh:mm:ss)

Options :	00.00.10 .. 00.03.00 .. 18.12.15
-----------	----------------------------------

- Le temps de post-fonctionnement est le délai entre le dernier mouvement constaté et l'envoi du télégramme « Valeur pour la mise à l'arrêt ». Si un mouvement est détecté à nouveau au cours de cette durée, la minuterie de post-fonctionnement redémarre.

11.6.8 Paramètres généraux — Sensibilité du détecteur

Options :	Haut Moyen Bas Maximum
-----------	---------------------------------

- Haut : par défaut - prévu pour une utilisation en intérieur.
- Moyen : doit être utilisé en présence de sources de chaleur parasites peu importantes dans le champ de visée.
- Bas : doit être utilisé lorsque des sources de chaleur parasites plus ou moins importantes sont disponibles dans le champ de visée.
- Maximum : doit être utilisé quand le champ de visée est exempt de sources de chaleur parasites.



Information

La portée NE peut PAS être modifiée via la sensibilité.

La sensibilité se rapporte aux capteurs 1,2,3,4.

Ce paramètre n'est pas disponible sur les appareils 6131/50-xxx-500 ou 6131/51-xxx-500. Le paramètre « Sensibilité capteur 1/2 ou 3/4 » sous la sélection de capteurs est utilisé à cet effet.

11.6.9 Paramètres généraux — Afficher paramètres étendus

Options :	non oui
-----------	------------

- non : seuls les principaux paramètres de réglage du détecteur sont visibles.
- oui : tous les paramètres sont visibles, même ceux qui ne sont pas nécessaires dans la plupart des cas.

Exemples :

- Paramètres avancés
- Sélection du capteur
- Validation

11.6.10 Paramètres avancés — Mode de fonctionnement

Options :	Chauffage/Climatisation Ventilation
-----------	--

- Chauffage/Climatisation : un mouvement fait démarrer la temporisation d'activation. Si plus aucun mouvement n'est détecté pendant la temporisation d'activation, cette dernière est réinitialisée. Si le mouvement persiste et que la temporisation d'activation arrive à expiration, une commande de la sortie possédant la valeur de mise en marche paramétrée est exécutée. Le temps de post-fonctionnement démarre dès que plus aucun mouvement n'est détecté dans la plage de détection. Tout mouvement dans la plage de détection déclenche le temps de post-fonctionnement. A expiration du temps de post-fonctionnement, la commande de la sortie possédant la valeur de mise à l'arrêt paramétrée est exécutée.
- Ventilation : un mouvement dans la plage de détection fait démarrer la temporisation d'activation. A expiration de la temporisation d'activation, la commande de la sortie possédant la valeur de mise en marche paramétrée est exécutée. Le temps de post-fonctionnement démarre dès que plus aucun mouvement n'est détecté dans la plage de détection. Tout mouvement dans la plage de détection déclenche le temps de post-fonctionnement. A expiration du temps de post-fonctionnement, la commande de la sortie possédant la valeur de mise à l'arrêt paramétrée est exécutée.

11.6.11 Paramètres avancés — Sensibilité de mise en marche

Options :	élevée moyenne faible
-----------	-----------------------------

- haut : pendant la temporisation d'activation, le détecteur de présence vérifie si des mouvements sont encore constatés dans la pièce. Dans le cadre du paramètre 'Haut', l'intervalle de vérification est très élevé.
- moyen : pendant la temporisation d'activation, le détecteur de présence vérifie si des mouvements sont encore constatés dans la pièce. Dans le cas du paramètre 'Moyen', l'intervalle de vérification est très élevé.
- faible : pendant la temporisation d'activation, le détecteur de présence vérifie si des mouvements sont encore constatés dans la pièce. Dans le cadre du paramètre 'Faible', l'intervalle de vérification n'est pas élevé.

11.6.12 Paramètres avancés — Objet pour la temporisation d'activation

Options :	non oui
-----------	------------

- non : seule une modification de la temporisation d'activation est possible par le biais du paramètre du même nom.
- oui : un objet 2 octets séparé « Temporisation d'activation (entrée) » permettant de modifier la temporisation d'activation du détecteur de présence est disponible. Le temps est exprimé en secondes. Un temps de post-fonctionnement de 4 minutes a donc à titre d'exemple une valeur de 240 secondes.



Information

Les valeurs pouvant être envoyées sont comprises entre 10 et 65535 secondes. Si une valeur envoyée est trop faible ou trop importante, une adaptation de cette valeur à la valeur limite est exécutée automatiquement :

- Valeur < 10 -> valeur = 10
- Valeur > 65 535 -> valeur = 65 535

11.6.13 Paramètres avancés — Utiliser objet pour temps de post-fonctionnement

Options :	non oui
-----------	------------

- non : le temps de post-fonctionnement peut uniquement être modifié par le biais de la définition du paramètre « Temps de post-fonctionnement ».
- oui : un objet 2 octets séparé « Temps de post-fonctionnement (entrée) » permettant de modifier le temps de post-fonctionnement du détecteur est disponible. Le temps est exprimé en secondes. Un temps de post-fonctionnement de 4 minutes a donc à titre d'exemple une valeur de 240 secondes.



Information

Les valeurs pouvant être envoyées sont comprises entre 10 et 65535 secondes. Si une valeur envoyée est trop faible ou trop importante, une adaptation de cette valeur à la valeur limite est exécutée automatiquement :

- Valeur < 10 -> valeur = 10
- Valeur > 65 535 -> valeur = 65 535

11.6.14 Paramètres avancés — Utiliser l'objet pour la position forcée

Options :	non oui
-----------	------------

- non : aucun objet séparé « Position forcée » n'est disponible.
- oui : un objet 1 bit séparé « Position forcée (entrée) » est disponible. A la réception d'un télégramme On via cet objet, le détecteur de présence est bloqué et la valeur au niveau de Position forcée est envoyée via l'objet « CVC ». A la réception d'un télégramme Off via cet objet, le détecteur de présence est réactivé. A la détection d'un mouvement, la valeur de mise en marche est envoyée. En l'absence de tout mouvement détecté, la valeur de mise à l'arrêt est envoyée.

11.6.15 Paramètres avancés — Valeur en cas de position forcée

Options :	Auto Confort Standby ECO Protection antigel/contre les surchauffes
-----------	--

- A ce niveau, l'utilisateur définit ce qui doit être envoyé, lorsque l'objet de position forcée reçoit un télégramme On.

11.6.16 Paramètres avancés — Ecraser les réglages en cas de téléchargement

Options :	oui non
-----------	------------

- oui : lors d'un nouveau chargement de l'application sur le détecteur, les valeurs modifiées via le bus sont écrasées par les valeurs paramétrées de l'application ETS .
- non : lors d'un nouveau chargement de l'application sur le détecteur, les valeurs modifiées via le bus ne sont pas écrasées par les valeurs paramétrées de l'application ETS.

Valeurs :

- Temporisation d'activation
- Temps de post-fonctionnement

11.6.17 Sélection du capteur — Utiliser capteur 1..4

Options :	oui non
-----------	------------

- oui : le capteur concerné est actif et détecte un mouvement.
- non : le capteur concerné est désactivé et aucun mouvement n'est plus détecté dans cette zone.

11.6.18 Validation — Utiliser objet de validation

Options :	non oui
-----------	------------

- non : aucun objet permettant de bloquer ou d'activer la commande CVC n'est disponible.
- oui : un objet de communication 1 bit « Validation Chauffage-Climatisation-Ventilation (entrée) » est activé. Cet objet permet d'activer la commande CVC et de la bloquer. Aucun envoi de télégramme n'a lieu par le détecteur pendant le blocage.

11.6.19 Validation — Validation avec

Options :	Télégramme ON Télégramme OFF
-----------	---------------------------------

- Télégramme ON : à la réception de la valeur 1 sur l'objet « Validation Mouvement (entrée) », le détecteur est activé et bloqué à la réception de la valeur 0.
- Télégramme OFF : à la réception de la valeur 0 sur l'objet « Validation Mouvement (entrée) », le détecteur est activé et bloqué à la réception de la valeur 1.

11.6.20 Validation — Après rétablissement de la tension de bus, l'appareil est

Options :	validé bloqué
-----------	------------------

- validé : l'appareil est activé et fonctionne normalement lors d'une coupure de la tension de bus ou d'une nouvelle programmation de l'appareil ainsi que lors d'une réinitialisation.
- bloqué : l'appareil est bloqué et doit d'abord être activé pour fonctionner normalement, à l'issue d'une coupure de la tension de bus, d'une nouvelle programmation de l'appareil ou d'une réinitialisation.

11.6.21 Validation — Sortie envoi en cas de validation

Options :	Aucun télégramme Etat actuel Valeur unique de mise en marche Valeur unique de mise à l'arrêt
-----------	---

- Aucun télégramme : aucun télégramme n'est émis lors de la validation.
- Etat actuel : à la validation, le détecteur vérifie si un mouvement est disponible. Si c'est le cas, la valeur de mise en marche est envoyée une fois. Dans le cas contraire, le système procède à un envoi unique de la « valeur de mise à l'arrêt ».
- Valeur unique de mise en marche : lors de la validation, la valeur définie au niveau du paramètre « Valeur pour la mise en marche » est envoyée une fois.
- Valeur unique de mise à l'arrêt : lors de la validation, la valeur définie au niveau du paramètre « Valeur pour la mise à l'arrêt » est envoyée une fois.

11.6.22 Validation — Sortie envoi en cas de blocage

Options :	Aucun télégramme Arrêt après que le temps de marche à vide se soit écoulé Valeur unique de mise à l'arrêt
-----------	---

- Aucun télégramme : aucun télégramme n'est émis lors du blocage.
- Arrêt après que le temps de marche à vide se soit écoulé : lors du blocage, le temps de post-fonctionnement redémarre et ce n'est qu'à expiration de ce délai que le détecteur envoie la valeur définie au niveau du paramètre « Valeur pour la mise à l'arrêt ».
- Valeur unique de mise à l'arrêt : lors du blocage, la valeur définie au niveau du paramètre « Valeur pour la mise à l'arrêt » est envoyée une fois.

11.7 Application « Détection de la luminosité »

11.7.1 Paramètres généraux — Envoi de la luminosité toutes les (hh:mm:ss)

Options : 00.00.05 .. 00.00.30 .. 18.12.15

- Permet de définir la fréquence d'envoi de la luminosité sur le bus.

11.7.2 Paramètres généraux — Utiliser objet pour LED

Options : non
oui

- non : aucun objet séparé « LED » n'est disponible.
- oui : aucun objet 1 bit séparé « LED (entrée) » n'est disponible, cet objet permettant d'activer la LED par le biais d'un télégramme On et de la désactiver via un télégramme Off.



Information

Seule la LED est commutée. Lors de l'opération, l'appareil ne passe pas en mode de programmation.

11.7.3 Paramètres généraux — Correction de la luminosité interne

Options : non
avec ajustement de la lumière du jour
avec ajustement de la lumière du jour et artificielle (1 sortie)
avec ajustement de la lumière du jour et artificielle (2 sorties)

- non : un étalonnage du capteur de luminosité interne n'est pas nécessaire .
- avec ajustement de la lumière du jour : cette adaptation est principalement utilisée par l'application « Détecteur ».
- avec ajustement de la lumière du jour et artificielle (1 sortie) : cette adaptation est utilisée au niveau du commutateur et du régulateur d'éclairage continu et en présence d'un seul bandeau d'éclairage. L'ajustement de la lumière du jour est tout d'abord réalisé et ce n'est que si la régulation ne fonctionne toujours pas de manière optimale que l'ajustement de la lumière artificielle peut être réalisé en complément.
- avec ajustement de la lumière du jour et artificielle (2 sorties) : cette adaptation est utilisée au niveau du commutateur et du régulateur d'éclairage continu et en présence de 2 bandeaux d'éclairage. L'ajustement de la lumière du jour est tout d'abord réalisé et ce n'est que si la régulation ne fonctionne toujours pas de manière optimale que l'ajustement de la lumière artificielle peut être réalisé en complément.



Information

La procédure à suivre pour l'adaptation est décrite au chapitre 7.2.6 « Remarques sur l'étalonnage du régulateur d'éclairage interne ».

11.7.4 Paramètres généraux — Afficher paramètres étendus

Options :	non oui
-----------	------------

- non : seuls les principaux paramètres de réglage du détecteur sont visibles.
- oui : tous les paramètres sont visibles, même ceux qui ne sont pas nécessaires dans la plupart des cas.

11.7.5 Paramètres avancés — Utiliser luminosité interne

Options :	oui non
-----------	------------

- oui : le capteur de luminosité interne est utilisé en tant qu'émetteur de valeurs pour les diverses applications de détection.
- non : le capteur de luminosité interne n'est pas utilisé. Les valeurs de luminosité doivent alors être envoyées par des capteurs de luminosité externes.

11.7.6 Paramètres avancés — Nombre d'objets de mesure de la luminosité externe

Options :	0 1 2
-----------	-------------

- 0 : aucun objet 2 octets séparé « Luminosité externe 1 et Luminosité externe 2 (entrée) » n'est disponible pour relier des capteurs de luminosité externes au détecteur de présence.
- 1 : un objet séparé « Luminosité externe 1 (entrée) » permettant de ne pas utiliser le capteur de luminosité interne est disponible. Les valeurs de luminosité doivent alors être envoyées par des capteurs de luminosité externes.
- 2 : un objet séparé « Luminosité externe 2 (entrée) » permettant de ne pas utiliser le capteur de luminosité interne est disponible. Les valeurs de luminosité doivent alors être envoyées par des capteurs de luminosité externes.

11.8 Application «Objet thermostat d'ambiance»

11.8.1 Général — Fonction de l'appareil

Options :	Appareil unique Appareil maître Appareil esclave
-----------	--

- Appareil unique : l'appareil est utilisé seul dans une pièce pour la régulation de la température ambiante.
- Appareil maître : deux thermostats d'ambiance se trouvent au moins dans une pièce. Dans ce cadre, un appareil doit être paramétré en tant qu'appareil maître et les autres en tant qu'esclaves/capteurs de température. L'appareil maître doit être relié aux appareils esclaves par le biais des objets de communication identifiés en conséquence. L'appareil maître se charge de la régulation de température.
- Appareil esclave/capteur de température : deux thermostats d'ambiance se trouvent au moins dans une pièce. Dans ce cadre, un appareil doit être paramétré en tant qu'appareil maître et les autres en tant qu'esclaves/capteurs de température. Les appareils esclaves doivent être reliés à l'appareil maître par le biais des objets de communication identifiés en conséquence. L'appareil esclave exécute les fonctions de thermostat d'ambiance du maître.

11.8.2 Général — Fonction du régulateur

Options :	Chauffage Chauffage avec étape supplémentaire Refroidissement Refroidissement avec étape supplémentaire Chauffage et refroidissement Chauffage et refroidissement avec étapes supplémentaires
-----------	--

- Chauffage : pour l'utilisation d'une régulation en fonction de la température ambiante. La régulation a lieu sur la valeur de consigne de température paramétrée. Le paramétrage du « Type de régulateur » et du « Type de chauffage » peut être réalisé en vue d'une régulation optimale.
- Chauffage avec niveau supplémentaire : en complément de la Fonction du régulateur décrite sous Chauffage, le Niveau supplémentaire permet la commande d'un circuit de chauffage supplémentaire. Un tel niveau supplémentaire est utilisé, par exemple, pour une montée en température rapide d'une salle de bain avec chauffage par le sol via un porte-serviettes chauffant.
- Refroidissement : pour l'utilisation d'une régulation en fonction du froid. La régulation a lieu sur la valeur de consigne de température paramétrée. Le paramétrage du « Type de régulateur » et du « Type de refroidissement » peut être réalisé en vue d'une régulation optimale.
- Refroidissement avec niveau supplémentaire : en complément de la Fonction du régulateur décrite sous Refroidissement, le Niveau supplémentaire permet la commande d'une unité de réfrigération supplémentaire. Une telle étape supplémentaire est utilisée, par ex. pour le refroidissement rapide d'une pièce par le biais d'une unité de réfrigération supplémentaire.
- Chauffage et refroidissement : pour l'utilisation d'un système deux ou quatre fils permettant de chauffer ou de rafraîchir une pièce. Dans ce cadre, la commutation entre Chauffage et Refroidissement est réalisée par le biais d'une commutation inversion centralisée (système 2 fils) ou manuelle et / ou automatique via le thermostat de la pièce (système 4 fils).
- Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires : en complément des fonctions de chauffage et de refroidissement, le paramétrage d'un niveau supplémentaire est à chaque fois possible avec un type de régulateur séparé.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction de l'appareil » est réglé sur « Appareil unique » ou « Appareil maître ».

11.8.3 Général — Mode de fonctionnement après réinitialisation

Options :	<ul style="list-style-type: none"> Confort Standby Mode Eco Refroidissement avec étape supplémentaire Protection antigel/contre les surchauffes
-----------	--

En Mode de fonctionnement après réinitialisation, l'appareil fonctionne après un redémarrage jusqu'à ce qu'un nouveau mode de fonctionnement soit réglé, le cas échéant, par une commande de l'appareil ou par des objets de communication. Ce mode de fonctionnement doit être défini pendant la phase de conception. La définition incorrecte de modes de fonctionnement risque d'entraîner une diminution du confort ou une consommation accrue.

- Confort : l'absence d'un abaissement automatique de la température et donc un fonctionnement indépendant de l'utilisation de la pièce.
- Standby : un fonctionnement automatique dans la pièce, par ex. grâce à des détecteurs de présence, en fonction de l'utilisation de la pièce.
- Mode Eco : un fonctionnement automatique ou manuel dans la pièce en fonction de l'utilisation de cette dernière.
- Protection antigel/contre les surchauffes : si seule la fonction de protection du bâtiment après redémarrage est nécessaire dans la pièce.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction de l'appareil » est réglé sur « Appareil unique » ou « Appareil maître ».

11.8.4 Général — Fonctions supplémentaires

Options :	<ul style="list-style-type: none"> non oui
-----------	--

- Ce paramètre active des fonctions et des objets de communication supplémentaires, tels que « Contact de fenêtre » et « Détecteur de présence ».

11.8.5 Général — Envoyer « En service » de manière cyclique (min)

- | | |
|-----------|--|
| Options : | Possibilité de réglage entre 5 et 3000 minutes |
|-----------|--|
- L'objet de communication « En service » signale que le thermostat est encore en cours de fonctionnement. La valeur « 1 » est envoyée régulièrement. Ce paramètre permet de définir le cycle d'envoi. En l'absence du télégramme cyclique, l'appareil ne fonctionne pas correctement et la climatisation de la pièce peut être maintenue par le biais d'une régulation forcée. A cet effet, l'installation et/ou l'actionneur doit toutefois disposer d'une fonction « Régulation forcée ».



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonctions supplémentaires » est sur « oui ».

11.8.6 Régulation du chauffage



Information

Disponible uniquement si le paramètre « Fonction de l'appareil » est sur « Appareil unique » ou « Appareil maître » et le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Chauffage », « Chauffage avec niveau supplémentaire », « Chauffage et refroidissement », ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires »

11.8.7 Régulation du chauffage — Type de valeur calibrée

- | | |
|-----------|--|
| Options : | 2 points 1 bit, Marche/Arrêt
2 points 1 octet, 0/100 %
PI continu, 0-100 %
PI PWM, Marche/Arrêt
Ventilo-convecteur |
|-----------|--|

Le type de régulateur permet la sélection de la commande de la vanne de régulation.

- 2 points 1 bit, Marche/Arrêt : la régulation tout ou rien est le type de régulation le plus simple. Le thermostat met en marche lorsque la température ambiante descend au-dessous d'un certain niveau (valeur de température de consigne moins hystérésis), et coupe dès qu'une certaine valeur (valeur de consigne de température plus hystérésis) est dépassée. Les commandes de mise en marche et à l'arrêt sont envoyées sous forme de commande 1 bit.
- 2 points 1 octet, 0/100 % : il s'agit également ici d'une régulation tout ou rien, comme ci-dessus. La différence réside dans le fait que les commandes de mise en marche et à l'arrêt sont envoyées sous forme de valeurs 1 octet (0 % / 100 %).
- PI continu, 0-100 % : le régulateur PI adapte sa valeur calibrée de sortie entre 0 % et 100 % à l'écart entre la valeur réelle et la valeur de consigne, permettant ainsi un réglage parfaitement précis de la température ambiante sur la valeur de consigne. Il fournit sur le bus la valeur calibrée sous forme de valeur 1 octet (0..100 %). Afin de réduire la charge de travail du bus, la valeur calibrée n'est envoyée que si elle a changé d'un pourcentage préalablement défini par rapport à la dernière valeur envoyée. Un envoi périodique de la valeur calibrée est possible en complément.
- PI PWM, Marche/Arrêt : ici aussi, il s'agit d'un régulateur PI. La sortie a lieu sous forme de commande 1 bit. A cet effet, la valeur calibrée calculée est convertie en un signal à modulation d'impulsions.

- Ventilo-convecteur : le ventilo-convecteur fonctionne comme le régulateur PI continu. En complément, il permet la commande séparée du ventilateur de l'unité ventilo-convecteur (par ex. les vitesses de ventilateur 1 ...3).

11.8.8 Régulation du chauffage — Type de chauffage

Options :	PI continu, 0 –100 % et PI PWM, Marche/Arrêt : <ul style="list-style-type: none"> – Surface (par exemple, chauffage par le sol) 4 °C 200 min – Convecteur (par exemple, radiateur) 1,5 °C 100 min – Configuration libre Ventilo-convecteur : <ul style="list-style-type: none"> – Ventilo-convecteur 4°C 90 min – Configuration libre
-----------	--

L'utilisateur dispose de plusieurs types de chauffage préconfigurés (chauffage de surface, radiateur de type convecteur ou ventilo-convecteur).

Si le type de chauffage requis ne devait pas être disponible, la configuration libre permet de prédéfinir des paramètres individuels.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilo-convecteur ».

11.8.9 Régulation du chauffage — Partie P (x 0,1°C)

Options :	Possibilité de réglage entre 10 et 100
-----------	--

La partie P représente la plage proportionnelle d'une régulation. Elle varie autour de la valeur de consigne et sert en cas de régulation PI à influencer la rapidité de la régulation. Plus la valeur réglée est petite, plus la régulation réagit rapidement. La valeur ne doit pas non plus être trop petite, car sinon il y a un risque de suroscillation. Une partie P peut se régler de 0,1 à 25,5 K.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilo-convecteur ». De plus, le paramètre « Type de chauffage » doit être sur « Configuration libre ».

11.8.10 Régulation du chauffage — Partie I (mín.)

Options : Possibilité de réglage entre 0 et 255

La partie I représente le temps de compensation d'une régulation. La partie intégrale entraîne que la température ambiante s'approche lentement de la valeur de consigne et finit par l'atteindre. En fonction du type d'installation utilisé, le temps de compensation doit prendre différentes grandeurs. Par principe, plus le système global est inerte, plus le temps de compensation est important.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilo-convecteur ». De plus, le paramètre « Type de chauffage » doit être sur « Configuration libre ».

11.8.11 Régulation du chauffage — Réglages avancés

Options : non
oui

- Ce paramètre active des fonctions et des objets de communication supplémentaires, tels que « Niveau de base Chauffage ».

11.8.12 Niveau de base Chauffage



Information

Uniquement disponible si le paramètre « Réglages avancés » disponible sous « Régulation du chauffage » est sur « oui ».

11.8.13 Niveau de base Chauffage — Objet d'état de chauffage

Options :	non
	oui

- Le paramètre active l'objet de communication « Etat du chauffage ».

11.8.14 Niveau de base Chauffage — Sens d'application de la valeur calibrée

Options :	normal
	inversé

« Sens d'application de la valeur calibrée » permet d'adapter la valeur calibrée à des vannes ouvertes hors tension (Normal) ou fermées hors tension (Inversé).

- normal : la valeur 0 signifie « vanne fermée »
- inversé : la valeur 0 signifie « vanne ouverte »

11.8.15 Niveau de base Chauffage — Hystérésis (x 0,1°C)

Options :	Possibilité de réglage entre 3 et 255
-----------	---------------------------------------

L'hystérésis du régulateur tout ou rien indique la largeur de fluctuation du régulateur autour de la valeur de consigne. Le point de commutation inférieur se situe au niveau de "valeur de consigne moins hystérésis" et le point de commutation supérieur au niveau de "valeur de consigne plus hystérésis".



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « 2 points 1 bit, Marche/Arrêt », ou « 2 points 1 octet, 0/100 % ».

11.8.16 Niveau de base Chauffage — Différence de valeur calibrée pour l'envoi de la valeur calibrée de chauffage

Options :	2 %
	5 %
	10 %
	n'envoyer que cycliquement

Les valeurs calibrées du régulateur PI continu 0 ... 100 % ne sont pas envoyées à l'issue de chaque calcul, mais lorsque l'envoi s'avère utile vu l'écart par rapport au calcul précédent. La saisie de l'écart en question peut être réalisée à ce niveau.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilo-convecteur ».

11.8.17 Niveau de base Chauffage — Envoi cyclique de la valeur calibrée (min)

Options :	Possibilité de réglage entre 1 et 60 minutes
-----------	--

La valeur calibrée utilisée actuellement sur l'appareil peut être envoyée périodiquement sur le bus.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « 2 points 1 bit, Marche/Arrêt », « 2 points 1 octet, 0/100 % », « PI continu, 0-100 % » ou « Ventilo-convecteur ».

11.8.18 Niveau de base chauffage — Cycle PWM de chauffage (min)

Options :	Possibilité de réglage entre 1 et 60 minutes
-----------	--

Avec PI PWM, Marche/Arrêt, les pourcentages des valeurs calibrées sont convertis en un signal à modulation d'impulsions. Cela signifie qu'un cycle PWM sélectionné est divisé en une phase Marche et une phase Arrêt, en fonction de la valeur calibrée. Une sortie de valeur calibrée de 33 % pour un cycle PWM de 15 minutes équivaut donc à une « phase Marche » de 5 minutes et une « phase Arrêt » de 10 minutes. La durée d'un cycle PWM peut être prédéfinie à ce niveau.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI PWM, Marche/Arrêt ».

11.8.19 Niveau de base Chauffage — Valeur calibrée max. (0..255)

Options : Possibilité de réglage entre 0 et 255

La valeur calibrée maximale du régulateur PI indique la valeur maximale émise par le régulateur. Lors de la sélection d'une valeur maximale inférieure à 255, cette valeur n'est alors pas dépassée, même lorsque le régulateur calcule une valeur calibrée supérieure.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilconvecteur ».

11.8.20 Niveau de base Chauffage — Charge de base valeur calibrée min. (0..255)

Options : Possibilité de réglage entre 0 et 255

La valeur minimale calibrée du régulateur PI indique la valeur minimale émise par le régulateur. Si la valeur minimale sélectionnée est supérieure à zéro, cette valeur n'est jamais franchie vers le bas, même si le régulateur calcule une valeur calibrée inférieure. Ce paramètre permet de réaliser la configuration d'une charge de base, par ex. pour l'utilisation d'un chauffage par le sol. Même lorsque le régulateur calcule la valeur calibrée zéro, le chauffage par le sol est traversé par du fluide chauffant, afin d'éviter un refroidissement du sol. Sous « Réglages charge de base », l'utilisateur peut définir, en complément, si cette charge de base doit être active en permanence ou commutée via l'objet « Charge de base ».



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilconvecteur ».

11.8.21 Régulation niveau supplémentaire chauffage



Information

Disponible uniquement si le paramètre « Fonction de l'appareil » est sur « Appareil unique » ou « Appareil maître » et le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Chauffage avec niveau supplémentaire » ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.22 Régulation niveau supplémentaire chauffage — Type de valeur calibrée

Options :	2 points 1 bit, Marche/Arrêt 2 points 1 octet, 0/100 % PI continu, 0-100 % PI PWM, Marche/Arrêt Ventilo-convecteur
-----------	--

Le type de régulateur permet la sélection de la commande de la vanne de régulation.

- 2 points 1 bit, Marche/Arrêt : la régulation tout ou rien est le type de régulation le plus simple. Le thermostat met en marche lorsque la température ambiante descend au-dessous d'un certain niveau (valeur de température de consigne moins hystérésis), et coupe dès qu'une certaine valeur (valeur de consigne de température plus hystérésis) est dépassée. Les commandes de mise en marche et à l'arrêt sont envoyées sous forme de commande 1 bit.
- 2 points 1 octet, 0/100 % : il s'agit également ici d'une régulation tout ou rien, comme ci-dessus. La différence réside dans le fait que les commandes de mise en marche et à l'arrêt sont envoyées sous forme de valeurs 1 octet (0 % / 100 %).
- PI continu, 0-100 % : le régulateur PI adapte sa valeur calibrée de sortie entre 0 % et 100 % à l'écart entre la valeur réelle et la valeur de consigne, permettant ainsi un réglage parfaitement précis de la température ambiante sur la valeur de consigne. Il fournit sur le bus la valeur calibrée sous forme de valeur 1 octet (0..100 %). Afin de réduire la charge de travail du bus, la valeur calibrée n'est envoyée que si elle a changé d'un pourcentage préalablement défini par rapport à la dernière valeur envoyée. Un envoi périodique de la valeur calibrée est possible en complément.
- PI PWM, Marche/Arrêt : ici aussi, il s'agit d'un régulateur PI. La sortie a lieu sous forme de commande 1 bit. A cet effet, la valeur calibrée calculée est convertie en un signal à modulation d'impulsions.
- Ventilo-convecteur : le ventilo-convecteur fonctionne comme le régulateur PI continu. En complément, il permet la commande séparée du ventilateur de l'unité ventilo-convecteur (par ex. les vitesses de ventilateur 1 ...3).

11.8.23 Régulation niveau supplémentaire chauffage — Type de chauffage auxiliaire

Options :	PI continu, 0-100 % et PI PWM, Marche/Arrêt : <ul style="list-style-type: none"> – Surface (par exemple, chauffage par le sol) 4 °C 200 min – Convecteur (par exemple, radiateur) 1,5 °C 100 min – Configuration libre Ventilo-convecteur <ul style="list-style-type: none"> – Ventilo-convecteur 4°C 90 min – Configuration libre
-----------	---

L'utilisateur dispose de plusieurs types de chauffage préconfigurés (chauffage de surface, radiateur de type convecteur ou ventilo-convecteur).

Si le type de chauffage requis ne devait pas être disponible, la configuration libre permet de prédéfinir des paramètres individuels.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilo-convecteur ».

11.8.24 Régulation niveau supplémentaire chauffage — Partie P (x 0,1 °C)

Options :	Possibilité de réglage entre 10 et 100
-----------	--

La partie P représente la plage proportionnelle d'une régulation. Elle varie autour de la valeur de consigne et sert en cas de régulation PI à influencer la rapidité de la régulation. Plus la valeur réglée est petite, plus la régulation réagit rapidement. La valeur ne doit pas non plus être trop petite, car sinon il y a un risque de suroscillation. Une partie P peut se régler de 0,1 à 25,5 K.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilo-convecteur ». En complément, le paramètre « Type de chauffage auxiliaire » doit être sur « Configuration libre ».

11.8.25 Régulation niveau supplémentaire chauffage — Partie intégrale (min.)

Options :	Possibilité de réglage entre 0 et 255
-----------	---------------------------------------

La partie I représente le temps de compensation d'une régulation. La partie intégrale entraîne que la température ambiante s'approche lentement de la valeur de consigne et finit par l'atteindre. En fonction du type d'installation utilisé, le temps de compensation doit prendre différentes grandeurs. Par principe, plus le système global est inerte, plus le temps de compensation est important.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilo-convecteur ». En complément, le paramètre « Type de chauffage auxiliaire » doit être sur « Configuration libre ».

11.8.26 Régulation niveau supplémentaire chauffage — Différence de température par rapport au niveau de base (x 0,1 °C)

Options :	Possibilité de réglage entre 0 et 255
-----------	---------------------------------------

La température de consigne du niveau supplémentaire est définie en tant qu'écart, en fonction de la température de consigne actuelle du niveau de base. Cette valeur décrit la valeur de consigne à partir de laquelle le niveau supplémentaire fonctionne.

11.8.27 Régulation niveau supplémentaire chauffage — Réglages avancés

Options :	non
	oui

Ce paramètre active des fonctions et des objets de communication supplémentaires, tels que « Etape supplémentaire de chauffage ».

11.8.28 Etape supplémentaire de chauffage



Information

Uniquement disponible si le paramètre « Réglages avancés » disponible sous « Régulation niveau supplémentaire chauffage » est sur « oui ».

11.8.29 Etape supplémentaire de chauffage — Sens d'application de la valeur calibrée

Options :	normal inversé
-----------	-------------------

« Sens d'application de la valeur calibrée » permet d'adapter la valeur calibrée à des vannes ouvertes hors tension (Normal) ou fermées hors tension (Inversé).

- normal : la valeur 0 signifie « vanne fermée »
- inversé : la valeur 0 signifie « vanne ouverte »

11.8.30 Etape supplémentaire de chauffage — Hystérésis (x 0,1°C)

Options :	Possibilité de réglage entre 3 et 255
-----------	---------------------------------------

L'hystérésis du régulateur tout ou rien indique la largeur de fluctuation du régulateur autour de la valeur de consigne. Le point de commutation inférieur se situe au niveau de "valeur de consigne moins hystérésis" et le point de commutation supérieur au niveau de "valeur de consigne plus hystérésis".



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « 2 points 1 bit, Marche/Arrêt », ou « 2 points 1 octet, 0/100 % ».

11.8.31 Etape supplémentaire de chauffage — Différence de valeur calibrée pour l'envoi de la valeur calibrée de chauffage

Options :	2 % 5 % 10 % n'envoyer que cycliquement
-----------	--

Les valeurs calibrées du régulateur PI continu 0 ... 100 % ne sont pas envoyées à l'issue de chaque calcul, mais lorsque l'envoi s'avère utile vu l'écart par rapport au calcul précédent. La saisie de l'écart en question peut être réalisée à ce niveau.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilconvecteur ».

11.8.32 Etape supplémentaire de chauffage — Envoi cyclique de la valeur calibrée (min)

Options : Possibilité de réglage entre 1 et 60 minutes

La valeur calibrée utilisée actuellement sur l'appareil peut être envoyée périodiquement sur le bus.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « 2 points 1 bit, Marche/Arrêt », « 2 points 1 octet, 0/100 % », « PI continu, 0-100 % » ou « Ventilo-convecteur ».

11.8.33 Etape supplémentaire de chauffage — Valeur calibrée max. (0..255)

Options : Possibilité de réglage entre 0 et 255

La valeur calibrée maximale du régulateur PI indique la valeur maximale émise par le régulateur. Lors de la sélection d'une valeur maximale inférieure à 255, cette valeur n'est alors pas dépassée, même lorsque le régulateur calcule une valeur calibrée supérieure.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilo-convecteur ».

11.8.34 Etape supplémentaire de chauffage — Charge de base valeur calibrée min. (0..255)

Options : Possibilité de réglage entre 0 et 255

La valeur minimale calibrée du régulateur PI indique la valeur minimale émise par le régulateur. Si la valeur minimale sélectionnée est supérieure à zéro, cette valeur n'est jamais franchie vers le bas, même si le régulateur calcule une valeur calibrée inférieure. Ce paramètre permet de réaliser la configuration d'une charge de base, par ex. pour l'utilisation d'un chauffage par le sol. Même lorsque le régulateur calcule la valeur calibrée zéro, le chauffage par le sol est traversé par du fluide chauffant, afin d'éviter un refroidissement du sol. Sous « Réglages charge de base », l'utilisateur peut définir, en complément, si cette charge de base doit être active en permanence ou commutée via l'objet « Charge de base ».



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilo-convecteur ».

11.8.35 Régulation du refroidissement



Information

Disponible uniquement si le paramètre « Fonction de l'appareil » est sur « Appareil unique » ou « Appareil maître » et le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Refroidissement », « Refroidissement avec niveau supplémentaire », « Chauffage et refroidissement », ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.36 Régulation du refroidissement — Type de valeur calibrée

Options :	2 points 1 bit, Marche/Arrêt 2 points 1 octet, 0/100 % PI continu, 0-100 % PI PWM, Marche/Arrêt Ventilateur-convecteur
-----------	--

Le type de régulateur permet la sélection de la commande de la vanne de régulation.

- 2 points 1 bit, Marche/Arrêt : la régulation tout ou rien est le type de régulation le plus simple. Le thermostat met en marche lorsque la température ambiante descend au-dessous d'un certain niveau (valeur de température de consigne moins hystérésis), et coupe dès qu'une certaine valeur (valeur de consigne de température plus hystérésis) est dépassée. Les commandes de mise en marche et à l'arrêt sont envoyées sous forme de commande 1 bit.
- 2 points 1 octet, 0/100 % : il s'agit également ici d'une régulation tout ou rien, comme ci-dessus. La différence réside dans le fait que les commandes de mise en marche et à l'arrêt sont envoyées sous forme de valeurs 1 octet (0 % / 100 %).
- PI continu, 0-100 % : le régulateur PI adapte sa valeur calibrée de sortie entre 0 % et 100 % à l'écart entre la valeur réelle et la valeur de consigne, permettant ainsi un réglage parfaitement précis de la température ambiante sur la valeur de consigne. Il fournit sur le bus la valeur calibrée sous forme de valeur 1 octet (0..100 %). Afin de réduire la charge de travail du bus, la valeur calibrée n'est envoyée que si elle a changé d'un pourcentage préalablement défini par rapport à la dernière valeur envoyée. Un envoi périodique de la valeur calibrée est possible en complément.
- PI PWM, Marche/Arrêt : ici aussi, il s'agit d'un régulateur PI. La sortie a lieu sous forme de commande 1 bit. A cet effet, la valeur calibrée calculée est convertie en un signal à modulation d'impulsions.
- Ventilateur-convecteur : le ventilateur-convecteur fonctionne comme le régulateur PI continu. En complément, il permet la commande séparée du ventilateur de l'unité ventilateur-convecteur (par ex. les vitesses de ventilateur 1 ...3).

11.8.37 Régulation du refroidissement — Type de refroidissement

Options :	PI continu, 0-100 % et PI PWM, Marche/Arrêt : Surface (par exemple, plafond de refroidissement) 5 °C 240 min – Configuration libre Ventilateur-convecteur : – Ventilateur-convecteur 4°C 90 min – Configuration libre
-----------	--

L'utilisateur dispose de deux types de refroidissement prédéfinis (Superficie ou Ventilateur-convecteur). Si le type de refroidissement requis ne devait pas être disponible, la configuration libre permet de prédéfinir des paramètres individuels.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilateur-convecteur ».

11.8.38 Régulation du refroidissement — Partie P (x 0,1°C)

Options :	Possibilité de réglage entre 10 et 100
-----------	--

La partie P représente la plage proportionnelle d'une régulation. Elle varie autour de la valeur de consigne et sert en cas de régulation PI à influencer la rapidité de la régulation. Plus la valeur réglée est petite, plus la régulation réagit rapidement. La valeur ne doit pas non plus être trop petite, car sinon il y a un risque de suroscillation. Une partie P peut se régler de 0,1 à 25,5 K.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilateur-convecteur ». En complément, le paramètre « Type de refroidissement » doit être sur « Configuration libre ».

11.8.39 Régulation du refroidissement — Partie I (min.)

Options :	Possibilité de réglage entre 0 et 255
-----------	---------------------------------------

La partie I représente le temps de compensation d'une régulation. La partie intégrale entraîne que la température ambiante s'approche lentement de la valeur de consigne et finit par l'atteindre. En fonction du type d'installation utilisé, le temps de compensation doit prendre différentes grandeurs. Par principe, plus le système global est inerte, plus le temps de compensation est important.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilateur-convecteur ». En complément, le paramètre « Type de refroidissement » doit être sur « Configuration libre ».

11.8.40 Régulation du refroidissement — Réglages avancés

Options :	non oui
-----------	------------

Ce paramètre active des fonctions et des objets de communication supplémentaires, tels que « Niveau de base Refroidissement ».

11.8.41 Niveau de base Refroidissement



Information

Uniquement disponible si le paramètre « Réglages avancés » disponible sous « Régulation du refroidissement » est sur « oui ».

11.8.42 Niveau de base Refroidissement — Objet d'état de refroidissement

Options :	non oui
-----------	------------

- Le paramètre active l'objet de communication « Etat du refroidissement ».

11.8.43 Niveau de base Refroidissement — Sens d'application de la valeur calibrée

Options :	normal inversé
-----------	-------------------

« Sens d'application de la valeur calibrée » permet d'adapter la valeur calibrée à des vannes ouvertes hors tension (Normal) ou fermées hors tension (Inversé).

- normal : la valeur 0 signifie « vanne fermée »
- inversé : la valeur 0 signifie « vanne ouverte »

11.8.44 Niveau de base Refroidissement — Hystérésis (x 0,1°C)

Options :	Possibilité de réglage entre 3 et 255 oui
-----------	--

L'hystérésis du régulateur tout ou rien indique la largeur de fluctuation du régulateur autour de la valeur de consigne. Le point de commutation inférieur se situe au niveau de "valeur de consigne moins hystérésis" et le point de commutation supérieur au niveau de "valeur de consigne plus hystérésis".



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « 2 points 1 bit, Marche/Arrêt », ou « 2 points 1 octet, 0/100 % ».

11.8.45 Niveau de base Refroidissement — Différence de valeur calibrée pour l'envoi de la valeur calibrée de refroidissement

Options :	2 %
	5 %
	10 %
	n'envoyer que cycliquement

Les valeurs calibrées du régulateur PI continu 0 ... 100 % ne sont pas envoyées à l'issue de chaque calcul, mais lorsque l'envoi s'avère utile vu l'écart par rapport au calcul précédent. La saisie de l'écart en question peut être réalisée à ce niveau.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilo-convecteur ».

11.8.46 Niveau de base Refroidissement — Envoi cyclique de la valeur calibrée (min)

Options :	Possibilité de réglage entre 1 et 60 minutes
-----------	--

La valeur calibrée utilisée actuellement sur l'appareil peut être envoyée périodiquement sur le bus.



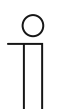
Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « 2 points 1 bit, Marche/Arrêt », « 2 points 1 octet, 0/100 % », « PI continu, 0-100 % » ou « Ventilo-convecteur ».

11.8.47 Niveau de base Refroidissement — Cycle PWM de refroidissement (min)

Options :	Possibilité de réglage entre 1 et 60 minutes
-----------	--

Avec PI PWM, Marche/Arrêt, les pourcentages des valeurs calibrées sont convertis en un signal à modulation d'impulsions. Cela signifie qu'un cycle PWM sélectionné est divisé en une phase Marche et une phase Arrêt, en fonction de la valeur calibrée. Une sortie de valeur calibrée de 33 % pour un cycle PWM de 15 minutes équivaut donc à une « phase Marche » de 5 minutes et une « phase Arrêt » de 10 minutes. La durée d'un cycle PWM peut être prédéfinie à ce niveau.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI PWM, Marche/Arrêt ».

11.8.48 Niveau de base Refroidissement — Valeur calibrée max. (0..255)

Options : Possibilité de réglage entre 0 et 255

La valeur calibrée maximale du régulateur PI indique la valeur maximale émise par le régulateur. Lors de la sélection d'une valeur maximale inférieure à 255, cette valeur n'est alors pas dépassée, même lorsque le régulateur calcule une valeur calibrée supérieure.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilo-convecteur ».

11.8.49 Niveau de base Refroidissement — Charge de base valeur calibrée min. (0..255)

Options : Possibilité de réglage entre 0 et 255

La valeur minimale calibrée du régulateur PI indique la valeur minimale émise par le régulateur. Si la valeur minimale sélectionnée est supérieure à zéro, cette valeur n'est jamais franchie vers le bas, même si le régulateur calcule une valeur calibrée inférieure. Ce paramètre permet de réaliser la configuration d'une charge de base, par ex. pour l'utilisation d'un refroidissement de surface. Même lorsque le régulateur calcule la valeur calibrée zéro, la surface de refroidissement est traversée par du fluide réfrigérant, afin d'éviter une montée en température de la pièce. Sous « Réglages charge de base », l'utilisateur peut définir, en complément, si cette charge de base doit être active en permanence ou commutée via l'objet « Charge de base ».



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilo-convecteur ».

11.8.50 Régulation niveau supplémentaire refroidissement



Information

Disponible uniquement si le paramètre « Fonction de l'appareil » est sur « Appareil unique » ou « Appareil maître » et le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Refroidissement avec niveau supplémentaire » ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

Options :	2 points 1 bit, Marche/Arrêt
	2 points 1 octet, 0/100 %
	PI continu, 0-100 %
	PI PWM, Marche/Arrêt
	Ventilo-convecteur

Le type de régulateur permet la sélection de la commande de la vanne de régulation.

- 2 points 1 bit, Marche/Arrêt : la régulation tout ou rien est le type de régulation le plus simple. Le thermostat met en marche lorsque la température ambiante descend au-dessous d'un certain niveau (valeur de température de consigne moins hystérésis), et coupe dès qu'une certaine valeur (valeur de consigne de température plus hystérésis) est dépassée. Les commandes de mise en marche et à l'arrêt sont envoyées sous forme de commande 1 bit.
- 2 points 1 octet, 0/100 % : il s'agit également ici d'une régulation tout ou rien, comme ci-dessus. La différence réside dans le fait que les commandes de mise en marche et à l'arrêt sont envoyées sous forme de valeurs 1 octet (0 % / 100 %).
- PI continu, 0-100 % : le régulateur PI adapte sa valeur calibrée de sortie entre 0 % et 100 % à l'écart entre la valeur réelle et la valeur de consigne, permettant ainsi un réglage parfaitement précis de la température ambiante sur la valeur de consigne. Il fournit sur le bus la valeur calibrée sous forme de valeur 1 octet (0..100 %). Afin de réduire la charge de travail du bus, la valeur calibrée n'est envoyée que si elle a changé d'un pourcentage préalablement défini par rapport à la dernière valeur envoyée. Un envoi périodique de la valeur calibrée est possible en complément.
- PI PWM, Marche/Arrêt : ici aussi, il s'agit d'un régulateur PI. La sortie a lieu sous forme de commande 1 bit. A cet effet, la valeur calibrée calculée est convertie en un signal à modulation d'impulsions.
- Ventilo-convecteur : le ventilo-convecteur fonctionne comme le régulateur PI continu. En complément, il permet la commande séparée du ventilateur de l'unité ventilo-convecteur (par ex. les vitesses de ventilateur 1 ...3).

11.8.51 Régulation niveau supplémentaire refroidissement — Type de refroidissement

Options :	PI continu, 0-100 % et PI PWM, Marche/Arrêt : Surface (par exemple, plafond de refroidissement) 5 °C 240 min – Configuration libre Ventilateur-convecteur : – Ventilateur-convecteur 4°C 90 min – Configuration libre
-----------	--

L'utilisateur dispose de deux types de refroidissement prédéfinis (Superficie ou Ventilateur-convecteur).

Si le type de refroidissement requis ne devait pas être disponible, la configuration libre permet de prédéfinir des paramètres individuels.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilateur-convecteur ».

11.8.52 Régulation niveau supplémentaire refroidissement — Partie P (x 0,1°C)

Options :	Possibilité de réglage entre 10 et 100
-----------	--

La partie P représente la plage proportionnelle d'une régulation. Elle varie autour de la valeur de consigne et sert en cas de régulation PI à influencer la rapidité de la régulation. Plus la valeur réglée est petite, plus la régulation réagit rapidement. La valeur ne doit pas non plus être trop petite, car sinon il y a un risque de suroscillation. Une partie P peut se régler de 0,1 à 25,5 K.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilateur-convecteur ». En complément, le paramètre « Type de refroidissement » doit être sur « Configuration libre ».

11.8.53 Régulation niveau supplémentaire refroidissement — Partie intégrale (min.)

Options :	Possibilité de réglage entre 0 et 255
-----------	---------------------------------------

La partie I représente le temps de compensation d'une régulation. La partie intégrale entraîne que la température ambiante s'approche lentement de la valeur de consigne et finit par l'atteindre. En fonction du type d'installation utilisé, le temps de compensation doit prendre différentes grandeurs. Par principe, plus le système global est inerte, plus le temps de compensation est important.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilateur-convecteur ». En complément, le paramètre « Type de refroidissement » doit être sur « Configuration libre ».

11.8.54 Régulation niveau supplémentaire refroidissement — Réglages avancés

Options :	non oui
-----------	------------

Ce paramètre active des fonctions et des objets de communication supplémentaires, tels que « Etape supplémentaire de refroidissement ».

11.8.55 Etape supplémentaire de refroidissement



Information

Uniquement disponible si le paramètre « Réglages avancés » disponible sous « Régulation niveau supplémentaire refroidissement » est sur « oui ».

11.8.56 Etape supplémentaire de refroidissement — Sens d'application de la valeur calibrée

Options :	normal inversé
-----------	-------------------

« Sens d'application de la valeur calibrée » permet d'adapter la valeur calibrée à des vannes ouvertes hors tension (Normal) ou fermées hors tension (Inversé).

- normal : la valeur 0 signifie « vanne fermée »
- inversé : la valeur 0 signifie « vanne ouverte »

11.8.57 Etape supplémentaire de refroidissement — Hystérésis (x 0,1°C)

Options :	Possibilité de réglage entre 3 et 255
-----------	---------------------------------------

L'hystérésis du régulateur tout ou rien indique la largeur de fluctuation du régulateur autour de la valeur de consigne. Le point de commutation inférieur se situe au niveau de "valeur de consigne moins hystérésis" et le point de commutation supérieur au niveau de "valeur de consigne plus hystérésis".



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « 2 points 1 bit, Marche/Arrêt », ou « 2 points 1 octet, 0/100 % ».

11.8.58 Etape supplémentaire de refroidissement — Différence de valeur calibrée pour l'envoi de la valeur calibrée de refroidissement

Options :	2 %
	5 %
	10 %

Les valeurs calibrées du régulateur PI continu 0 ... 100 % ne sont pas envoyées à l'issue de chaque calcul, mais lorsque l'envoi s'avère utile vu l'écart par rapport au calcul précédent. La saisie de l'écart en question peut être réalisée à ce niveau.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilo-convecteur ».

11.8.59 Etape supplémentaire de refroidissement — Envoi cyclique de la valeur calibrée (min)

Options :	Possibilité de réglage entre 1 et 60 minutes
-----------	--

La valeur calibrée utilisée actuellement sur l'appareil peut être envoyée périodiquement sur le bus.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « 2 points 1 bit, Marche/Arrêt », « 2 points 1 octet, 0/100 % », « PI continu, 0-100 % » ou « Ventilo-convecteur ».

11.8.60 Etape supplémentaire de refroidissement — Valeur calibrée max. (0..255)

Options :	Possibilité de réglage entre 0 et 255
-----------	---------------------------------------

La valeur calibrée maximale du régulateur PI indique la valeur maximale émise par le régulateur. Lors de la sélection d'une valeur maximale inférieure à 255, cette valeur n'est alors pas dépassée, même lorsque le régulateur calcule une valeur calibrée supérieure.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilo-convecteur ».

11.8.61 Etape supplémentaire de refroidissement — Charge de base valeur calibrée min. (0..255)

Options : Possibilité de réglage entre 0 et 255

La valeur minimale calibrée du régulateur PI indique la valeur minimale émise par le régulateur. Si la valeur minimale sélectionnée est supérieure à zéro, cette valeur n'est jamais franchie vers le bas, même si le régulateur calcule une valeur calibrée inférieure. Ce paramètre permet de réaliser la configuration d'une charge de base, par ex. pour l'utilisation d'un refroidissement de surface. Même lorsque le régulateur calcule la valeur calibrée zéro, la surface de refroidissement est traversée par du fluide réfrigérant, afin d'éviter une montée en température de la pièce. Sous « Réglages charge de base », l'utilisateur peut définir, en complément, si cette charge de base doit être active en permanence ou commutée via l'objet « Charge de base ».



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Type de valeur calibrée » est sur « PI continu, 0-100 % », « PI PWM, Marche/Arrêt » ou « Ventilconvecteur ».

11.8.62 Réglages charge de base



Information

Disponible uniquement si le paramètre « Fonction de l'appareil » est sur « Appareil unique » ou « Appareil maître » et le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Chauffage avec niveau supplémentaire », « Refroidissement avec niveau supplémentaire », « Chauffage et refroidissement », ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.63 Réglages charge de base — Charge de base valeur calibrée min > 0

Options : toujours active
activer via objet

Cette fonction est utilisée, par exemple, lorsque dans la zone souhaitée, telle qu'un chauffage par le sol, le sol doit disposer d'une chaleur de base. L'importance de la valeur calibrée minimale indique la quantité de fluide calorifique traversant la zone régulée, même si le calcul de valeur calibrée réalisé par le régulateur devait déterminer une valeur plus faible.

- toujours active : permet de définir si la charge de base doit être active en permanence ou commutée via l'objet « Charge de base ».
- activer via objet : lors de la sélection de ce paramètre, l'objet « Charge de base » permet d'activer (1) ou de désactiver (0) la fonction Charge de base, à savoir la valeur calibrée minimale ayant une valeur supérieure à zéro. Si elle est activée, le fluide calorifique parcourt toujours l'installation au moins avec la valeur calibrée minimale. Si elle est désactivée, un abaissement de la valeur calibrée jusqu'à zéro est possible par le biais du régulateur.

11.8.64 Mode chauffage et refroidissement combiné



Information

Disponible uniquement si le paramètre « Fonction de l'appareil » est sur « Appareil unique » ou « Appareil maître » et le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Chauffage et refroidissement » ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.65 Mode chauffage et refroidissement combiné — Commutation de chauffage/refroidissement

Options :	Automatique uniquement via objet Local/via poste auxiliaire et via objet
-----------	--

Cette fonction permet la commutation entre le mode chauffage et le mode refroidissement de l'appareil.

- automatique : par exemple, pour des systèmes à quatre conducteurs qui permettent de passer à tout moment entre le chauffage et le refroidissement. L'appareil passe automatiquement de chauffage à refroidissement et à la valeur de consigne correspondante. L'objet « Commutation de chauffage/refroidissement » envoie.
- uniquement via objet : par exemple, pour les systèmes à deux conducteurs qui en hiver fonctionnent en mode chauffage et en été en mode refroidissement. La commutation entre chauffage et refroidissement et le passage à la valeur de consigne afférente sont réalisés par le biais de l'objet de communication correspondant. Cette fonction est utilisée lorsqu'une commutation centralisée des thermostats d'ambiance est nécessaire. L'objet « Commutation de chauffage/refroidissement » reçoit.
- local / via poste auxiliaire et via objet : par exemple, pour des systèmes à quatre conducteurs qui permettent de passer à tout moment entre le chauffage et le refroidissement. La commutation entre chauffage et refroidissement et le passage à la valeur de consigne afférente sont réalisés via la sélection par l'utilisateur de la pièce, manuellement sur l'appareil ou sur le bus via l'objet « Commutation de chauffage/refroidissement ». L'objet « Commutation de chauffage/refroidissement » envoie et reçoit.

11.8.66 Mode chauffage et refroidissement combiné — Mode de fonctionnement suite à une réinitialisation

Options :	Refroidissement Chauffage
-----------	------------------------------

A l'issue d'une coupure de courant du bus, un redémarrage de l'installation ou la connexion de l'appareil au coupleur de bus, l'appareil démarre dans le « Mode de fonctionnement suite à une réinitialisation » paramétré. Les possibilités réglées au niveau de « Commutation de chauffage/refroidissement » permettent un changement de mode de fonctionnement, en cours de fonctionnement.

11.8.67 Mode chauffage et refroidissement combiné — Emission de la valeur réglée de chauffage et de refroidissement

Options :	via 1 objet
	via 2 objets

Ce paramètre permet de définir si la valeur calibrée est envoyée à l'actionneur de climatisation par un ou deux objets. Si l'actionneur de climatisation possède des entrées de valeur calibrée séparées pour Chauffage et Refroidissement ou que des actionneurs séparés sont utilisés, il faut sélectionner l'option « via 2 objets ». Si l'actionneur ne dispose que d'un objet recevant à la fois la valeur calibrée Chauffage et celle de Refroidissement par le biais d'un objet, il convient de sélectionner l'option « via 1 objet ».

11.8.68 Mode chauffage et refroidissement combiné — Emission de la valeur réglée de l'étape supplémentaire de chauffage et de refroidissement

Options :	via 1 objet
	via 2 objets

Ce paramètre permet de définir si la valeur calibrée est envoyée à l'actionneur de climatisation par un ou deux objets. Si l'actionneur de climatisation possède des entrées de valeur calibrée séparées pour Chauffage et Refroidissement ou que des actionneurs séparés sont utilisés, il faut sélectionner l'option « via 2 objets ». Si l'actionneur ne dispose que d'un objet recevant à la fois la valeur calibrée Chauffage et celle de Refroidissement par le biais d'un objet, il convient de sélectionner l'option « via 1 objet ».



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.69 Réglages des valeurs de consigne



Information

Disponible uniquement si le paramètre « Fonction de l'appareil » est réglé sur « Appareil unique » ou « Appareil maître ».

11.8.70 Réglages des valeurs de consigne — Valeur de consigne Confort = valeur de consigne de refroidissement en mode Confort

Options :	non oui
-----------	------------

Ce paramètre permet de paramétrer le fonctionnement du réglage de la valeur de consigne.

- oui : l'appareil possède une seule et unique valeur de consigne pour Chauffage et Refroidissement en mode Confort. Le passage au Chauffage a lieu lorsque la valeur de consigne moins l'hystérésis n'est pas atteinte. Le passage au Refroidissement a lieu lors d'un dépassement de la valeur de consigne plus hystérésis. Un paramétrage de l'hystérésis est possible.
- non : cette fonction possède deux valeurs de consigne séparées pour Chauffage et Refroidissement en mode Confort. L'appareil affiche la valeur de consigne active actuellement. La commutation entre Chauffage et Refroidissement a lieu par le biais du réglage du paramètre « Commutation de chauffage/refroidissement ».



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Chauffage et refroidissement » ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.71 Réglages des valeurs de consigne — Hystérésis pour commutation chauffage/refroidissement (x 0,1°C)

Options :	Possibilité de réglage entre 5 et 100
-----------	---------------------------------------

Ce paramètre définit l'hystérésis unilatérale pour la commutation entre Chauffage et Refroidissement, lorsque « Valeur de consigne de chauffage Confort = valeur de consigne de refroidissement en mode Confort » est actif. Si la température ambiante dépasse la valeur de température de consigne plus l'hystérésis, un passage au Refroidissement est réalisé. Si la température ambiante n'atteint pas la valeur de température de consigne moins l'hystérésis, un passage au Chauffage est réalisé.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Valeur de consigne de chauffage Confort = valeur de consigne de refroidissement en mode Confort » est sur « oui ».

11.8.72 Réglages des valeurs de consigne — Température de consigne chauffage et refroidissement Confort (°C)

Options : Possibilité de réglage entre 10 et 40

Définition de la température de confort pour le chauffage et le refroidissement en cas d'absence.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Chauffage et refroidissement » ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.73 Réglages des valeurs de consigne — Température de consigne chauffage Confort (°C)

Options : Possibilité de réglage entre 10 et 40

Définition de la température de confort pour le chauffage en cas d'absence.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Chauffage » ou « Chauffage avec niveau supplémentaire ».

11.8.74 Réglages des valeurs de consigne — Abaissement chauffage Veille (°C)

Options : Possibilité de réglage entre 10 et 40

Définition de la température en cas d'absence en mode chauffage. Pour les appareils dotés d'un affichage, ce mode est visualisé à l'aide de l'icône de veille.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Chauffage », « Chauffage avec niveau supplémentaire », « Chauffage et refroidissement » ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.75 Réglages des valeurs de consigne — Abaissement chauffage Eco (°C)

Options : Possibilité de réglage entre 0 et 15

Définition de la température en cas d'absence en mode chauffage. Pour les appareils dotés d'un affichage, ce mode est visualisé à l'aide de l'icône Eco.

11.8.76 Réglages des valeurs de consigne — Température de consigne protection antigel (°C)

Options : Possibilité de réglage entre 5 et 15

Fonction de protection du bâtiment contre le froid. Pour les appareils dotés d'un affichage, ce mode est visualisé à l'aide de l'icône de protection antigel. La commande manuelle est bloquée.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Chauffage », « Chauffage avec niveau supplémentaire », « Chauffage et refroidissement » ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.77 Réglages des valeurs de consigne — Température de consigne refroidissement Confort (°C)

Options : Possibilité de réglage entre 10 et 40

Définition de la température de confort pour le refroidissement en cas d'absence.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Refroidissement » ou « Refroidissement avec niveau supplémentaire ».

11.8.78 Réglages des valeurs de consigne — Augmentation refroidissement Veille (°C)

Options : Possibilité de réglage entre 0 et 15

Définition de la température en cas d'absence en mode refroidissement. Pour les appareils dotés d'un affichage, ce mode est visualisé à l'aide de l'icône de veille.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Refroidissement », « Refroidissement avec niveau supplémentaire », « Chauffage et refroidissement » ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.79 Réglages des valeurs de consigne — Augmentation refroidissement Eco (°C)

Options : Possibilité de réglage entre 0 et 15

Définition de la température en cas d'absence en mode refroidissement. Pour les appareils dotés d'un affichage, ce mode est visualisé à l'aide de l'icône Eco.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Refroidissement », « Refroidissement avec niveau supplémentaire », « Chauffage et refroidissement » ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.80 Réglages des valeurs de consigne — Température de consigne de la protection contre les surchauffes (°C)

Options : Possibilité de réglage entre 27 et 45

Fonction de protection du bâtiment contre la chaleur. Pour les appareils dotés d'un affichage, ce mode est visualisé à l'aide de l'icône de protection contre les surchauffes. La commande manuelle est bloquée.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Refroidissement », « Refroidissement avec niveau supplémentaire », « Chauffage et refroidissement » ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.81 Réglages des valeurs de consigne — Affichage montre

Options : valeur de consigne actuelle
valeur de consigne relative

L'affichage indique au choix la valeur de consigne absolue ou relative.

- valeur de consigne actuelle : pour les appareils munis d'un affichage, la valeur de consigne est visualisée en tant que température absolue, par ex. 21,0 °C.
- valeur de consigne relative : pour les appareils dotés d'un affichage, la valeur de consigne est visualisée sous forme de valeur relative, par ex. - 5 °C .. + 5 °C.

11.8.82 Réglages des valeurs de consigne — Envoyer la valeur de consigne actuelle

Options : de manière cyclique et en cas de modification
uniquement en cas de modification

Un envoi de la valeur de consigne cyclique et lors de changement ou uniquement lors de changement est possible sur le bus.

11.8.83 Réglages des valeurs de consigne — envoi cyclique de la température de consigne actuelle (min)

Options : Possibilité de réglage entre 5 et 240

Ce paramètre permet de définir la durée à l'issue de laquelle la valeur de consigne actuelle est automatiquement envoyée.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre «envoyer la valeur de consigne actuelle » est sur « uniquement en cas de modification ».

11.8.84 Réglage de la valeur de consigne



Information

Disponible uniquement si le paramètre « Fonction de l'appareil » est réglé sur « Appareil unique » ou « Appareil maître ».

11.8.85 Réglage de la valeur de consigne — Augmentation manuelle max. en mode chauffage (0 – 15 °C)

Options : Possibilité de réglage entre 0 et 15

La prédéfinition de cette valeur permet de limiter l'augmentation manuelle en mode chauffage.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Chauffage », « Chauffage avec niveau supplémentaire », « Chauffage et refroidissement » ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.86 Réglage de la valeur de consigne — Abaissement manuel max. en mode chauffage (0 - 15 °C)

Options : Possibilité de réglage entre 0 et 15

La prédéfinition de cette valeur permet de limiter l'abaissement manuel en mode chauffage.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Chauffage », « Chauffage avec niveau supplémentaire », « Chauffage et refroidissement » ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.87 Réglage de la valeur de consigne — Augmentation manuelle max. en mode refroidissement (0 – 15 °C)

Options : Possibilité de réglage entre 0 et 15

La prédéfinition de cette valeur permet de limiter l'augmentation manuelle en mode refroidissement.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Refroidissement », « Refroidissement avec niveau supplémentaire », « Chauffage et refroidissement » ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.88 Réglage de la valeur de consigne — Abaissement manuel max. en mode refroidissement (0 – 15 °C)

Options : Possibilité de réglage entre 0 et 15

La prédéfinition de cette valeur permet de limiter l'abaissement manuel en mode refroidissement.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Refroidissement », « Refroidissement avec niveau supplémentaire », « Chauffage et refroidissement » ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.89 Réglage de la valeur de consigne — Réinitialisation du réglage manuel en cas de réception d'une valeur de consigne de base

Options : non
oui

Lors de la réception d'une nouvelle valeur par le biais de l'objet « Valeur de consigne de base », l'activation de ce paramètre supprime l'ajustage manuel et met la nouvelle valeur de consigne à disposition.

Si ce paramètre est désactivé, l'ajustage manuel est ajouté à la nouvelle valeur de consigne de base. Exemple : ancienne valeur de consigne de base 21°C + ajustage manuel 1,5°C = 22,5°C. L'objet reçoit une nouvelle valeur de consigne de base de 18°C, à laquelle vient s'ajouter l'ancien ajustage manuel de 1,5°C = 19,5°C.

11.8.90 Réglage de la valeur de consigne — Réinitialisation de l'ajustage manuel en cas de changement de mode de fonctionnement

Options :	non
	oui

Si l'appareil passe dans un nouveau mode, lorsque ce paramètre est actif, le système supprime l'ajustage manuel et applique la température de consigne paramétrée pour le mode de fonctionnement plus un éventuel ajustage par le biais d'un objet de valeur de consigne de base. Exemple : température de confort 21 °C plus ajustage manuel de 1,5 °C = 22,5 °C. Passage en Eco avec une température paramétrée de 17°C. L'appareil régule sur 17°C, car l'ajustage manuel est supprimé

Lorsque ce paramètre est désactivé, l'ajustage manuel de la valeur de consigne est ajouté au nouveau mode de fonctionnement. Exemple : température de confort 21 °C plus ajustage manuel de 1,5 °C = 22,5 °C. Passage en Eco avec une température paramétrée de 17°C. L'appareil régule sur 18,5°C, car l'ajustage manuel est ajouté.

11.8.91 Réglage de la valeur de consigne — Réinitialisation de l'ajustage manuel via objet

Options :	non
	oui

A activation, la suppression de l'ajustage manuel est possible à tout moment par le biais d'un objet séparé. Exemple d'application : réinitialisation de l'ajustage manuel de tous les appareils se trouvant dans un immeuble à usage de bureaux, par une horloge dans le système.

11.8.92 Réglage de la valeur de consigne — Enregistrer commande sur place de manière durable

Options :	non
	oui

A activation, les réglages manuels de Valeur de consigne et le cas échéant Vitesse du ventilateur, ainsi que la valeur de l'objet « Charge de base » sont enregistrés sur l'appareil et réactivés à l'issue d'un redémarrage. Lors d'une reprogrammation de l'appareil, les valeurs de consigne enregistrées sont elles aussi supprimées.

11.8.93 Détection de la température — Entrées de la détection de la température

Options :	Mesure interne Mesure externe Mesure pondérée
-----------	---

La température ambiante peut être mesurée sur l'appareil ou être envoyée sur le bus par le biais d'un objet de communication. On distingue, en complément, la mesure pondérée, dans le cadre de laquelle jusqu'à trois valeurs de température (1x interne, 2 x externe) pondérées sous forme de moyenne servent de valeur d'entrée à la régulation.

11.8.94 Détection de la température — Entrées de la détection de la température pondérée

Options :	Mesure interne et externe 2 mesures externes Mesure interne et 2 mesures externes
-----------	---

Définition des entrées destinées à l'acquisition de température pour la mesure pondérée et qui servent de valeur d'entrée à la régulation après avoir été pondérées sous forme de moyenne.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Entrées de la détection de la température » est sur « Mesure pondérée ».

11.8.95 Détection de la température — Pondération de la mesure interne (0..100 %)

Options :	Possibilité de réglage entre 0 et 15
-----------	--------------------------------------

Définition de la pondération de la mesure interne de 0 - 100 %.



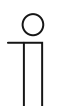
Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Entrées de la détection de la température pondérée » est sur « Mesure interne et externe » ou « Mesure interne et 2 mesures externes ».

11.8.96 Détection de la température — Pondération de la mesure externe (0..100 %)

Options :	Possibilité de réglage entre 0 et 15
-----------	--------------------------------------

Définition de la pondération de la mesure externe de 0 - 100 %.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Entrées de la détection de la température pondérée » est sur « Mesure interne et externe », « 2 mesures externes » ou « Mesure interne et 2 mesures externes ».

11.8.97 Détection de la température — Pondération de la mesure externe 2 (0..100 %)

Options : Possibilité de réglage entre 0 et 15

Définition de la pondération de la mesure externe 2 de 0 - 100 %. Ajoutée à la pondération de la mesure externe (0..100%), le résultat obtenu doit être 100 %.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Entrées de la détection de la température pondérée » est sur « 2 mesures externes » ou « Mesure interne et 2 mesures externes ».

11.8.98 Détection de la température — Envoi cyclique de la température réelle actuelle (min)

Options : Possibilité de réglage entre 5 et 240

La température réelle utilisée actuellement par l'appareil peut être envoyée périodiquement sur le bus.

11.8.99 Détection de la température — Différence de valeur pour l'envoi de la température réelle (x 0,1°C)

Options : Possibilité de réglage entre 1 et 100

Si le changement de température dépasse l'écart paramétré entre la température réelle mesurée et la dernière température réelle envoyée, le système envoie la valeur modifiée.

11.8.100 Détection de la température — Valeur de compensation pour la mesure de la température interne (x 0,1°C)

Options : Possibilité de réglage entre 1 et 100

Chaque lieu d'installation présente des conditions physiques différentes (mur intérieur ou extérieur, mur massif ou en construction légère, etc.). Pour utiliser la température réelle sur le lieu d'installation en tant que valeur de mesure de l'appareil, il convient de réaliser sur site une mesure à l'aide d'un thermomètre équilibré et/ou étalonné par une organisation externe. L'écart entre la valeur de température réelle affichée sur l'appareil et la température réelle déterminée par l'appareil de mesure externe doit être saisie dans le champ de paramètre en tant que « valeur d'équilibrage ».



Information

La mesure d'équilibrage ne doit pas être réalisée directement après le montage de l'appareil. L'appareil doit d'abord s'adapter à la température ambiante, avant que l'équilibrage ne soit réalisé. La mesure d'équilibrage doit être répétée peu de temps avant ou après l'emménagement de la pièce.

- Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Entrées de la détection de la température » est sur « Mesure pondérée ».

11.8.101 Détection de la température — Délai de surveillance détection de la température (0 = aucune surveillance) (min)

Options : Possibilité de réglage entre 1 et 120

En l'absence de toute température acquise pendant le délai défini, l'appareil passe en mode de défaut. Il envoie un télégramme via l'objet « Défaut température réelle » sur le bus et règle Mode de fonctionnement et Valeur calibrée en cas de défaut.

11.8.102 Détection de la température — Mode de fonctionnement en cas de défaut

Options : Refroidissement
Chauffage

En cas de défaillance de la mesure de température réelle, l'appareil n'est plus à même de déterminer lui-même le mode de fonctionnement chauffage/refroidissement. Le mode de fonctionnement sélectionné dans un tel cas est donc le mode le plus apte à protéger le bâtiment.



Information

- Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction du régulateur » est sur « Chauffage et refroidissement » ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.103 Détection de la température — Valeur réglée en cas de défaut (0 - 255)

Options : Possibilité de réglage entre 1 et 255

En cas de défaillance de la mesure de température réelle, l'appareil n'est plus à même de déterminer lui-même la valeur calibrée. La valeur calibrée sélectionnée dans un tel cas est donc la valeur calibrée la plus apte à protéger le bâtiment.

11.8.104 Fonctions d'alarme



Information

Disponible uniquement si le paramètre « Fonction de l'appareil » est réglé sur « Appareil unique » ou « Appareil maître ».

11.8.105 Fonctions d'alarme — Alarme d'eau de condensation

Options :	non
	oui

Lors de l'utilisation d'un ventilo-convecteur, des condensats risquent de se former pendant le fonctionnement en raison d'un refroidissement trop important et / ou d'une humidité de l'air trop élevée. La plupart du temps, les condensats qui en résultent sont collectés dans un bac. Pour protéger ce bac contre tout débordement et donc d'éviter que des appareils et/ou le bâtiment ne subissent d'éventuels dommages, celui-ci signale le dépassement du niveau de remplissage maximal à l'objet « Alarme de condensats » (réception uniquement). Ceci permet au régulateur de passer à une fonction de protection. Ceci est indiqué par le biais de l'icône correspondant sur les appareils à affichage. La commande sur site est bloquée. Une commande n'est possible qu'à l'issue de la désactivation de l'alarme.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction du régulateur » est soit sur « Refroidissement », « Refroidissement avec niveau supplémentaire », « Chauffage et refroidissement », soit sur « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.106 Fonctions d'alarme — Alarme de point de rosée

Options :	non
	oui

Lors de l'utilisation d'appareils de réfrigération, il se peut qu'en cours de fonctionnement des condensats se forment sur les conduites d'amenée du fluide réfrigérant en raison d'un refroidissement trop important et/ou d'une humidité de l'air trop élevée. Le capteur de point de rosée signale la formation de rosée via l'objet « Alarme de point de rosée » (réception uniquement). Ceci permet au régulateur de passer à une fonction de protection. Celle-ci est visualisée par l'icône correspondant sur les appareils munis d'un afficheur. La commande sur site est bloquée. Une commande n'est possible qu'à l'issue de la désactivation de l'alarme.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Fonction du régulateur » est soit sur « Refroidissement », « Refroidissement avec niveau supplémentaire », « Chauffage et refroidissement », soit sur « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.107 Fonctions d'alarme — Température alarme antigel état CVC et RHCC (°C)

Options : Possibilités de réglage entre 0 – 15

Les objets Etat RHCC et Etat CVC disposent d'un bit d'alarme antigel. Si la température d'entrée du régulateur n'atteint pas la température paramétrée à ce niveau, le bit d'alarme antigel est activé dans l'objet d'état. Si la température est dépassée, il est à nouveau réinitialisé.

11.8.108 Fonctions d'alarme — Température alarme surchauffe état RHCC (°C)

Options : Possibilités de réglage entre 25 – 70

L'objet Etat RHCC dispose d'un bit d'alarme surchauffe. Si la température d'entrée du régulateur dépasse la température paramétrée à ce niveau, le bit d'alarme surchauffe est activé dans l'objet d'état. Si la température n'est plus atteinte, il est à nouveau réinitialisé.

11.8.109 Réglages du ventilo-convecteur — Vitesses du ventilateur



Information

Disponible uniquement si le paramètre « Fonction de l'appareil » est réglé sur « Appareil unique » ou « Appareil maître » et que le paramètre « Type de refroidissement » est sur « Ventilo-convecteur ».

11.8.110 Réglages du ventilo-convecteur — Vitesses du ventilateur — Nombre de vitesses du ventilateur

Options :	3 niveaux 5 niveaux
-----------	------------------------

Ce paramètre permet de prédéfinir le nombre de vitesses de ventilateur que l'actionneur doit utiliser pour la commande du ventilo-convecteur.

11.8.111 Réglages du ventilo-convecteur — Vitesses du ventilateur — Format de la sortie de la vitesse

Options :	0..5 0..255 1 bit m de n 1 bit 1 de n
-----------	--

- 0..5 : les valeurs de vitesse (0..3 ou 0..5) sont émises en format 1 octet, en tant que valeurs de compteur 0..3 ou 0..5.
- 0..255 : les valeurs de vitesse (0..3 ou 0..5) sont émises sous forme de pourcentages. Exemple ventilateur à 5 vitesses : la valeur de vitesse 1 est émise avec 20 %, la valeur de vitesse 5 avec 100 %.
- 1 bit m de n : les valeurs de vitesse (0..3 ou 0..5) sont émises via des objets 1 bit. Le nombre d'objets disponible est égal au nombre de vitesses de ventilateur. Pour la vitesse 2, par exemple, les objets de vitesse de ventilateur 1 bit 1 et 2 sont émis avec la valeur 1, les autres objets de vitesse de ventilateur avec la valeur 0.
- 1 bit 1 de n : les valeurs de vitesse (0..3 ou 0..5) sont émises via des objets 1 bit. Le nombre d'objets disponible est égal au nombre de vitesses de ventilateur. Pour la vitesse 2, par exemple, seul l'objet de vitesse de ventilateur 1 bit 2 est émis avec la valeur 1. Les autres objets de vitesse de ventilateur le sont avec la valeur 0.

11.8.112 Réglages du ventilo-convecteur — Vitesses du ventilateur — Sortie de vitesse

Options :	en cas de commande manuelle et automatique uniquement en cas de commande manuelle
-----------	--

Ce paramètre permet de régler le moment auquel les valeurs de vitesse de ventilateur sont émises : soit uniquement lors d'un réglage manuel de vitesses de ventilateur soit en fonctionnement automatique. Ce réglage dépend des possibilités de l'actionneur du ventilo-convecteur. Si en mode automatique la commande des vitesses de ventilateur est réalisée par l'actionneur lui-même à partir d'une dérivation de la valeur calibrée, l'option « uniquement en cas de commande manuelle » doit être sélectionnée et l'autre option si ce n'est pas le cas.

11.8.113 Réglages du ventilo-convecteur — Vitesses du ventilateur — Vitesse la plus basse réglable manuellement

Options :	Vitesse 0 Vitesse 1
-----------	------------------------

Ce paramètre permet de présélectionner le niveau de ventilateur le plus faible, pouvant être réglé par une commande sur l'appareil. Lors de la sélection de la vitesse 0, le système de chauffage / refroidissement ne fonctionne plus (vitesse de ventilateur et commande de ventilateur 0), tant que le mode de fonctionnement actuel et le type de fonctionnement sont conservés. Pour éviter un endommagement du bâtiment, la vitesse 0 est désactivée après expiration d'un délai de 18 heures et l'appareil repasse en mode automatique.

11.8.114 Réglages du ventilo-convecteur — Vitesses du ventilateur — Evaluation de l'état de vitesse

Options :	Non oui
-----------	------------

Le régulateur obtient la vitesse de ventilateur actuelle pour la commande d'un actionneur de ventilo-convecteur soit par détermination à partir de la table des valeurs de vitesse sous « Réglage de ventilo-convecteur Chauffage » ou « Réglage de ventilo-convecteur Refroidissement », soit par message en retour de l'actionneur de ventilo-convecteur. Si l'option « Oui » est sélectionnée à ce niveau, l'objet « État vitesse ventilo-convecteur » est activé par l'actionneur de ventilo-convecteur pour la réception de la vitesse de ventilateur.

11.8.115 Réglages du ventilo-convecteur — Chauffage



Information

Disponible uniquement si le paramètre « Fonction de l'appareil » est réglé sur « Appareil unique » ou « Appareil maître » et que le paramètre « Type de refroidissement » est sur « Ventilo-convecteur ». En complément, le paramètre « Fonction du régulateur » doit être sur « Chauffage », « Chauffage avec niveau supplémentaire », « Chauffage et refroidissement » ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.116 Réglages du ventilo-convecteur — Chauffage — Vitesse du ventilateur 1-5 jusqu'à valeur calibrée (0 - 255) chauffage

Options :	Possibilité de réglage entre 0 et 255
-----------	---------------------------------------

A ce niveau, des vitesses de ventilateur sont affectées aux valeurs calibrées du régulateur. Cette affectation est utilisée lors de l'envoi de vitesses de ventilateur accompagnées de la valeur calibrée.



Information

Ces réglages de vitesse doivent être synchronisés avec ceux disponibles au niveau de l'actionneur de ventilo-convecteur.

Le réglage du « Type de valeur calibrée » en tant que « Ventilo-convecteur » dans les paramètres de régulation n'est utile que pour le niveau de base ou le niveau supplémentaire. Le paramétrage du niveau de base et du niveau supplémentaire en tant que ventilo-convecteur est insensé, car seule la commande d'un seul actionneur de ventilo-convecteur à chaque fois pour Chauffage et Refroidissement est prise en charge.

Les paramètres « Vitesse du ventilateur 4 - 5 jusqu'à valeur calibrée (0 - 255) chauffage » ne sont disponibles que si le paramètre « Nombre de vitesses du ventilateur » est sur « 5 niveaux ».

11.8.117 Réglages du ventilo-convecteur — Chauffage — Limitation de vitesse du ventilateur chauffage en mode Eco

Options :	non oui
-----------	------------

Lors d'un passage en mode Eco, ceci entraîne une limitation des vitesses de ventilateur.

11.8.118 Réglages du ventilo-convecteur — Chauffage — Vitesse max. du ventilateur de chauffage en cas de fonctionnement en mode Eco

Options :	Possibilité de réglage entre 0 et 5
-----------	-------------------------------------

Définition de la vitesse de ventilateur maximale possible lors d'un passage en mode Eco.

11.8.119 Réglages du ventilo-convecteur — Refroidissement



Information

Disponible uniquement si le paramètre « Fonction de l'appareil » est réglé sur « Appareil unique » ou « Appareil maître » et que le paramètre « Type de refroidissement » est sur « Ventilo-convecteur ». En complément, le paramètre « Fonction du régulateur » doit être sur « Refroidissement », « Refroidissement avec niveau supplémentaire », « Chauffage et refroidissement » ou « Chauffage et refroidissement avec niveaux supplémentaires ».

11.8.120 Réglages du ventilo-convecteur — Refroidissement — Vitesse du ventilateur 1- 5 jusqu'à valeur calibrée (0 - 255) refroidissement

Options :	Possibilité de réglage entre 0 et 255
-----------	---------------------------------------

A ce niveau, des vitesses de ventilateur sont affectées aux valeurs calibrées du régulateur. Cette affectation est utilisée lors de l'envoi de vitesses de ventilateur accompagnées de la valeur calibrée.



Information

Ces réglages de vitesse doivent être synchronisés avec ceux disponibles au niveau de l'actionneur de ventilo-convecteur.

Le réglage du « Type de valeur calibrée » en tant que « Ventilo-convecteur » dans les paramètres de régulation n'est utile que pour le niveau de base ou le niveau supplémentaire. Le paramétrage du niveau de base et du niveau supplémentaire en tant que ventilo-convecteur est insensé, car seule la commande d'un seul actionneur de ventilo-convecteur à chaque fois pour Chauffage et Refroidissement est prise en charge.

Les paramètres « Vitesse du ventilateur 4 - 5 jusqu'à valeur calibrée (0 - 255) refroidissement » ne sont disponibles que si le paramètre « Nombre de vitesses du ventilateur » est sur « 5 niveaux ».

11.8.121 Réglages du ventilo-convecteur — Refroidissement — Limitation de vitesse du ventilateur de refroidissement en cas de fonctionnement en mode Eco

Options :	non oui
-----------	------------

Lors d'un passage en mode Eco, ceci entraîne une limitation des vitesses de ventilateur.

11.8.122 Réglages du ventilo-convecteur — Refroidissement — Vitesse max. du ventilateur de refroidissement en cas de fonctionnement en mode Eco

Options :	Possibilité de réglage entre 0 et 5
-----------	-------------------------------------

Définition de la vitesse de ventilateur maximale possible lors d'un passage en mode Eco.

11.8.123 Compensation d'été



Information

Disponible uniquement si le paramètre « Fonction de l'appareil » est réglé sur « Appareil unique » ou « Appareil maître ».

11.8.124 Compensation d'été — Compensation d'été

Options :	non
	oui

A des fins d'économies d'énergie et afin de maintenir la différence de température dans des limites confortables lorsque l'on entre dans un bâtiment climatisé et que l'on en sort, il convient, en été, en présence de températures extérieures élevées, d'éviter un fort abaissement de la température ambiante (compensation estivale selon DIN 1946). La température ambiante peut être augmentée en adaptant la température de consigne de refroidissement.

Une augmentation de la température ambiante ne signifie cependant pas chauffer la pièce, mais laisser la température ambiante atteindre une valeur réglée spécifique sans refroidissement. Cela permet d'éviter, par ex. en cas de température extérieure de 35 °C, que la climatisation présente continue de tenter d'abaisser la température ambiante à 24 °C.

L'activation de la compensation estivale nécessite cependant une sonde de température extérieure qui envoie la valeur mesurée sur le bus et peut ainsi être évaluée par le thermostat d'ambiance.

Les paramètres suivants sont disponibles pour la compensation estivale :

- « Compensation estivale Valeur de température extérieure inférieure »
- « Compensation estivale Valeur de température extérieure supérieure »
- « Compensation estivale Décalage de valeur de consigne inférieur »
- « Compensation estivale Décalage de valeur de consigne supérieur »

Au-dessus de la « valeur de température extérieure supérieure », la température de consigne minimale de refroidissement correspond à la température extérieure déduction faite du « Décalage de valeur de consigne supérieur ». Au-dessous de la « valeur de température extérieure inférieure », la température de consigne minimale de refroidissement n'est pas influencée par la température extérieure. Entre les valeurs de température extérieures « inférieure » et « supérieure », la valeur de consigne minimale de refroidissement est adaptée en fonction de la température extérieure, de manière modulée, de la température de consigne de température extérieure paramétrée déduction faite du « décalage inférieur » jusqu'à la valeur de température extérieure déduction faite du « décalage de valeur de consigne supérieur ».

Valeurs types pour la compensation estivale :

- 21 °C : valeur de température extérieure inférieure
- 32 °C : valeur de température extérieure supérieure
- 0 K : décalage de valeur de consigne inférieur
- 6 K : décalage de température de consigne supérieur

Cela signifie qu'une augmentation continue de la valeur de consigne minimale de refroidissement a lieu jusqu'à atteindre la température extérieure déduction faite du décalage de valeur de consigne de 0 à 6 K, lorsque la température extérieure augmente pour passer de 21 °C à 32 °C.

Exemple :

En présence d'une température extérieure en hausse, la valeur de consigne minimale de refroidissement augmente à partir d'une température extérieure de 21 °C. A une température extérieure de 30 °C, la valeur de consigne minimale de refroidissement est de 25,1 °C, à une température extérieure de 31 °C, elle est de 25,5 °C, à une température extérieure de 32 °C, elle est de 26 °C et à une température extérieure de 33 °C, elle est de 27 °C.

11.8.125 Compensation d'été — Température d'entrée (inférieure) pour la compensation estivale (°C)

Options :

Possibilité de réglage entre -127 – + 127

Ce paramètre permet de définir la température extérieure minimale jusqu'à laquelle la correction de la valeur de consigne (compensation estivale) est effectuée en raison d'une température extérieure trop élevée.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Compensation d'été » est réglé sur « oui ».

11.8.126 Compensation d'été — Décalage de la température de consigne à l'entrée dans la compensation estivale (x 0,1°C)

Options :

Possibilité de réglage entre -127 – + 127

Ce paramètre permet de définir de combien de Kelvin il faut augmenter la valeur de consigne pendant la compensation estivale, si la valeur de température extérieure inférieure est atteinte.

Valeurs types pour la compensation estivale :

- 20 °C : valeur de température extérieure inférieure
- 32 °C : valeur de température extérieure supérieure
- 0 K : décalage de valeur de consigne inférieur
- 4 K : décalage de température de consigne supérieur

Cela signifie qu'une augmentation fluide de la valeur de consigne de 0 à 4 K a lieu si la température extérieure passe de 20 °C à 32 °C.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Compensation d'été » est réglé sur « oui ».

11.8.127 Compensation d'été — Température de sortie (supérieure) pour la compensation estivale (°C)

Options : Possibilité de réglage entre -127 – + 127

Ce paramètre permet de définir la température extérieure maximale à partir de laquelle la correction de la valeur de consigne (compensation estivale) est effectuée en raison d'une température extérieure trop élevée.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Compensation d'été » est réglé sur « oui ».

11.8.128 Compensation d'été — Décalage de la température de consigne à la sortie de la compensation estivale (x 0,1°C)

Options : Possibilité de réglage entre -127 – + 127

Ce paramètre permet de définir de combien de Kelvin il faut augmenter la valeur de consigne pendant la compensation estivale, si la valeur de température extérieure supérieure est atteinte.

Valeurs types pour la compensation estivale :

- 20 °C : valeur de température extérieure inférieure
- 32 °C : valeur de température extérieure supérieure
- 0 K : décalage de valeur de consigne inférieur
- 4 K : décalage de température de consigne supérieur

Cela signifie qu'une augmentation fluide de la valeur de consigne de 0 à 4 K a lieu si la température extérieure passe de 20°C à 32°C.



Information

Ce paramètre n'est disponible que si le paramètre « Compensation d'été » est réglé sur « oui ».

11.9 Application « Fonctions IR (blanc) »

11.9.1 Touche 1 à 5 (gauche / droite) / touche Mémo M1 / M2

Les variantes Premium et le Busch-Guard® Sky KNX possèdent un capteur de réception des signaux infrarouges. Il est ainsi par exemple possible d'utiliser la télécommande IR 6010-25.

Deux canaux pouvant être sélectionnés sur l'émetteur sont disponibles pour la commande : le canal bleu et le canal blanc.

L'exemple suivant vise à aider lors de la mise en service. Les fonctions infrarouges peuvent être paramétrées sur l'appareil. La fonction « Commutation du bouton-poussoir côté gauche / côté droit » est sélectionnée pour la touche M1 (blanc). Cette fonction comprend le paramètre « Réaction en cas de flanc montant ». Ce paramètre doit être réglé sur « MARCHE ». La fonction comprend l'objet de communication « Commutation ». Cet objet doit maintenant être relié à l'application d'éclairage continu avec l'objet « Enregistrer la valeur de consigne ». La valeur de luminosité actuelle est ainsi enregistrée en tant que valeur de consigne, dès que la touche M1 est actionnée. La lumière peut par ex. être réglée à l'aide de la télécommande. Pour cela, une ou plusieurs paires de touches sont simplement affectées à la fonction « Variation par touche complète » et reliées directement à l'actionneur de variateur. Utilisez maintenant la paire de touches sélectionnée pour régler la luminosité souhaitée et enregistrez la valeur avec la touche M1.

11.10 Application « Fonctions IR (bleu) »

11.10.1 Touche 1 à 5 (gauche / droite) / touche Mémo M1 / M2

Les variantes Premium et le Busch-Guard® Sky KNX possèdent un capteur de réception des signaux infrarouges. Il est ainsi par exemple possible d'utiliser la télécommande IR 6010-25.

Deux canaux pouvant être sélectionnés sur l'émetteur sont disponibles pour la commande : le canal bleu et le canal blanc.

L'exemple suivant vise à aider lors de la mise en service. Les fonctions infrarouges peuvent être paramétrées sur l'appareil. La fonction « Commutation du bouton-poussoir côté gauche / côté droit » est sélectionnée pour la touche M1 (bleu). Cette fonction comprend le paramètre « Réaction en cas de flanc montant ». Ce paramètre doit être réglé sur « MARCHE ». La fonction comprend l'objet de communication « Commutation ». Cet objet doit maintenant être relié à l'application d'éclairage continu avec l'objet « Enregistrer la valeur de consigne ». La valeur de luminosité actuelle est ainsi enregistrée en tant que valeur de consigne, dès que la touche M1 est actionnée. La lumière peut par ex. être réglée à l'aide de la télécommande. Pour cela, une ou plusieurs paires de touches sont simplement affectées à la fonction « Variation par touche complète » et reliées directement à l'actionneur de variateur. Utilisez maintenant la paire de touches sélectionnée pour régler la luminosité souhaitée et enregistrez la valeur avec la touche M1.

11.11 Application « Fonctions logiques »

11.11.1 Canal 1 à 5

Divers fonction logiques peuvent être affectées aux canaux.

Options (application) :	inactif
	Porte logique
	Portail
	Temporisation
	Eclairage de cage d'escalier

- Inactif : aucune fonction logique n'est affectée.
- Porte logique : objets Logique

N°	Nom de l'objet	Type de données	Indicateurs
0	Sortie	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	
0	Sortie	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	
1	Entrée 1	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
1	Entrée 1	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
2	Entrée 2	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
2	Entrée 2	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
3	Entrée 3	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
3	Entrée 3	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
4	Entrée 4	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
4	Entrée 4	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
5	Entrée 5	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
5	Entrée 5	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
6	Entrée 6	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
6	Entrée 6	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
7	Entrée 7	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
7	Entrée 7	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
8	Entrée 8	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
8	Entrée 8	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
9	Entrée 9	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
9	Entrée 9	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
10	Entrée 10	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
10	Entrée 10	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A

- Portail : l'application « Portail » permet de filtrer certains signaux et de verrouiller temporairement le flux de signaux. La fonction comprend trois objets de communication : « entrée de commande », « entrée » et « sortie ». L'objet d'entrée ou de sortie peut prendre différentes grandeurs.

Le réglage « non attribué » permet d'affecter librement la grandeur de bit. Cela signifie que la première action / adresse de groupes interne ou externe qui est affectée et qui est déjà associée à un autre objet de communication définit la grandeur.

La commande peut se faire « de l'entrée vers la sortie » ou « de la sortie vers l'entrée » dans la mesure où l'entrée de commande le permet. L'activation via l'entrée de commande peut avoir lieu via un télégramme de marche ou d'arrêt.

Par exemple, si le réglage « Entrée de commande » est défini sur « Télégramme ON », les télégrammes sont uniquement transférés de l'entrée à la sortie si, auparavant, l'entrée de commande a reçu un télégramme de marche.

De plus, il est possible de bloquer des signaux via le réglage « Fonction filtre ». Soit « rien n'est filtré », soit le filtre s'applique au signal « MARCHE » ou « ARRET ». Cette fonction est par ex. toujours nécessaire si seul le télégramme de marche d'un capteur est intéressant et que celui-ci n'offre aucune fonction de filtrage dans son programme d'application.

- Temporisation : l'application « Temporisation » permet de recevoir des télégrammes via l'objet « Entrée ». Les télégrammes reçus sont transmis sur l'objet « Sortie » selon une temporisation réglée. Les types d'objets pour « Entrée » et « Sortie » peuvent être paramétrés ensemble pour les différents cas d'utilisation.
- Eclairage de cage d'escalier : l'application « Eclairage de cage d'escalier » permet d'ajouter un temps de post-fonctionnement aux télégrammes de commutation ou de valeur. Pour cela, l'application représente différents objets de communication en fonction du paramétrage :

un objet de 1 bit pour l'entrée et la sortie

Si un télégramme de marche est reçu via l'objet « Entrée / Sortie », le temps de marche par inertie est directement lancé.

Il est possible de régler une temporisation d'arrêt comprise entre 10 min et 88:45 min, réglable par incréments de 1 s. A expiration de la temporisation d'arrêt, l'objet « Sortie » envoie un télégramme OFF (1 bit) ou un télégramme ayant la valeur « 0 » (1 octet). Une fois le temps de marche par inertie écoulé, l'objet « Entrée / Sortie » enverra un télégramme d'arrêt.

deux objets de 1 bit pour l'entrée et la sortie

deux objets de 1 octet pour l'entrée et la sortie

Si un télégramme est reçu via l'objet « Entrée », le temps de marche par inertie commence immédiatement et un télégramme portant la même valeur que celle du télégramme reçu sur l'entrée est transmis sur l'objet « Sortie ». Il est possible de régler une temporisation d'arrêt comprise entre 10 min et 88:45 min, réglable par incréments de 1 s. A expiration de la temporisation d'arrêt, l'objet « Sortie » envoie un télégramme OFF (1 bit) ou un télégramme ayant la valeur « 0 » (1 octet). Une fois le temps de marche par inertie écoulé, l'objet « Sortie » envoie un télégramme ARRET (1 bit) ou un télégramme avec la valeur « 0 » (1 octet).

Via deux objets de communication supplémentaires, il est possible de définir le temps de marche par inertie et le temps de mise en garde de mise à l'arrêt. Les valeurs reçues sont inscrites dans la mémoire du dispositif et sont conservées même en cas de coupure temporaire de l'alimentation électrique et de son retour consécutif.

11.12 Objets de communication — Détecteur de présence — Maître

11.12.1 Px : Commutation mode manuel

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
12 30 48 64	Px : Commutation mode manuel	Entrée	1.001 switch

Cet objet permet de passer d'un fonctionnement automatique à un fonctionnement manuel (par défaut : 0 = automatique, 1 = manuel).

11.12.2 Px : Bouton-poussoir externe

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
13 31 49 65	Px : Bouton-poussoir externe	Entrée	1.001 switch

A la réception d'un 1 (par défaut) via cet objet, le détecteur met en marche. A la réception d'un 0 (par défaut), le détecteur met à l'arrêt.

Mode manuel inactif : le détecteur de mouvement est à nouveau sur automatique.

Mode manuel actif : le détecteur de mouvement reste arrêté jusqu'à sa remise en marche manuelle ou jusqu'à désactivation du mode manuel.



Information

En mode manuel, le détecteur de mouvement est inactif et la mise en marche et à l'arrêt n'est possible que par le biais du bouton-poussoir externe. En mode automatique, la mise en marche par bouton-poussoir externe simule un mouvement.

11.12.3 Px : Activer mode test

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
14 32 50 66	Px : Activer mode test	Entrée	1.001 switch

Cet objet permet d'activer le mode test (1 = activé, 0 = désactivé). Le mode test est automatiquement désactivé à l'issue de 10 min.

11.12.4 Px : Temps de post-fonctionnement luminosité réduite

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
16 34 52 68	Px : Temps de post-fonctionnement luminosité réduite	Entrée	7.005 time (s)

Si aucun mouvement n'est détecté à expiration du temps de post-fonctionnement, la fonction passe au Temps de post-fonctionnement réduit paramétré et se met par ex. à l'arrêt une fois ce délai écoulé. Le temps de post-fonctionnement peut être de nouveau paramétré à tout moment via cet objet par un autre élément de commande, sans l'aide de l'ETS. Si cette valeur ne doit pas être écrasée à chaque téléchargement, il faut paramétrer en conséquence le paramètre « Ecraser le réglage en cas de téléchargement ».

11.13 Objets de communication — Détecteur de présence — Esclave

11.13.1 Px : Validation Mouvement

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
1 19 37 53	Px : Validation Mouvement		1.001 switch

Le détecteur peut être bloqué ou activé par le biais de l'objet. La validation a priorité sur tous les autres objets.

11.13.2 Px : État de l'actionneur

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
4 22 40 56	Px : État de l'actionneur		1.001 switch

Les actionneurs commandés par le détecteur peuvent envoyer leur état via cette entrée (1 bit). Suite à la réception d'un télégramme Off sur l'objet, la détection de mouvement s'arrête pendant le temps mort paramétré et le temps de post-fonctionnement est réinitialisé.

11.13.3 Px : Détection indépendante de la luminosité

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
5 23 41 57	Px : Détection indépendante de la luminosité		1.001 switch

A la réception d'un 1 sur cet objet, le détecteur met en marche à chaque mouvement, indépendamment de la luminosité. Cependant, à la réception d'un 0, le détecteur ne met en marche que lors d'un dépassement du seuil de luminosité paramétré et en présence d'un mouvement.

11.13.4 Px : Luminosité externe

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
6 24 42 58	Px : Luminosité externe		9.* 2-byte float value

La valeur de luminosité d'un capteur de luminosité externe est envoyée à cet objet.

11.13.5 Px : Seuil de luminosité externe

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
7 25 43 59	Px : Seuil de luminosité externe		9.* 2-byte float value

Cet objet permet d'adapter le seuil de luminosité externe. Si cette valeur ne doit pas être écrasée à chaque téléchargement, il faut paramétrer en conséquence le paramètre « Ecraser le réglage en cas de téléchargement ».

11.13.6 Px : Seuil de luminosité interne

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
8 26 44 60	Px : Seuil de luminosité interne		9.* 2-byte float value

Cet objet permet d'adapter le seuil de luminosité interne. Si cette valeur ne doit pas être écrasée à chaque téléchargement, il faut paramétrer en conséquence le paramètre « Ecraser le réglage en cas de téléchargement ».

11.13.7 Px : Mouvement (Esclave)

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
11 29 47 63	Px : Mouvement (Esclave)		1.001 switch

Cet objet envoie (par défaut : indépendamment de la luminosité) un télégramme 1 de manière cyclique pour déclencher le maître,

11.14 Objets de communication — Détecteur de présence — Surveillance

11.14.1 Px : Validation Mouvement

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
1 19 37 53	Px : Validation Mouvement	Entrée	1.001 switch

Le détecteur peut être bloqué ou activé par le biais de l'objet. La validation a priorité sur tous les autres objets.

11.14.2 Px : Surveillance

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
15 33 51 67	Px : Surveillance	Sortie	1.001 switch

Cette sortie permet, en cas de mouvement, d'envoyer la valeur paramétrée à l'actionneur, après expiration du temps de post-fonctionnement (2 secondes).

11.15 Objets de communication — Détecteur de présence — Commutateur d'éclairage continu

11.15.1 P1 : Sortie 1

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
	P1 : Sortie 1		1.001 switch
			5.001 percentage (0..100 %)
			5.010 counter pulses (0..255)
			18.001 scene control
			20.102 HAVC mode
			9.* 2-byte float value

En présence d'un mouvement, cette sortie permet d'envoyer la valeur paramétrée, en cas de dépassement par le haut ou le bas du seuil de luminosité paramétré, l'hystérèse incluse. Si la sortie 2 est active, la sortie 1 doit commander le bandeau lumineux le plus éloigné de la fenêtre et la sortie 2 le bandeau lumineux le plus près de la fenêtre.

11.15.2 Px : Sortie 2

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
	Px : Sortie 2		1.001 switch
			5.001 percentage (0..100 %)
			5.010 counter pulses (0..255)
			18.001 scene control
			20.102 HAVC mode
			9.* 2-byte float value

En présence d'un mouvement, cette sortie permet d'envoyer la valeur paramétrée, en cas de dépassement par le haut ou le bas du seuil de luminosité paramétré, l'hystérèse incluse. Si la sortie 2 est active, la sortie 1 doit commander le bandeau lumineux le plus éloigné de la fenêtre et la sortie 2 le bandeau lumineux le plus près de la fenêtre.

11.15.3 Px: Automatique / Manuel Arrêt

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
	Px: Automatique / Manuel Arrêt		1.001 switch

Cet objet permet d'activer (Automatique) ou de désactiver (Manuel) la régulation. Si l'objet est relié à un élément de commande, un 0 permet de mettre l'appareil à l'arrêt et de désactiver la régulation.

11.15.4 Px : Esclave

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
	Px : Esclave		1.001 switch

Cet objet permet de mettre le commutateur de l'éclairage continu en marche par le biais d'un 1, à partir d'un autre détecteur de mouvement ou de présence.

11.15.5 Px : Luminosité externe

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
	Px : Luminosité externe		9.* 2-byte float value

Cet objet permet de relier une valeur externe d'un autre capteur de luminosité au commutateur d'éclairage continu.

11.15.6 Px : Validation Présence

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
	Px : Validation Présence		1.001 switch

Cet objet permet de bloquer ou d'activer le commutateur d'éclairage continu. La validation a priorité sur tous les autres objets.

11.15.7 Px : Temps de post-fonctionnement

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
	Px : Temps de post-fonctionnement		7.005 time (s)

Si aucun mouvement n'est détecté, la fonction passe sur le temps de post-fonctionnement paramétré et se met par ex. à l'arrêt une fois ce délai écoulé. Le temps de post-fonctionnement peut être de nouveau paramétré à tout moment via cet objet par un autre élément de commande, sans l'aide de l'ETS. Si cette valeur ne doit pas être écrasée à chaque téléchargement, il faut paramétrer en conséquence le paramètre « Ecraser le réglage en cas de téléchargement ».

11.15.8 Px : Seuil de luminosité

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
	Px : Seuil de luminosité		9.* 2-byte float value

Cet objet de communication permet d'allouer des valeurs de l'extérieur. Cette valeur est utilisée en tant que nouveau seuil de commutation. Le seuil de commutation actuel peut être lu par le biais de cet objet de communication. Si cette valeur ne doit pas être écrasée à chaque téléchargement, il faut paramétrer en conséquence le paramètre « Ecraser le réglage en cas de téléchargement ».

11.15.9 Px : Enregistrer seuil de luminosité

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
	Px : Enregistrer seuil de luminosité		1.001 switch

Lors de l'envoi de la valeur = 1 sur cet objet de communication, la valeur de luminosité actuellement mesurée est enregistrée en tant que nouveau seuil de commutation de la régulation.

11.15.10 Px : Luminosité réelle

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
	Px : Luminosité réelle		9.* 2-byte float value

L'objet de communication « Luminosité réelle » met à disposition la valeur de luminosité (filtrée) actuelle, en tenant compte de la correction de la lumière du jour et de la lumière artificielle.

11.15.11 Px: État de la régulation

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
	Px : Etat de la régulation		1.001 switch

Cet objet indique l'état de la régulation, à savoir si la régulation est active (valeur = 1) ou inactive (valeur = 0).

11.16 Objets de communication — Détecteur de présence — Régulateur d'éclairage continu

11.16.1 Px : Sortie 1

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
1 19	Px : Sortie 1	Sortie	5.001 percentage (0..100 %)
			5.010 counter pulses (0..255)

La valeur de régulation correspondante est envoyée à l'actionneur par le biais de cette sortie. Si la sortie 2 est active, la sortie 1 doit commander le bandeau lumineux le plus éloigné de la fenêtre et la sortie 2 le bandeau lumineux le plus près de la fenêtre.

11.16.2 Px : Sortie 2

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
2 20	Px : Sortie 2	Sortie	5.001 percentage (0..100 %)
			5.010 counter pulses (0..255)

La valeur de régulation correspondante est envoyée à l'actionneur par le biais de cette sortie. Si la sortie 2 est active, la sortie 1 doit commander le bandeau lumineux le plus éloigné de la fenêtre et la sortie 2 le bandeau lumineux le plus près de la fenêtre.

11.16.3 Px: Automatique / Manuel Arrêt

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
3 21	Px: Automatique / Manuel Arrêt	Entrée	1.001 switch

Cet objet permet d'activer (Automatique) ou de désactiver (Manuel) la régulation. Si l'objet est relié à un élément de commande, un 0 permet de désactiver la régulation et un 1 de l'activer. (0 = Manuell Arrêt, 1 = Automatique)

11.16.4 Px : Variation relative (variateur)

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
4 22	Px : Variation relative (variateur)	Entrée	3.007 dimming control

L'objet peut être relié à un élément de commande. Ainsi, une variation de l'éclairage sur une valeur plus claire / plus sombre est possible dans la pièce. Le régulateur d'éclairage continu est désactivé.

11.16.5 Px : Valeur (variateur)

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
5 23	Px : Valeur (variateur)	Entrée	5.001 percentage (0..100 %)

L'objet peut être relié à un émetteur de valeur. Ainsi, une régulation manuelle de l'éclairage est possible dans la pièce. Le régulateur d'éclairage continu est désactivé.

11.16.6 Px : Esclave

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
6 24	Px : Esclave	Entrée	1.001 switch

Cet objet permet de mettre le régulateur d'éclairage continu en marche par le biais d'un 1, à partir d'un autre détecteur de mouvement ou de présence.

11.16.7 Px : Luminosité externe

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
7 25	Px : Luminosité externe	Entrée	9.* 2-byte float value

Cet objet permet de relier une valeur externe d'une autre sonde de luminosité au régulateur d'éclairage continu. Le capteur de luminosité interne est inactif pour le régulateur d'éclairage continu.

11.16.8 Px : Validation Présence

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
8 26	Px : Validation Présence	Entrée	1.001 switch

Le régulateur d'éclairage continu peut être bloqué ou activé par le biais de cet objet. La validation a priorité sur tous les autres objets.

11.16.9 Px : Temps de post-fonctionnement

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
10 28	Px : Temps de post-fonctionnement	Entrée	7.005 time (s)

Si aucun mouvement n'est détecté, la fonction passe sur le temps de post-fonctionnement paramétré et se met par ex. à l'arrêt une fois ce délai écoulé. Le temps de post-fonctionnement peut être de nouveau paramétré à tout moment via cet objet par un autre élément de commande, sans l'aide de l'ETS. Si cette valeur ne doit pas être écrasée à chaque téléchargement, il faut paramétrer en conséquence le paramètre « Ecraser le réglage en cas de téléchargement ».

11.16.10 Px : Valeur de consigne de luminosité

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
11 29	Px : Valeur de consigne de luminosité	Entrée/sortie	9.* 2-byte float value

Cet objet de communication permet d'allouer des valeurs de l'extérieur. Cette valeur est utilisée en tant que nouvelle valeur de consigne. La valeur de consigne actuelle peut être lue par le biais de cet objet de communication. Si cette valeur ne doit pas être écrasée à chaque téléchargement, il faut paramétrer en conséquence le paramètre « Ecraser le réglage en cas de téléchargement ».

11.16.11 Px: Enregistrer valeur de consigne de luminosité

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
12 30	Px: Enregistrer valeur de consigne de luminosité	Entrée	1.001 switch

Les objets de communication Automatique/Manuel Arrêt, Variation relative (variateur) et / ou Valeur (variateur) permettent de régler la valeur de luminosité souhaitée par le biais d'un élément de commande. Si le luxmètre indique par ex. la valeur 500 lx, cette valeur de luminosité est enregistrée comme nouvelle valeur de consigne de la régulation lors de l'envoi d'un 1 sur cet objet de communication. Nota : Lors du réglage de la luminosité souhaitée, par ex. 500 lx, il faut prendre en compte le temps de chauffe de la lampe.

11.16.12 Px : Luminosité réelle

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
13 31	Px : Luminosité réelle	Sortie	9.* 2-byte float value

L'objet de communication « Luminosité réelle » met à disposition la valeur de luminosité actuelle (filtrée et corrigée via l'adaptation de la lumière du jour et de la lumière artificielle).

11.16.13 Px : Déplacer/ajuster le store

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
14 32	Px : Déplacer/ajuster le store	Entrée	1.008 up/down

L'objet est associé à la commande de déplacement de l'élément de commande. A la réception d'une valeur 1 (déplacement vers le haut) ou 0 (déplacement vers le bas), les paramètres réglés sous « Paramètres de contrôle des mouvements store » sont activés. Le mode d'ajustage est désactivé à expiration d'un délai paramétré et l'algorithme de régulation normal est réactivé.

11.16.14 Px : Déplacer store en position

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
15 33	Px : Déplacer store en position	Entrée	5.001 percentage (0..100 %)

Cet objet est associé à une commande de position 1 octet de l'élément de commande / de l'actionneur. A la réception d'une valeur, les paramètres réglés sous « Paramètres de contrôle des mouvements store » sont activés. Le mode d'ajustage est désactivé à expiration d'un délai paramétré et l'algorithme de régulation normal est réactivé.

11.16.15 Px : Temps de post-fonctionnement luminosité réduite

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
16 34	Px : Temps de post-fonctionnement luminosité réduite	Entrée	7.005 time (s)

Si aucun mouvement n'est détecté à expiration du temps de post-fonctionnement, la fonction passe au Temps de post-fonctionnement réduit paramétré et se met par ex. à l'arrêt une fois ce délai écoulé. Le temps de post-fonctionnement peut être de nouveau paramétré à tout moment via cet objet par un autre élément de commande, sans l'aide de l'ETS. Si cette valeur ne doit pas être écrasée à chaque téléchargement, il faut paramétrer en conséquence le paramètre « Ecraser le réglage en cas de téléchargement ».

11.16.16 Px: État de la régulation

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
17 35	Px: État de la régulation	Sortie	1.001 switch

Cet objet indique l'état de la régulation, à savoir si la régulation est active (valeur = 1) ou inactive (valeur = 0).

11.16.17 Px : Étalonnage de la luminosité

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
18 36	Px : Étalonnage de la luminosité	Entrée/sortie	1.001 switch

Cet objet de communication permet de démarrer l'étalonnage des lampes par le biais de la valeur = 1. Les lampes sont ensuite mises en marche à 100 %, puis une variation plus sombre par échelons de 10 % est réalisée. Le détecteur connaît alors l'aspect qu'ont les courbes de variation des lampes. A l'issue de l'étalonnage, la valeur = 1 est envoyée par le biais de cet objet. Si une erreur se produit lors de l'étalonnage, cet objet envoie la valeur = 0.

11.17 Objets de communication — Détecteur de présence — CVC

11.17.1 P3 : CVC

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
37	P3 : CVC	Sortie	1.001 switch
			5.001 percentage (0..100 %)
			5.010 counter pulses (0..255)
			18.001 scene control
			20.102 HAVC mode
			9.* 2-byte float value

« Cette sortie permet, lors d'un mouvement et après expiration de la temporisation d'activation, d'envoyer la valeur pour la mise en marche à l'actionneur.

A expiration du temps de post-fonctionnement, la Valeur pour la mise à l'arrêt est envoyée à l'actionneur. »

11.17.2 P3 : Esclave

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
37	P3 : Esclave	Entrée	1.001 switch

Cet objet permet de mettre le régulateur d'éclairage continu en marche par le biais d'un 1, à partir d'un autre détecteur de mouvement ou de présence.

11.17.3 P3 : Validation chauffage-Climatisation-Ventilation

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
39	P3 : Validation chauffage-Climatisation-Ventilation	Entrée	1.001 switch

Le détecteur peut être bloqué ou activé par le biais de l'objet. La validation a priorité sur tous les autres objets.

11.17.4 P3 : Temps de post-fonctionnement

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
40	P3 : Temps de post-fonctionnement	Entrée	7.005 time (s)

Si aucun mouvement n'est détecté, la fonction passe sur le temps de post-fonctionnement paramétré et se met par ex. à l'arrêt une fois ce délai écoulé. Le temps de post-fonctionnement peut être de nouveau paramétré à tout moment via cet objet par un autre élément de commande, sans l'aide de l'ETS. Si cette valeur ne doit pas être écrasée à chaque téléchargement, il faut paramétrer en conséquence le paramètre « Ecraser le réglage en cas de téléchargement ».

11.17.5 P3 : Temporisation d'activation

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
41	P3 : Temporisation d'activation	Entrée	7.005 time (s)

Grâce à cet objet, la temporisation d'activation peut être de nouveau paramétrée, à tout moment, par un autre élément de commande, sans l'aide de l'ETS. Si cette valeur ne doit pas être écrasée à chaque téléchargement, il faut paramétrer en conséquence le paramètre « Ecraser le réglage en cas de téléchargement ».

11.17.6 P3 : Position forcée

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
42	P3 : Position forcée	Entrée	1.001 switch

La fonction Position forcée désactive la régulation (valeur = 1) et l'appareil commute sur une valeur paramétrée jusqu'à ce que la position forcée soit de nouveau désactivée (valeur = 0). La position forcée a une priorité inférieure à la validation.

11.18 Objets de communication — Détecteur de présence — Détection de la luminosité

11.18.1 BR : Luminosité

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
69	BR : Luminosité	Sortie	9.* 2-byte float value

Cet objet envoie la valeur de luminosité étalonnée par le biais de la correction de la lumière du jour.

11.18.2 BR : Alarme

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
70	BR : Alarme	Sortie	1.005 alarm

En l'absence de toute valeur de luminosité reçue pendant le délai paramétré, cet objet envoie la valeur = 1.

11.18.3 BR : Luminosité externe 1

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
71	BR : Luminosité externe 1	Entrée	9.* 2-byte float value

Cet objet permet de combiner une valeur externe d'un autre capteur de luminosité à la luminosité interne.

11.18.4 BR : Luminosité externe 2

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
72	BR : Luminosité externe 2	Entrée	9.* 2-byte float value

Cet objet permet de combiner une valeur externe d'un autre capteur de luminosité à la luminosité interne.

11.18.5 BR : Adaptation de la luminosité (lumière du jour)

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
73	BR : Adaptation de la luminosité (lumière du jour)	Entrée	9.* 2-byte float value

La valeur mesurée de lumière du jour est envoyée à cet objet, au cours de l'adaptation de la luminosité.

11.18.6 BR : Adaptation de la luminosité (sortie 1)

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
74	BR : Adaptation de la luminosité (sortie 1)	Entrée	9.* 2-byte float value

La valeur mesurée pour la sortie 1 (bandeau lumineux 1) est envoyée à cet objet, au cours de l'adaptation de la luminosité.

11.18.7 BR : Adaptation de la luminosité (sortie 2)

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
75	BR : Adaptation de la luminosité (sortie 2)	Entrée	9.* 2-byte float value

La valeur mesurée pour la sortie 2 (bandeau lumineux 2) est envoyée à cet objet, au cours de l'adaptation de la luminosité.

11.18.8 BR : LED

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
76	BR : LED	Entrée	1.001 switch

Cet objet permet d'activer et de désactiver la LED disponible sur l'appareil (1 = activation, 0 = désactivation)

11.19 Objets de communication — RTC objet

11.19.1 Valeur réglée de chauffage

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
1	Valeur réglée de chauffage (Valeur réglée de chauffage/de refroidissement)	Sortie	1. Commutation 2. Pourcentage (0..100 %)

Description :

1. Cet objet permet la commande d'un servo-moteur de commutation, par ex, une servocommande thermoélectrique commandée par un actionneur de chauffage/de commutation.
2. Cet objet permet la commande d'un servo-moteur à valeur d'entrée constante (0..100 %), par exemple, une servo-commande par moteur électrique.

11.19.2 Etape supplémentaire de chauffage

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
2	Etape supplémentaire de chauffage (Etape supplémentaire de chauffage/refroidissement)	Sortie	1. Commutation 2. Pourcentage (0..100 %)

Description :

1. Cet objet permet la commande d'un servo-moteur de commutation, par ex, une servocommande thermoélectrique commandée par un actionneur de chauffage/de commutation.
2. Cet objet permet la commande d'un servo-moteur à valeur d'entrée constante (0..100 %), par ex. une servo-commande par moteur électrique.



Information

L'étape supplémentaire peut aussi être utilisée en tant que deuxième étape de chauffage parallèle. A cet effet, il est nécessaire de paramétrer l'écart de température par rapport au niveau de base sur 0°C.

11.19.3 Valeur réglée de refroidissement

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
3	Valeur réglée de refroidissement	Sortie	1. Commutation 2. Pourcentage (0..100 %)

Description :

1. Cet objet permet la commande d'un servo-moteur de commutation, par ex, une servocommande thermoélectrique commandée par un actionneur de chauffage/de commutation.
2. Cet objet permet la commande d'un servo-moteur à valeur d'entrée constante (0..100 %), par ex. une servo-commande par moteur électrique.

11.19.4 Etape supplémentaire de refroidissement

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
4	Etape supplémentaire de refroidissement	Sortie	1. Commutation 2. Pourcentage (0..100 %)

Description :

1. Cet objet permet la commande d'un servo-moteur de commutation, par ex, une servocommande thermoélectrique commandée par un actionneur de chauffage/de commutation.
2. Cet objet permet la commande d'un servo-moteur à valeur d'entrée constante (0..100 %), par ex. une servo-commande par moteur électrique.



Information

L'étape supplémentaire peut aussi être utilisée en tant que deuxième étape de refroidissement parallèle. A cet effet, il faut paramétrer l'écart de température par rapport au niveau de base sur 0°C.

11.19.5 Régulation marche / arrêt

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
5	1. Régulation marche / arrêt	Sortie	Commutation
	2. Régulation marche / arrêt (maître)		Commutation
	3. Régulation marche / arrêt (esclave)		Commutation

A la réception d'un télégramme 0, le régulateur passe en mode Arrêt et régule sur la valeur de consigne de la protection antigel/contre les surchauffes. A la remise en marche du régulateur, le système interroge les autres objets de mode de fonctionnement, afin de déterminer le nouveau mode de fonctionnement.



Information

Concernant le point 2 :

Lorsque la fonction Marche/Arrêt de la régulation en mode maître/esclave est active, l'objet Régulation Marche/Arrêt (maître) doit être relié à cet objet.

Concernant le point 3 :

Lorsque la fonction Marche/Arrêt de la régulation en mode maître/esclave est active, l'objet Régulation Marche/Arrêt (esclave) doit être relié à cet objet.

11.19.6 Température réelle

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
6	1. Température réelle	Sortie	Valeur à virgule flottante 2 octets
	2. Température réelle pondérée		Valeur à virgule flottante 2 octets

1. L'objet indique la température (ambiante) mesurée modifiée de la valeur d'équilibre.
2. L'objet indique la valeur de température calculée à partir de la détection et de la pondération de la température interne et de jusqu'à deux températures externes.



Information

Une mesure de température externe pour la régulation ambiante est utile, le cas échéant, pour les pièces de grande taille et/ou les chauffages par le sol.

11.19.7 Température réelle externe

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
7	Température réelle externe	Entrée	Valeur à virgule flottante 2 octets

Objet de communication 2 octets permettant l'acquisition d'une valeur de température externe mise à disposition via le bus KNX.

11.19.8 Température réelle externe 2

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
8	Température réelle externe 2	Entrée	Valeur à virgule flottante 2 octets

Objet de communication 2 octets permettant l'acquisition d'une autre valeur de température externe mise à disposition via le bus KNX.

11.19.9 Défaut de la température réelle

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
9	1. Défaut de la température réelle	Sortie	Commutation
	2. Défaut de la température réelle (maître)	Sortie	Commutation
	3. Défaut de la température réelle (esclave)	Sortie	Commutation

Si l'une des températures d'entrée paramétrées n'est pas à la disposition du régulateur pendant une période dépassant le délai de surveillance, le régulateur passe alors en mode de défaut. Le mode de défaut est envoyé sur le bus avec la valeur 1.



Information

Concernant le point 2 :

En vue de l'affichage du mode de défaut, il convient de relier cet objet à l'objet « Défaut de la température réelle (Esclave) ».

Concernant le point 3 :

En vue de l'affichage du mode de défaut, il convient de relier cet objet à l'objet « Défaut de la température réelle (Esclave) ».

11.19.10 Température réelle locale

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
10	Température réelle locale	Sortie	Commutation

Non visible !

11.19.11 Valeur de consigne actuelle

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
11	Valeur de consigne actuelle	Sortie	Valeur à virgule flottante 2 octets

L'objet indique la valeur de température de consigne actuelle résultant de la température de consigne paramétrée du type de fonctionnement actuel et du mode de fonctionnement actuel, du décalage manuel de température de consigne et de la modification de température de consigne de base via l'objet de consigne de base. Cet objet ne fait qu'envoyer.

11.19.12 Mode de fonctionnement

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
12	1. Mode de fonctionnement	Entrée/sortie	Mode CVC
	2. Mode de fonctionnement (maître)	Entrée/sortie	Mode CVC
	3. Mode de fonctionnement (esclave)	Entrée/sortie	Mode CVC

L'objet « Mode de fonctionnement » reçoit le mode de fonctionnement à régler sous forme de valeur 1 octet. Dans ce cadre, la valeur 1 équivaut à « Confort », la valeur 2 à « Standby », la valeur 3 à « Economy » et la valeur 4 à « Protection antigel/contre les surchauffes ».

En complément du décalage manuel de valeur de consigne et de l'adaptation de la valeur de consigne de base, la température de consigne du régulateur est déterminée par les objets « Mode de fonctionnement prioritaire », « Alarme d'eau de condensation », « Alarme dégel », « Contact de fenêtre », « Marche/Arrêt de la régulation », « Détecteur Présence » et « Mode de fonctionnement » (énumération dans l'ordre de priorité décroissant).



Information

Point 2 :

Lorsque Mode de fonctionnement est actif lors d'un fonctionnement maître/esclave, l'objet Mode de fonctionnement (Esclave) doit être relié à cet objet.

Point 3 :

Lorsque Mode de fonctionnement est actif lors d'un fonctionnement maître/esclave, l'objet Mode de fonctionnement (Maître) doit être relié à cet objet.

11.19.13 Mode de fonctionnement prioritaire

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
13	1. Mode de fonctionnement prioritaire	Entrée	Mode CVC
	2. Mode de fonctionnement prioritaire (maître / esclave)	Entrée	Mode CVC

L'objet « Mode de fonctionnement prioritaire » reçoit le mode de fonctionnement à régler sous forme de valeur 1 octet. Dans ce cadre, la valeur 0 équivaut à « Priorité inactive », la valeur 1 à « Confort », la valeur 2 à « Standby », la valeur 3 à « Economy » et la valeur 4 à « Protection antigel/contre les surchauffes ».

En complément du décalage manuel de valeur de consigne et de l'adaptation de la valeur de consigne de base, la température de consigne du régulateur est déterminée par les objets « Mode de fonctionnement prioritaire », « Alarme d'eau de condensation », « Alarme dégel », « Contact de fenêtre », « Marche/Arrêt de la régulation », « Détecteur Présence » et « Mode de fonctionnement » (énumération dans l'ordre de priorité décroissant).



Information

Point 2 :

Lorsque le mode maître / esclave est activé, l'objet « Mode de fonctionnement prioritaire » du maître et de l'esclave doit être relié à l'adresse de groupe de l'émetteur.

11.19.14 Contact de fenêtre

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
14	1. Contact de fenêtre	Entrée	Commutation
	2. Contact de fenêtre (maître / esclave)	Entrée	Commutation

Cet objet signale une fenêtre ouverte au régulateur par le biais de la valeur 1. En l'absence de tout autre objet ayant un niveau de priorité plus élevé, le message « Contact de fenêtre » permet alors de régler le régulateur sur la valeur de consigne de la protection antigel / contre les surchauffes. En complément du décalage manuel de valeur de consigne et de l'adaptation de la valeur de consigne de base, la température de consigne du régulateur est déterminée par les objets « Mode de fonctionnement prioritaire », « Alarme d'eau de condensation », « Alarme dégel », « Contact de fenêtre », « Marche/Arrêt de la régulation », « Détecteur Présence » et « Mode de fonctionnement » (énumération dans l'ordre de priorité décroissant).



Information

Lorsque le mode maître / esclave est activé, l'objet « Contact de fenêtre » du maître et de l'esclave doit être relié à l'adresse de groupe de l'émetteur.

11.19.15 Détecteurs de présence

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
15	1. Détecteur de présence	Entrée	Commutation
	2. Détecteur de présence (maître / esclave)	Entrée	Commutation

L'objet signale au régulateur par la valeur 1 que des personnes séjournent dans la pièce. En l'absence de tout autre objet ayant un niveau de priorité plus élevé, le « Détecteur Présence » règle le thermostat sur la valeur de consigne confort. En complément du décalage manuel de valeur de consigne et de l'adaptation de la valeur de consigne de base, la température de consigne du régulateur est déterminée par les objets « Mode de fonctionnement prioritaire », « Alarme d'eau de condensation », « Alarme dégel », « Contact de fenêtre », « Marche/Arrêt de la régulation », « Détecteur Présence » et « Mode de fonctionnement » (énumération dans l'ordre de priorité décroissant).



Information

Point 2 :

Lorsque le mode maître/esclave est activé, l'objet « Détecteur de présence » du maître et de l'esclave doit être relié à l'adresse de groupe de l'émetteur.

11.19.16 État du chauffage

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
16	État du chauffage	Sortie	Commutation

Par le biais de l'objet « Etat du chauffage », le thermostat d'ambiance envoie un télégramme ON, dès qu'il est en mode de chauffage actif. Si la régulation se trouve dans la zone inactive entre chauffage et refroidissement ou en mode de refroidissement, le thermostat d'ambiance envoie un télégramme OFF sur l'objet « Etat du chauffage ».

11.19.17 État du refroidissement

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
17	État du refroidissement	Sortie	Commutation

Par le biais de l'objet « Etat du refroidissement », le thermostat d'ambiance envoie un télégramme ON, dès qu'il est en mode de refroidissement actif. Si la régulation se trouve dans la zone inactive entre chauffage et refroidissement ou en mode de chauffage, le thermostat d'ambiance envoie un télégramme OFF sur l'objet « Etat du refroidissement ».

11.19.18 Charge de base

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
16	Charge de base	Entrée/sortie	Commutation

A l'aide de la valeur 1, l'objet active une charge de base, c'est-à-dire une valeur calibrée minimale supérieure à zéro. La valeur 0 permet de couper la charge de base. A la coupure de la charge de base, une diminution jusqu'à 0 de la valeur calibrée contrairement à la valeur minimale paramétrée est possible, lorsque la température de consigne est atteinte.



Information

Point 2 :

Une désactivation de la charge de base est utile en été en présence d'un plancher chauffant, car la montée en température de la charge de base permet d'économiser de l'énergie de chauffage.

11.19.19 Commutation chauffage / refroidissement

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
17	Commutation chauffage / refroidissement	Entrée/sortie	Commutation

1. Automatique : si la commutation entre Chauffage et Refroidissement est réalisée automatiquement par le thermostat d'ambiance, cet objet permet de mettre des informations sur l'état actuel Chauffage (0) ou Refroidissement (1) à la disposition du bus KNX. Cet objet ne fait qu'envoyer.
2. Uniquement via objet : La commutation entre Chauffage et Refroidissement n'a lieu sur le thermostat d'ambiance que par le biais de cet objet de communication 1 bit. Dans ce cadre, la valeur (0) permet d'activer le mode de chauffage et la valeur (1) le mode de refroidissement. Cet objet reçoit.
3. Manuellement ou via objet : la commutation entre Chauffage et Refroidissement a lieu sur le thermostat d'ambiance par une intervention de l'utilisateur ou par le biais de l'objet de communication 1 bit. Les informations sur l'état actuel correspondant Chauffage (0) ou Refroidissement (1) sont à la disposition du bus KNX. Cet objet envoie et reçoit.

11.19.20 Ventilateur Manuel

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
18	1. Ventilateur manuel	Sortie	Commutation
	2. Ventilateur manuel (maître)	Sortie	Commutation
	3. Ventilateur manuel (esclave)	Sortie	Commutation

L'objet de communication 1 bit permet de mettre un actionneur de ventilateur en mode ventilateur manuel ou de le faire repasser en mode ventilateur automatique. En mode ventilateur automatique de l'actionneur de ventilateur, la vitesse de ventilateur de l'actionneur du ventilateur est déterminée à partir de la valeur calibrée. En mode ventilateur manuel, l'utilisateur du thermostat d'ambiance peut régler la vitesse du ventilateur à volonté. Ce réglage demeure actif jusqu'à ce qu'il soit réinitialisé. La vitesse de ventilateur 0 constitue une exception : afin d'éviter que le bâtiment ne subisse des dommages, le mode automatique est réactivé 18 heures après la sélection de la vitesse de ventilateur 0.



Information

Point 2 :

Lorsque Ventilateur Manuel est actif en mode maître/esclave, l'objet Ventilateur Manuel (Esclave) doit être relié à cet objet.

Point 3 :

Lorsque Ventilateur Manuel est actif en mode maître/esclave, l'objet Ventilateur Manuel (Maître) doit être relié à cet objet.

11.19.21 Ventilateur Vitesse

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
18	1. Ventilateur vitesse	Sortie	Valeur à virgule flottante 2 octets
	2. Ventilateur vitesse (maître)	Sortie	Valeur à virgule flottante 2 octets
	3. Ventilateur vitesse (esclave)	Sortie	Valeur à virgule flottante 2 octets

Cet objet de communication 1 octet permet de sélectionner la vitesse de ventilation au niveau de l'actionneur de ventilateur. L'utilisateur peut définir si l'information concernant la vitesse de ventilateur est transmise uniquement en mode de ventilateur manuel ou également en mode automatique. Les formats sélectionnables pour l'objet de communication 1 octet sont la vitesse de ventilateur (0..5) ou un pourcentage (0..100%) converti ensuite en une vitesse de ventilateur au niveau de l'actionneur de ventilateur.



Information

Point 2 :

Lorsque Ventilateur Vitesse est actif en mode maître/esclave, l'objet Ventilateur Vitesse (Esclave) doit être relié à cet objet.

Point 3 :

Lorsque Ventilateur Vitesse est actif en mode maître/esclave, l'objet Ventilateur Vitesse (Esclave) doit être relié à cet objet.

11.19.22 État vitesse ventilo-convecteur

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
20	État vitesse ventilo-convecteur	Entrée/sortie	Valeur à virgule flottante 2 octets

Par le biais de l'objet « État vitesse ventilo-convecteur », le thermostat d'ambiance reçoit la vitesse de ventilateur utilisée actuellement par l'actionneur de ventilo-convecteur.

11.19.23 Vitesse de ventilateur 1

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
21	Vitesse de ventilateur 1	Sortie	Commutation

L'objet de communication 1 bit permet d'émettre l'état actif (1) de la vitesse de ventilateur, les autres vitesses de ventilateur étant désactivées (0) en fonction du paramétrage. Si la vitesse de ventilateur est inactive, la valeur (0) est appliquée à l'objet.

11.19.24 Vitesse de ventilateur 2

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
22	Vitesse de ventilateur 2	Sortie	Commutation

L'objet de communication 1 bit permet d'émettre l'état actif (1) de la vitesse de ventilateur, les autres vitesses de ventilateur étant désactivées (0) en fonction du paramétrage. Si la vitesse de ventilateur est inactive, la valeur (0) est appliquée à l'objet.

11.19.25 Vitesse de ventilateur 3

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
23	Vitesse de ventilateur 3	Sortie	Commutation

L'objet de communication 1 bit permet d'émettre l'état actif (1) de la vitesse de ventilateur, les autres vitesses de ventilateur étant désactivées (0) en fonction du paramétrage. Si la vitesse de ventilateur est inactive, la valeur (0) est appliquée à l'objet.

11.19.26 Vitesse de ventilateur 4

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
24	Vitesse de ventilateur 4	Sortie	Commutation

L'objet de communication 1 bit permet d'émettre l'état actif (1) de la vitesse de ventilateur, les autres vitesses de ventilateur étant désactivées (0) en fonction du paramétrage. Si la vitesse de ventilateur est inactive, la valeur (0) est appliquée à l'objet.

11.19.27 Vitesse de ventilateur 5

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
25	Vitesse de ventilateur 5	Sortie	Commutation

L'objet de communication 1 bit permet d'émettre l'état actif (1) de la vitesse de ventilateur, les autres vitesses de ventilateur étant désactivées (0) en fonction du paramétrage. Si la vitesse de ventilateur est inactive, la valeur (0) est appliquée à l'objet.

11.19.28 Valeur de consigne de base

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
26	Valeur de consigne de base	Entrée	Valeur à virgule flottante 2 octets

L'objet de communication 2 octets permet de modifier/d'adapter la valeur de consigne de base paramétrée par le biais du bus KNX. Des paramètres permettent de définir si la valeur reçue à ce niveau doit être interprétée en tant que « Valeur de consigne de base de chauffage en mode Confort », « Valeur de consigne de base de refroidissement en mode Confort » ou en tant que « Valeur moyenne entre Chauffage confort et Refroidissement confort ».

11.19.29 Réinitialiser valeurs de consigne manuelles

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
27	Réinitialiser valeurs de consigne manuelles	Entrée	Commutation

L'objet de communication 1 bit permet de réinitialiser le décalage manuel de la valeur de consigne réalisé sur l'appareil.

11.19.30 Alarme de point de rosée

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
28	Alarme de point de rosée	Entrée	Commutation

L'objet de communication 1 bit permet de faire passer le régulateur en mode Alarme de point de rosée. La valeur de consigne actuelle est alors mise sur la valeur de consigne de la protection contre les surchauffes, afin d'éviter que la formation de rosée n'endommage le bâtiment.



Information

Le dispositif de protection n'agit qu'en mode de refroidissement. Il est actif jusqu'à ce qu'il soit désactivé par la valeur (0). En présence d'une alarme active, la commande manuelle du régulateur est bloquée. L'information est visualisée par un icône correspondant sur l'appareil de commande.

11.19.31 Alarme d'eau de condensation

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
29	1. Alarme d'eau de condensation	Entrée	Commutation
	2. Alarme d'eau de condensation (maître / esclave)	Entrée	Commutation

L'objet de communication 1 bit permet de faire passer le régulateur en mode Alarme de condensats. La valeur de consigne actuelle est alors mise sur la valeur de consigne de la protection contre les surchauffes, afin d'éviter qu'un débordement du bac à condensats n'endommage le bâtiment.



Information

Point 1 :

Le dispositif de protection n'agit qu'en mode de refroidissement. Il est actif jusqu'à ce qu'il soit désactivé par la valeur (0). En présence d'une alarme active, la commande manuelle du régulateur est bloquée. L'information est visualisée par un icône correspondant sur l'appareil.

Point 2 :

Le dispositif de protection n'agit qu'en mode de refroidissement. Il est actif jusqu'à ce qu'il soit désactivé par la valeur (0). En présence d'une alarme active, la commande manuelle du régulateur est bloquée. L'information est visualisée par un icône correspondant sur l'appareil.

Lorsque le mode maître / esclave est activé, les objets « Alarme d'eau de condensation (maître / esclave) » doivent être reliés au détecteur d'alarme.

11.19.32 Température extérieure pour compensation estivale

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
30	Température extérieure pour compensation estivale	Entrée	Valeur à virgule flottante 2 octets

A des fins d'économies d'énergie et afin de maintenir la différence de température dans des limites confortables lorsque l'on entre dans un bâtiment climatisé, il convient, en été, de procéder à un abaissement de la température ambiante par le biais de climatiseurs de refroidissement en fonction de la température extérieure (compensation d'été). Cela permet d'éviter, par ex. en cas de température extérieure de 35 °C, que la climatisation présente continue de tenter d'abaisser la température ambiante à 24 °C.

Cette fonction ne peut être utilisée que conjointement à une sonde de température extérieure. A cet effet, il convient de mettre la température extérieure actuelle à la disposition du régulateur, par le biais de l'objet de communication 2 octets.

11.19.33 Compensation estivale active

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
31	Compensation estivale active	Sortie	Commutation

L'objet de communication 1 bit permet d'afficher par le biais du bus, si la compensation estivale est active (1) ou inactive (0). Si elle est active, la température de consigne réglée pour le mode refroidissement est augmentée par la fonction de compensation estivale. Un abaissement de la température de consigne du mode de refroidissement en dessous de la valeur calculée par la fonction de compensation estivale paramétrée n'est pas possible. Une augmentation de la température de consigne est toujours possible.

11.19.34 Valeur de consigne atteinte

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
32	Valeur de consigne atteinte	Sortie	Commutation

Cet objet de communication 1 bit permet, via la valeur (1), d'envoyer à titre d'information sur le bus KNX que la valeur de consigne réglée sur l'appareil en mode Confort est atteinte. L'activation du mode Confort ou Présence fait démarrer cette fonction. Si la présélection d'un autre mode de fonctionnement ou l'ajustage sur une nouvelle valeur de consigne empêche la température de consigne d'être atteinte la valeur (0) est émise.

11.19.35 Fahrenheit

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
33	1. Fahrenheit	Entrée/sortie	Commutation
	2. Fahrenheit (maître)	Entrée/sortie	Commutation
	3. Fahrenheit (esclave)	Entrée/sortie	Commutation

L'affichage de la température à l'écran peut être modifié de degrés Celsius (°C) à Fahrenheit (°F). La conversion de degrés Celsius en Fahrenheit a toujours lieu dans l'unité d'affichage, car seules des valeurs Celsius sont utilisées sur le bus KNX. La valeur (0) entraîne un affichage de température en degrés Celsius et la valeur (1) en Fahrenheit.



Information

Point 2 :

Lorsque l'objet Fahrenheit est activé en mode maître/esclave, l'objet Fahrenheit (esclave) doit être relié à cet objet.

Point 3 :

Lorsque l'objet Fahrenheit est activé en mode maître/esclave, l'objet Fahrenheit (maître) doit être relié à cet objet.

11.19.36 Rétroéclairage de l'affichage

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
34	Rétroéclairage de l'affichage	Entrée/sortie	Commutation

Cet objet de communication 1 bit permet d'activer le rétroéclairage de l'affichage à l'aide de la valeur (1) et de le désactiver à l'aide de la valeur (0).



Information

Cette fonction est utilisée principalement dans les pièces, dans lesquelles le rétroéclairage est considéré comme étant gênant de nuit, tel que dans les chambres d'hôtel ou à coucher.

11.19.37 Demande marche/arrêt

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
35	1. Demande marche / arrêt (maître)	Entrée	Commutation
	2. Demande marche / arrêt (esclave)	Entrée	Commutation

L'objet de communication de 1 bit doit être relié à l'objet de communication esclave correspondant pour la synchronisation des appareils en mode maître/esclave.

11.19.38 Affichage de valeur de consigne

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
36	1. Affichage valeur de consigne (maître)	Entrée/sortie	Valeur à virgule flottante 2 octets
	2. Affichage valeur de consigne (esclave)	Entrée/sortie	Valeur à virgule flottante 2 octets

L'objet de communication de 2 octet doit être relié à l'objet de communication esclave correspondant pour la synchronisation des appareils en mode maître/esclave.

11.19.39 Demande d'une valeur de consigne

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
37	1. Demande d'une valeur de consigne (maître)	Entrée	Pourcentage (0..100%)
	2. Demande d'une valeur de consigne (esclave)	Entrée	Pourcentage (0..100%)

L'objet de communication de 1 octet doit être relié à l'objet de communication esclave correspondant pour la synchronisation des appareils en mode maître/esclave.

11.19.40 Confirmation de la valeur de consigne

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
38	1. Confirmation de la valeur de consigne (maître)	Entrée/sortie	Pourcentage (0..100%)
	2. Confirmation de la valeur de consigne (esclave)	Entrée/sortie	Pourcentage (0..100%)

L'objet de communication de 1 octet doit être relié à l'objet de communication esclave correspondant pour la synchronisation des appareils en mode maître/esclave.

11.19.41 Demande de chauffage/refroidissement

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
39	1. Demande de chauffage/refroidissement (maître)	Entrée	Commutation
	2. Demande de chauffage/refroidissement (esclave)	Entrée	Commutation

L'objet de communication de 1 bit doit être relié à l'objet de communication esclave correspondant pour la synchronisation des appareils en mode maître/esclave.

11.19.42 Demande man. de vitesse du ventilateur

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
40	1. Demande de vitesse du ventilateur man. (maître)	Entrée	Commutation
	2. Demande de vitesse du ventilateur man. (esclave)	Entrée	Commutation

L'objet de communication de 1 bit doit être relié à l'objet de communication esclave correspondant pour la synchronisation des appareils en mode maître/esclave.

11.19.43 Demander vitesse du ventilateur

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
41	1. Demande de vitesse du ventilateur (maître)	Entrée	Pourcentage (0..100%)
	2. Demande de vitesse du ventilateur (esclave)	Entrée	Pourcentage (0..100%)

L'objet de communication de 1 octet doit être relié à l'objet de communication esclave correspondant pour la synchronisation des appareils en mode maître/esclave.

11.19.44 Confirmer la vitesse du ventilateur

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
42	1. Confirmation de la vitesse du ventilateur (maître)	Entrée/sortie	Pourcentage (0..100%)
	2. Confirmation de la vitesse du ventilateur (esclave)	Entrée/sortie	Pourcentage (0..100%)

L'objet de communication de 1 octet doit être relié à l'objet de communication esclave correspondant pour la synchronisation des appareils en mode maître/esclave.

11.19.45 État régulateur RHCC

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
43	État régulateur RHCC	Sortie	Valeur à virgule flottante 2 octets

L'objet de communication émet le mode de fonctionnement chauffage / refroidissement, le fonctionnement actif / inactif, l'alarme antigel / contre les surchauffes ainsi qu'un défaut (panne de détection de la température réelle) conformément à l'état RHCC (Room Heating Cooling Controller) spécifié.

11.19.46 Etat régulateur CVC

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
43	1. Etat régulateur CVC	Sortie	Pourcentage (0..100%)
	2. Etat régulateur CVC (maître)	Sortie	Pourcentage (0..100%)
	3. Etat régulateur CVC (esclave)	Sortie	Pourcentage (0..100%)

L'objet de communication émet le mode de fonctionnement actuel, le type de fonctionnement chauffage/refroidissement, le fonctionnement actif/inactif, l'alarme antigel ainsi que l'alarme de point de rosée conformément à l'état HVAC (Heating Ventilation Air Conditioning) spécifié.



Information

Point 2 :

En mode maître/esclave actif, l'objet État régulateur Chauffage-Ventilation-Climatisation (esclave) doit être relié à cet objet.

Point 3 :

En mode maître/esclave actif, l'objet État régulateur Chauffage-Ventilation-Climatisation (Maître) doit être relié à cet objet.

11.19.47 En fonctionnement

Numéro	Nom	Fonction de l'objet	Type de données
45	En fonctionnement	Sortie	Commutation

Par le biais de l'objet de communication 1 bit, le régulateur envoie périodiquement un « signe de vie ». Ce signal peut servir à la surveillance de l'appareil, par ex. par le biais d'une visualisation.

11.20 Objets de communication — fonctions logiques

11.20.1 Porte logique

N°	Nom de l'objet	Type de données	Indicateurs
0	Sortie	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, Ü
0	Sortie	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, Ü
1	Entrée 1	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
1	Entrée 1	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
2	Entrée 2	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
2	Entrée 2	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
3	Entrée 3	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
3	Entrée 3	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
4	Entrée 4	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
4	Entrée 4	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
5	Entrée 5	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
5	Entrée 5	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
6	Entrée 6	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
6	Entrée 6	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
7	Entrée 7	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
7	Entrée 7	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
8	Entrée 8	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
8	Entrée 8	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
9	Entrée 9	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
9	Entrée 9	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A
10	Entrée 10	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, A
10	Entrée 10	(1 octet) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S, A

11.20.2 Portail

Objets Portail

N°	Nom de l'objet	Type de données	Indicateurs
0	Entrée	-	K, S, Ü
1	Sortie	-	K, S, Ü
2	Entrée de commande	1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S

11.20.3 Temporisation

Objets Temporisation

N°	Nom de l'objet	Type de données	Indicateurs
0	Entrée	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S
0	Entrée	(1 bit) 1 bit EIS7 / DPT 1.008	K, S
0	Entrée	(1 bit) 1 bit EIS7 / DPT 1.007	K, S
0	Entrée	(1 octet 0..100 %) 1 octet EIS6 / DPT 5.001	K, S
0	Entrée	(1 octet 0..255) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, S
0	Entrée	(2 octets flottants) 2 octets EIS5 / DPT 9.xxx	K, S
0	Entrée	(2 octets signés) 2 octets EIS10 / DPT 8.001	K, S
0	Entrée	(2 octets non signés) 2 octets EIS10 / DPT 7.001	K, S
0	Entrée	(4 octets flottants) 4 octets EIS9 / DPT 14.xxx	K, S
0	Entrée	(4 octets signés) 4 octets EIS11 / DPT 13.001	K, S
0	Entrée	(4 octets non signés) 4 octets EIS11 / DPT 12.001	K, S
1	Sortie	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, Ü
1	Sortie	(1 bit) 1 bit EIS7 / DPT 1.008	K, Ü
1	Sortie	(1 bit) 1 bit EIS7 / DPT 1.007	K, Ü
1	Sortie	(1 octet 0..100 %) 1 octet EIS6 / DPT 5.001	K, Ü
1	Sortie	(1 octet 0..255) 1 octet EIS14 / DPT 5.010	K, Ü
1	Sortie	(2 octets flottants) 2 octets EIS5 / DPT 9.xxx	K, Ü
1	Sortie	(2 octets signés) 2 octets EIS10 / DPT 7.001	K, Ü
1	Sortie	(2 octets non signés) 2 octets EIS10 / DPT 7.001	K, Ü
1	Sortie	(4 octets flottants) 4 octets EIS9 / DPT 14.xxx	K, Ü
1	Sortie	(4 octets signés) 4 octets EIS11 / DPT 13.001	K, Ü
1	Sortie	(4 octets non signés) 4 octets EIS11 / DPT 12.001	K, Ü
2	Temps de temporisation	(2 octets) 2 octets EIS10 / DPT 7.001	K, L, S

11.20.4 Eclairage de cage d'escalier

Objets Eclairage de cage d'escalier

N°	Nom de l'objet	Type de données	Indicateurs
0	Entrée	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S
0	Entrée	(1 octet) 1 bit EIS14 / DPT 5.010	K, S
0	Entrée_sortie	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, S, Ü
1	Temporisation d'arrêt	(2 octets) 2 octets EIS10 / DPT 7.001	K, L, S
2	Mise en garde de mise à l'arrêt	(2 octets) 2 octets EIS10 / DPT 7.001	K, L, S
3	Sortie	(1 bit) 1 bit EIS1 / DPT 1.001	K, Ü
3	Sortie	Sortie (1 octet) 1 bit EIS14 / DPT 5.010	K, Ü

Une entreprise du groupe ABB

Busch-Jaeger Elektro GmbH
Postfach
58505 Lüdenscheid, Allemagne

Hoge Wei 27
B-1930 Zaventern

www.BUSCH-JAEGER.com
info.bje@de.abb.com

Service commercial central :
Tél. : +49 2351 956-1600
Fax : +49 2351 956-1700
(0,14 ct / minute)

Information

Sous réserve de modifications techniques ainsi que du contenu de ce document à tout moment et sans préavis.

Les commandes sont soumises aux conditions détaillées conclues. La société ABB ne peut être tenue pour responsable de toute erreur ou omission dans ce document.

Nous nous réservons tous les droits relatifs à ce document ainsi qu'aux thèmes et illustrations qu'il contient. Toute reproduction, communication à un tiers ou utilisation du contenu, même à titre exceptionnel, est interdite sans l'accord écrit préalable d'ABB.

Copyright© 2015 Busch-Jaeger
Elektro GmbH
Tous droits réservés